

# Analysis III (Marciniak-Czochra)

Robin Heinemann

6. Mai 2018

## Inhaltsverzeichnis

<b>1 Grundlagen der Maß- und Integrationstheorie</b>	<b>1</b>
1.1 Messbare Funktionen . . . . .	12
1.2 Integration . . . . .	13
1.3 Produktmaße . . . . .	18
1.4 Transformation . . . . .	23
<b>2 <math>L^p</math>-Räume</b>	<b>26</b>
2.1 Approximation . . . . .	32
<b>3 Fourier-Transformation</b>	<b>35</b>
<b>4 Differenzierbare Mannigfaltigkeiten</b>	<b>41</b>
4.1 Implizite Funktionen und Untermannigfaltigkeiten . . . . .	41
4.2 Integration auf Mannigfaltigkeiten . . . . .	44
4.3 Orientierung . . . . .	48
4.4 Glatte Ränder . . . . .	49
<b>5 Differentialformen und der Satz von Stokes</b>	<b>49</b>
5.1 Multilineare Algebra . . . . .	50
5.2 Differentialformen . . . . .	52
5.3 Integration von Differentialformen . . . . .	55

## 1 Grundlagen der Maß- und Integrationstheorie

Motivation: Erweiterung des Riemannintegrals auf einen größeren Bereich von Funktionen

**Satz 1.1 (Kriterium für Riemann Integrierbarkeit)** Sei  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  beschränkt. Dann ist  $f$  genau dann Riemann integrierbar, falls die Menge  $S$  der Unstetigkeiten von  $f$  eine Nullmenge ist, im Sinne, dass es für jedes  $\varepsilon > 0$  eine abzählbare Familie von Intervallen  $I_i$  gibt, mit

$$S \subset \bigcup_{i=1}^{\infty} I_i$$
$$\sum_{i=1}^{\infty} |I_i| < \varepsilon$$

**Bemerkung** Insbesondere ist die Funktion

$$f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = \begin{cases} 1 & x \in \mathbb{Q} \\ 0 & x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

nicht Riemann integrierbar.

Das Riemann-Integral der Funktion ist definiert über eine Zerlegung des Definitionsbereiches in kleine Intervalle. Beim Lebesgue Integral wird stattdessen der Bildbereich zerlegt! Für eine nichtnegative  $f : \Omega \rightarrow [0, \infty]$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  betrachten wir die Mengen

$$E_k := f^{-1}((t_k, t_{k+1}]) \subset \mathbb{R}^n$$

wobei  $t_k = hk$  für ein vorgegebenes  $h > 0$ , und approximieren dann das Integral von  $f$  durch

$$\sum_{i=1}^{\infty} t_k^{(h)} \mu(E_k) \leq \int f(x) dx \leq \sum_{i=1}^{\infty} t_{k+1}^{(h)} \mu(E_k) \quad (*)$$

wobei das **Maß**  $\mu : \mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$  eine Abbildung ist, welche das Maß der Menge  $E = \mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$  misst. Das Integral ergibt sich aus (\*) im Limes  $h \rightarrow 0$ . Für das Lebesgue-Integral müssen wir ein geeignetes Maß definieren  $\rightarrow$  Lebesguemaß  $\mathcal{L}^n$

$$\int_0^1 f(x) d\mathcal{L}^1(x) = \underbrace{\mathcal{L}^1(\mathbb{Q})}_{0} \cdot 1 + \underbrace{\mathcal{L}^2(\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q})}_{1} \cdot 0 = 0$$

**Definition 1.2 (Maßproblem)** Wir suchen eine Abbildung  $\mu : \mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$  mit den folgenden Eigenschaften

1.  $\mu(A) \subseteq \mu(B) \forall A \subset B$  (Monotonie)
2.  $\mu\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} \mu(A_i)$  falls  $A_i \cap A_j = \emptyset \forall i \neq j$  ( $\sigma$ -Additivität)
3.  $\mu([0, 1]^n) = 1$  (Normierung)
4.  $\mu(QA + y) = \mu(A)$  falls  $Q \in O(n), y \in \mathbb{R}^n$  (Euklidische Invarianz)

Dieses Problem heißt Maßproblem. In einer etwas schwächeren Version kann man auch fordern

2.  $\mu\left(\bigcup_{i=1}^k A_i\right) = \sum_{i=1}^k \mu(A_i)$
4.  $\mu(A + y) = \mu(A)$  für  $y \in \mathbb{R}^n$

**Satz 1.3 (Vitali: 1908)** Es gibt keine Abbildung  $\mu : \mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$  welche die Forderungen des Maßproblems erfüllt.

**Beweis** Sei  $\mu : \mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$  eine Abbildung die die Forderungen des Maßproblems erfüllt. Sei  $q_i, i \in \mathbb{N}$  eine Abzählung von  $[0, 1]^n \cap \mathbb{Q}^n$ . Wir definieren die Äquivalenzrelation  $x \sim y$  auf  $E := [0, 1]^n$  durch  $x \sim y \iff x - y \in \mathbb{Q}$ . Nach dem Auswahlaxiom gibt es eine Menge  $M_0 \subset [0, 1]^n$ , welche aus jeder Äquivalenzklasse genau ein Element enthält, das heißt es gilt:

1.  $\forall y \in [0, 1]^n \exists x \in M_0 : x \sim y \in \mathbb{Q}$
2. Aus  $x, y \in M_0, x - y \in \mathbb{Q} \implies x = y$

Wir definieren  $M_i = M_0 + q_i$ . Aus der Definition von  $M_i$  folgt  $M_i \cap M_j = \emptyset \forall i \neq j$ . In der Tat falls  $x \in M_i \cap M_j$ , dann  $x - q_i \in M_0$  und  $x - q_j \in M_0 \stackrel{1.}{\Rightarrow} q_i = q_j$ . Außerdem gilt  $[0, 1]^n \subset \bigcup_{i=1}^{\infty} M_i \subset [0, 2]^n$ . Die erste Einbettung folgt aus 1., die zweite Einbettung gilt, da  $y + q_j \in [0, 2]^n \forall y \in M_0$  und  $y \in [0, 1]^n$  schließlich gilt  $\mu(M_j) = \mu(M_0) \forall j \in \mathbb{N}$ . Dies folgt aus den Forderungen 1., 3., 4. (abgeschwächte Version reicht).

$$\Rightarrow 1 = \mu([0, 1]^n) \leq \mu\left(\bigcup_{j=0}^{\infty} M_j\right) = \sum_{i=0}^{\infty} \mu(M_i) = \sum_{i=0}^{\infty} \mu(M_0) \Rightarrow \mu(M_i) = \mu(M_0) > 0$$

und

$$\mu\left(\bigcup_{i=0}^{\infty} M_i\right) = \infty$$

Aus 3. und 4. folgt andererseits

$$\begin{aligned} \mu([0, 2]^n) &= 2^n \mu([0, 1]^n) = 2^n \\ \stackrel{(*)}{\Rightarrow} \mu\left(\bigcup_{i=0}^{\infty} M_i\right) &\leq \mu([0, 2]^n) = 2^n < \infty \quad \square \end{aligned}$$

**Bemerkung** Jedes Maß, welche die Eigenschaften des Maßproblems erfüllt, kann also nicht auf der ganzen  $\mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$  definiert sein, sondern auf einer Untermenge der  $\mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$ .

Frage: Welche ist die „größte“ (eine „gute“) Untermenge  $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(\mathbb{R}^n)$ , sodass es eine Lösung des Maßproblems gibt?

**Definition 1.4 (Algebra und  $\sigma$ -Algebra)** Eine Algebra  $\mathcal{A}$  ist die Familie von Teilmengen einer gegebenen Menge  $X$  mit

- $X \in \mathcal{A}$
- $A \in \mathcal{A} \Rightarrow A^C := X \setminus A \in \mathcal{A}$
- $A, B \in \mathcal{A} \Rightarrow A \cup B \in \mathcal{A}$

Falls

$$(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A} \Rightarrow \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \in \mathcal{A}$$

so spricht man von einer  $\sigma$ -Algebra.

**Lemma 1.5** Sei  $X$  eine Menge,  $\mathcal{A}$  eine  $\sigma$  Algebra und  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$ . Dann gehören  $\emptyset, \bigcap_{k \in \mathbb{N}} A_k$  und  $A_1 \setminus A_2$  zu  $\mathcal{A}$ .

**Beweis** (Übung) □

**Definition 1.6 (Erzeugte und relative  $\sigma$ -Algebra)** Für  $S \subset \mathcal{P}(X)$  wird

$$\Sigma(S) = \Sigma(S | X) := \bigcap \{ \mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X) \mid \mathcal{A} \text{ ist eine } \sigma\text{-Algebra mit } S \subseteq \mathcal{A} \}$$

als die von  $S$  erzeugte  $\sigma$ -Algebra bezeichnet.  $\forall Y \subset X$  definieren wir die relative  $\sigma$ -Algebra

$$\mathcal{A} \cap Y := \{ A \cap Y \mid A \in \mathcal{A} \}$$

**Lemma 1.7** Die erzeugte relative  $\sigma$ -Algebra sind wohldefiniert. Für alle Mengen  $S \subset \mathcal{P}(X), Y \subset X$  gilt

$$\Sigma(S \cap Y \mid Y) = \Sigma(S \mid X) \cap Y$$

**Beweis** (Übungen) □

**Definition 1.8 (Topologischer Raum)** Ein topologischer Raum ist ein Paar  $(X, \mathcal{O})$  bestehend aus Menge  $X$  und  $\mathcal{O} \subset \mathcal{P}(X)$  mit

- $\emptyset, X \in \mathcal{O}$
- $U, V \in \mathcal{O} \implies U \cap V \in \mathcal{O}$
- $(U_k)_{k \in I} \subset \mathcal{O} \implies \bigcup_{k \in I} U_k \in \mathcal{O}$  für eine beliebige Indexmenge  $I$ .

Die Elemente von  $\mathcal{O}$  werden als **offene Menge** bezeichnet.

**Bemerkung** Topologische Raum ist abgeschlossen unter endlichen Schnitten und abzählbaren Vereinigungen.

**Definition 1.9 (Borel- $\sigma$ -Algebra, Borel Menge)** Ist  $X$  ein topologischer Raum, so ist die Borel- $\sigma$ -Algebra  $\mathcal{B}(X)$  diejenige  $\sigma$ -Algebra, die von den offenen Mengen erzeugt wird. Ihre Elemente heißen Borel-Mengen.

$$\begin{aligned} \mathcal{B}^n &:= \mathcal{B}(\mathbb{R}^n) \\ \mathcal{B} &:= \mathcal{B}^1 \end{aligned}$$

**Bemerkung** Die  $\sigma$ -Algebra die von den abgeschlossenen Mengen erzeugt wird, ist ebenfalls identisch mit der Borel  $\sigma$ -Algebra.

**Definition 1.10 (Messraum, Maß, Maßraum)** Eine Menge  $X$  mit einer  $\sigma$ -Algebra  $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$  heißt **Messraum**. Ein **Maß** ist eine Abbildung  $\mu : \mathcal{A} \rightarrow [0, \infty]$  mit

- $\mu(\emptyset) = 0$
- $\mu(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_k)$  für disjunkte Mengen  $\sigma$ -Additivität

Die Elemente in  $\mathcal{A}$  heißen messbar, und  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  heißt **Maßraum**.

**Definition 1.11 ( $\sigma$ -Finitheit)** Ein Maß heißt  $\sigma$ -finit, falls es eine abzählbare Überdeckung  $\{X_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$  von  $X$  gibt, also

$$X = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} X_k$$

sodass  $\mu(X_k) < \infty \forall k$ .

$\mu$  heißt endlich falls  $\mu(X) < \infty$ . Bei Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mu(X) = 1$ .

**Beispiel 1.12** 1. Zählmaß: Für  $X$  und  $\mathcal{A} = \mathcal{P}(X)$  setze für  $A \in \mathcal{A}$ :

$$\mu(A) = \begin{cases} \#A & A \text{ endlich} \\ \infty & \text{sonst} \end{cases}$$

$\mu$  ist endlich falls  $X$  endlich und  $\sigma$ -finit wenn  $X$  abzählbar.

2. Dirac-Maß: Für einen fest gewählten  $x_0 \in X$  und  $\mathcal{A} = \mathcal{P}(X)$  setzen wir für  $A \subset X$

$$\mu(A) := \begin{cases} 0 & x_0 \notin A \\ 1 & x_0 \in A \end{cases}$$

3. Positive Linearkombination:  $\mu_1, \mu_2$  Maße auf  $(X, \mathcal{A})$ . Dann ist  $\mu := \alpha_1 \mu_1 + \alpha_2 \mu_2$  für  $\alpha_1, \alpha_2 \geq 0$  wieder ein Maß

**Lemma 1.13** Sei  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  ein Maßraum und  $Y \in \mathcal{A}$ . Dann ist  $\mu|_Y(A) := \mu(A \cap Y) \forall A \in \mathcal{A}$  wieder ein Maß auf  $(X, \mathcal{A})$ . Durch Einschränken der  $\sigma$ -Algebra  $\mathcal{A}$  auf  $\mathcal{A}|_Y := \{A \in \mathcal{A} \mid A \subset Y\}$  wird  $(Y, \mathcal{A}|_Y, \mu|_Y)$  auch ein Maßraum. Falls  $(X, \mathcal{A}, \mu)$   $\sigma$ -finit, dann  $(Y, \mathcal{A}|_Y, \mu|_Y)$  auch.

**Notation:** Zu  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset X$  schreiben wir

- $A_k \nearrow A (k \rightarrow \infty)$  falls  $A_k \subset A_{k+1} \forall k \in \mathbb{N}$  und  $A = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k$
- $A_k \searrow A (k \rightarrow \infty)$  falls  $A_k \supset A_{k+1} \forall k \in \mathbb{N}$  und  $A = \bigcap_{k \in \mathbb{N}} A_k$

**Satz 1.14** Für jeden Maßraum  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  und  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$  gilt

1.  $A_1 \subset A_2 \implies \mu(A_1) \leq \mu(A_2)$  (Monotonie)
2.  $\mu\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right) \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_k)$  ( $\sigma$ -Subadditivität)
3.  $A_k \nearrow A \implies \mu(A_k) \nearrow \mu(A)$  für  $(k \rightarrow \infty)$  (Stetigkeit von Unten)
4.  $A_k \searrow A \implies \mu(A_k) \searrow \mu(A)$  für  $(k \rightarrow \infty)$  und  $\mu(A_1) < \infty$  (Stetigkeit von Oben)

**Beweis** 1.  $A, B \in \mathcal{A}, A \subset B \implies B = A \dot{\cup} (B \setminus A), B \setminus A \in \mathcal{A} \implies \mu(B) = \mu(A) + \mu(B \setminus A) \geq \mu(A)$

2. Wir definieren  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$  durch

$$B_1 := A_1, B_{k+1} := A_{k+1} \setminus \bigcup_{j=1}^k A_j \implies \bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k$$

Nach Definition gilt

$$\mu\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right) = \mu\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(B_k) \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_k)$$

3. Definieren  $(C_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$  durch

$$C_1 := A_1 \\ C_{k+1} := A_{k+1} \setminus A_k$$

Es gilt

$$\implies \bigcup_{k \in \mathbb{N}} C_k = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k = A \\ \mu(A_k) = \sum_{j=1}^k \mu(C_j) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(C_k) = \mu(A) \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_k)$$

4.  $D_k := A_1 \setminus A_k \forall k \in \mathbb{N}$ . Damit ist  $D_k \nearrow A_1 \setminus A$  und

$$\mu(A_1) - \mu(A_k) = \mu(A_1 \setminus A_k) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} [3.] \mu(A_1 \setminus A) = \mu(A_1) - \mu(A)$$

Subtraktion von  $\mu(A_1) < \infty$  liefert die Behauptung.  $\square$

**Beispiel 1.15**  $\mu : \mathcal{P}(\mathbb{N}) \rightarrow [0, \infty]$ ,  $\mu(A) := \#A$ . Die Mengenfølge  $A_n := \{n, n+1, n+2, \dots\}$  ist fallend gegen die leere Menge, aber es ist

$$0 = \mu(\emptyset) \neq \lim_{n \rightarrow \infty} \mu(A_n) = \infty$$

**Definition 1.16 (Borel-Maß)** Sei  $X$  ein topologischer Raum. Ein Maß auf einer Borel- $\sigma$ -Algebra  $\mathcal{B}(X)$  heißt Borel-Maß, falls es auf Kompakta stets endlich Werte annimmt.

**Beispiel 1.17** Für  $X = \mathbb{R}$  ist das Dirac-Maß ein Borel-Maß, aber nicht das Zählmaß.

**Definition 1.18 (Regularität)** Sei  $X$  ein topologischer Raum,  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  ein Maßraum. Das Maß  $\mu$  heißt **regulär von außen**, wenn für  $A \in \mathcal{A}$  gilt

$$\mu(A) = \inf\{\mu(U) \mid A \subset U, U \text{ offen}\}$$

$\mu$  heißt **regulär von innen**, wenn für  $A \in \mathcal{A}$  gilt

$$\mu(A) = \sup\{\mu(K) \mid K \subset A, K \text{ kompakt}\}$$

**Beispiel 1.19** Das Zählmaß mit  $X = \mathbb{R}$ ,  $\mathcal{A} = \mathcal{B}$ , ist regulär von innen, aber nicht von außen. Das Dirac-Maß ist regulär.

**Definition (Kompaktheit)** Sei  $X$  ein topologischer Raum und  $A \subset X$ . Dann nennt man  $A$  kompakt, wenn jede offene Überdeckung von  $A$  eine **endliche** Teilüberdeckung besitzt. Das bedeutet:

$$\forall I \exists I' \subset I, |I'| < \infty : A \subset \bigcup_{i \in I} A_i \implies A \subset \bigcup_{i \in I'} A_i$$

**Bemerkung** In einem metrischen Raum sind die bisherigen Definitionen der Kompaktheit mit der neu eingeführten äquivalent.

### Konstruktion von Maßen

Strategie:

1. Starte mit einem Prämaß  $\lambda$  auf einer Algebra endlichen, disjunkten Vereinigungen von Intervallen,  $\lambda =$  Summe der Längen
2. Dieses Prämaß kann zu einem äußeren Maß auf  $\mathcal{P}(\mathbb{R})$  fortgesetzt werden (keine  $\sigma$ -Additivität)
3. Einschränkung auf Borel- $\sigma$ -Algebra liefert ein Maß.

**Definition 1.20 (Dynkin-System)** Eine Familie  $\mathcal{D} \subset \mathcal{P}(X)$ ,  $X$  Menge, heißt Dynkin-System, falls gilt:

1.  $X \in \mathcal{D}$
2.  $A \in \mathcal{D} \implies A^C \in \mathcal{D}$
3.  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{D}, A_k \cap A_l = \emptyset \forall k, l \in \mathbb{N}, k \neq l \implies \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \in \mathcal{D}$

**Bemerkung** 1. Ein Dynkin-System ist abgeschlossen bezüglich Mengensubtraktion:

$$A, B \in \mathcal{D}, B \subset A \implies A \setminus B = A \cap B^C = (A^C \cup B)^C \in \mathcal{D}$$

2. Ist  $S \subset \mathcal{P}(X)$ , so ist

$$\mathcal{D}(S) = \bigcap \{ \mathcal{D} \mid \mathcal{D} \text{ Dynkin-System, } S \subset \mathcal{D} \}$$

das von  $S$  erzeugte Dynkin-System

3. Das von  $S$  erzeugte Dynkin-System ist wohldefiniert, das heißt, es ist eindeutig und tatsächlich ein Dynkin-System.

**Lemma 1.21** Ist  $\mathcal{D}$  ein Dynkin-System und abgeschlossen bezüglich endlicher Schnitte oder alternativ bezüglich beliebiger (also nicht disjunkter) endlicher Vereinigung, so ist  $\mathcal{D}$  eine  $\sigma$ -Algebra

**Beweis** Übungen □

**Lemma 1.22** Sei  $S$  eine (nicht leere) Familie von Teilmengen einer Menge  $X$ , die abgeschlossen ist unter endlichen Schnitten sind, dann folgt  $\mathcal{D}(S) = \Sigma(S)$

**Beweis** Nach Definition gilt  $\mathcal{D} \subset \Sigma(S)$ . Die andere Inklusion folgt sofort, wenn wir zeigen, dass  $\mathcal{D}(S)$   $\sigma$ -Algebra ist. Nach Lemma 1.21 genügt es zu zeigen, dass  $\mathcal{D}(S)$  abgeschlossen ist unter endlichen Schnitten. Definiere für ein beliebiges  $A \in \mathcal{D}(S)$

$$D(A) := \{ B \in \mathcal{D} \mid A \cap B \in \mathcal{D} \} \subset \mathcal{D}$$

wir müssen beweisen  $D(A) = \mathcal{D}$  für alle  $A \in \mathcal{D}$ . Es gilt

$$1. X \in \mathcal{D}, A \cap X = A \in \mathcal{D} \implies X \in D(A)$$

$$2. B \in D(A) \implies B \in \mathcal{D}, A \cap B \in \mathcal{D} \text{ woraus folgt}$$

$$A \cap B^C = A \setminus (B \cap A) \in \mathcal{D} \implies B^C \in D(A)$$

$$3. B = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k, B_k \in D(A) \implies B_k \in \mathcal{D}, A \cap B_k \in \mathcal{D} \text{ woraus folgt, dass } B \in \mathcal{D} \text{ und}$$

$$B \cap A = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} (B_k \cap A) \in \mathcal{D} \implies B \in D(A)$$

Behauptung:  $A \in S \implies S \subset D(A)$ , denn:  $B \in S \implies A \cap B \in S \implies B \in D(A)$ . Da  $\mathcal{D} = \mathcal{D}(S)$  das kleinste Dynkin-System ist, das  $S$  enthält folgt  $\mathcal{D} \subset D(A) \implies \mathcal{D} = D(A)$ . Für beliebiges  $U \in S, V \in \tilde{\mathcal{D}} = D(U)$  folgt nach Definition  $U \cap V \in \mathcal{D}$ . Dies impliziert  $U \in D(V)$ , also  $S \subset D(V) \forall V \in \mathcal{D}$ . Wie eben ist  $D(V) \subset \mathcal{D}$ , also  $D(V) = \mathcal{D} \forall V \in \mathcal{D}$ . □

**Bemerkung** Lemma 1.22 lässt sich wie folgt anwenden:

1. Verifiziere eine Eigenschaft  $\varepsilon$  auf einer Menge  $S \subset \mathcal{P}(X)$ , die abgeschlossen ist unter endlichen Schnitten ist.
2. Zeige, dass die Menge aller Mengen, die  $\varepsilon$  erfüllen ein Dynkin-System ist.
3. Schließe, dass  $\varepsilon$  auf  $\Sigma(S)$  gilt.

**Satz 1.23 (Eindeutigkeit von Maßen)** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum und  $S \subset \mathcal{P}(X)$  Familie von Menge, die abgeschlossen unter endlichen Schnitten und  $\Sigma = \Sigma(S)$ . Weiter enthalte  $S$  eine Folge aufsteigender Mengen  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset S$  mit  $X_k \nearrow X$  und  $\mu(X_k) < \infty$  für alle  $k \in \mathbb{N}$ . Dann ist  $\mu$  auf  $\Sigma = \Sigma(S)$  durch die Werte auf  $S$  eindeutig bestimmt.

**Beweis** Sei  $\tilde{\mu}$  ein weiteres Maß mit  $\tilde{\mu} = \mu$  auf  $S$ . Dann gilt

$$\tilde{\mu}(X) = \lim_{k \rightarrow \infty} \tilde{\mu}(X_k) = \lim_{k \rightarrow \infty} \mu(X_k) = \mu(X)$$

zunächst  $\mu(X) < \infty$ . Idee:

$$\mathcal{D} = \{A \in \Sigma \mid \tilde{\mu}(A) = \mu(A)\}$$

ist ein Dynkin-System.

$X \in \mathcal{D}$  bereits gezeigt. Für  $A \in \mathcal{D}$  ist

$$\tilde{\mu}(A^C) = \tilde{\mu}(X) - \tilde{\mu}(A) = \mu(X) - \mu(A) = \mu(A^C)$$

$\implies A^C \in \mathcal{D}$ . Betrachte  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}}$ ,  $B_k \cap B_l = \emptyset \forall k, l \in \mathbb{N}, k \neq l$  und  $B_k \in \mathcal{D}$  sowie  $B = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k$ . Dann gilt

$$\tilde{\mu}(B) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \tilde{\mu}(B_k) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(B_k) = \mu(B)$$

Nach Lemma 1.22 folgt also  $\Sigma = \Sigma(S) = \mathcal{D}(S) \subset \mathcal{D} \subset \Sigma \implies \mathcal{D} = \Sigma$ .

Im allgemeinen Fall erhalten wir für  $A \in \Sigma$ :

$$\tilde{\mu}(A) = \lim_{k \rightarrow \infty} \tilde{\mu}(A \cap X_k) = \lim_{k \rightarrow \infty} \mu(X_k \cap A) \quad \square$$

**Definition 1.24 (Prämaß)** Sei  $X$  eine Menge und  $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$  eine Algebra. Ein **Prämaß** auf  $X$  ist eine  $\sigma$ -additive Abbildung  $\mu : \mathcal{A} \rightarrow [0, \infty]$  mit  $\mu(\emptyset) = 0$ .

**Bemerkung** Man braucht nur die  $\sigma$ -Additivität für solche (paarweise disjunkte) Folgen  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$  gewährleisten, deren Vereinigung

$$\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \in \mathcal{A}$$

Ein Prämaß auf einer  $\sigma$ -Algebra ist ein Maß.

**Korollar 1.25** Sei  $\mu$  ein  $\sigma$ -finites Prämaß auf einer Algebra  $\mathcal{A}$ , dann gibt es höchstens eine Fortsetzung auf  $\Sigma(\mathcal{A})$ .

**Beweis** Setze  $S = \mathcal{A}$  wie im Satz 1.23. Offenbar ist abgeschlossen unter endlichen Schnitten. Da  $X$   $\sigma$ -finit ist, gibt es eine Folge  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}}$  mit  $X = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} X_k$  und  $\mu(X_k) < \infty \forall k \in \mathbb{N}$ . Für  $A_k := \bigcup_{j=1}^k X_j$  ist  $A_k \nearrow X$  und

$$\mu(A_k) \leq \sum_{j=1}^k \mu(X_j) < \infty$$

Nach dem Satz 1.23 ist das auf  $(X, \Sigma)$ , so es denn existiert, eindeutig. □

**Beispiel 1.26** Die Menge  $S$ , sei die Menge, die alle Intervalle  $[a, b)$ ,  $-\infty \leq a \leq b \leq \infty$  erzeugt dann unter endlichen Vereinigungen eine Algebra  $\mathcal{A}$ . Wir setzen

$$\begin{aligned} \mu(\emptyset) &= 0 \\ \mu([a, b)) &= \infty \end{aligned}$$

Dieses  $\mu$  ist Prämaß auf  $\mathcal{A}$ . Es gibt (mindestens) zwei Fortsetzungen:



1. Zählmaß ist eine Fortsetzung
2.  $\mu(A) = \infty \forall A \neq \emptyset$

**Definition 1.27 (äußeres Maß)** Eine Funktion  $\mu^* : \mathcal{P}(X) \rightarrow [0, \infty]$  ist ein äußeres Maß auf  $X$ , falls für alle  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{P}(X)$  die folgenden Eigenschaften erfüllt sind:

1.  $\mu^*(\emptyset) = 0$
2.  $\mu^*(A_1) \leq \mu^*(A_2)$ , falls  $A_1 \subset A_2$  (Monotonie)
3.  $\mu^*\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right) \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu^*(A_k)$  ( $\sigma$ -Subadditivität)

**Satz 1.28** Sei  $\mu^*$  ein äußeres Maß auf eine Menge  $X$ . Wir sagen, die Menge  $A \subset X$  erfüllt die Caratheodory-Bedingung (CB) falls

$$\mu^*(E) = \mu^*(E \cap A) + \mu^*(E \cap A^C) \forall E \subset X$$

Die Familie  $\Sigma$  aller Mengen, die die Caratheodory-Bedingung erfüllen bildet eine  $\sigma$ -Algebra und  $\mu^*|_{\Sigma}$  ist ein Maß.

**Beweis** Wir zeigen zunächst, dass  $\Sigma$  eine Algebra ist. Offenbar  $X \in \Sigma$ . Abgeschlossen unter Komplementbildung ist klar. Für endliche Vereinigungen wähle  $A, B \in \Sigma$ . Sei  $E \subset X$  beliebig.

$$\mu^*((A \cup B) \cap E) \leq \mu^*(A \cap B^C \cap E) + \mu^*(A^C \cap B \cap E) + \mu^*(A \cap B \cap E)$$

Nun wird die Caratheodory-Bedingung zweimal angewandt

$$\begin{aligned} \mu^*(E) &= \mu^*(E \cap A) + \mu^*(E \cap A^C) \\ &= \mu^*(E \cap A \cap B) + \mu^*(E \cap A \cap B^C) + \mu^*(E \cap A^C \cap B) + \mu^*(E \cap A^C \cap B^C) \end{aligned}$$

Mit obiger Abschätzung erhalten wir

$$\mu^*(E) \geq \mu^*((A \cup B) \cap E) + \mu^*(E \cap A^C \cap B^C) = \mu^*((A \cup B) \cap E) + \mu^*((A \cup B)^C \cap E)$$

Die andere Richtung folgt aus der  $\sigma$ -Subadditivität

Sei nun also  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \Sigma$ . Wir können ohne Beschränkung der Allgemeinheit annehmen, dass die  $A_k$  paarweise disjunkt sind. Nun ist für jedes  $E \subset X$  und

$$\begin{aligned} B_k &= \bigcup_{j=1}^k A_j \in \Sigma, & B_k &\nearrow \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \\ \mu^*(B_k \cup E) &= \mu^*(B_k \cap E \cap A_k) + \mu^*(B_k \cap E \cap A_k^C) \\ &= \sum_{j=1}^k \mu^*(E \cap A_j) \end{aligned}$$

Also haben wir

$$\mu^*(E) = \mu^*(E \cap B_k) + \mu^*(E \cap B_k^C)$$

Mit  $k \rightarrow \infty$  erhält man

$$\begin{aligned}\mu^*(E) &\geq \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu^*(E \cap A_k) + \mu^*(E \cap A^C) \geq \mu^*\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} (A_k \cap E) + \mu^*(E \cap A^C)\right) \\ &\geq \mu^*(E)\end{aligned}$$

Also gilt

$$A = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \in \Sigma$$

Damit  $\mu^*|_{\Sigma}$  ein Maß ist, betrachte Folge  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}}$  paarweise disjunkt. Da  $\Sigma$  eine  $\sigma$ -Algebra ist wähle in der Caratheodory-Bedingung  $E = A = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k$ .

$$\mu^*(E) = \mu^*(A) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu^*(A \cap A_k) + \mu^*(A \cap A^C) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu^*(A_k)$$

$\mu^*(\emptyset) = 0$  gilt nach Definition des äußeren Maßes. □

**Bemerkung** Das soeben konstruierte Maß  $\mu^*|_{\Sigma}$  ist vollständig, jede Teilmenge einer Nullmenge ist messbar.

**Beweis** Sei  $A \in \Sigma$ ,  $\mu^*(A) = 0$  und  $B \subset A$ . Es gilt für  $E = X$  in der Caratheodory-Bedingung

$$\mu^*(E \cap B) \leq \mu^*(A) + \mu^*(E \cap B^C) \leq \mu^*(E)$$

Insofern ist  $B \in \Sigma$  □

### Fahrplan für das Lebesgue-Maß

Für ein verallgemeinertes Intervall  $I$  der Form  $(a, b)$ ,  $(a, b]$ ,  $[a, b)$ ,  $[a, b]$  mit  $-\infty \leq a \leq b \leq \infty$  setzen wir  $\lambda(I) := b - a \in [0, \infty]$

**Lemma 1.31** Dies ergibt ein eindeutiges  $\sigma$ -finites Prämaß auf der Algebra  $\mathcal{A}$ , die aus endlichen Vereinigungen disjunkter Intervalle besteht

$$\lambda\left(\bigcup_{j=1}^k I_j\right) = \sum_{j=1}^k \lambda(I_j)$$

Wir erhalten zunechst eine Fortsetzung von  $\lambda$  zu einem äußeren Maß  $\lambda^*$ , also  $\lambda = \lambda^*$  auf  $\mathcal{A}$ , wobei jede Menge aus  $\mathcal{A}$  die Caratheodory-Bedingung erfüllt. Satz 1.27 liefert eine  $\sigma$ -Algebra  $\Lambda \supset \mathcal{A}$ , sodass  $\lambda := \lambda^*|_{\Lambda}$  ein Maß ist

**Definition 1.32** Die Elemente von  $\Lambda$  nennt man Lebesgue-messbare Mengen und  $\lambda$  das Lebesgue-Maß.

**Lemma 1.31** Sei  $\mu$  ein Prämaß auf einer Algebra  $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$ . Wir setzen für  $A \subset X$

$$\mu^*(A) = \inf\left\{\sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_k) \mid (A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}, A \subset \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right\}$$

Dies ist ein äußeres Maß mit  $\mu^* = \mu$  auf  $\mathcal{A}$  und jede Menge aus  $\mathcal{A}$  erfüllt die Caratheodory-Bedingung.

**Beweis (Caratheodory-Eigenschaft)** Sei  $E \subset X$  und  $A \subset \mathcal{A}$ . Zu zeigen:

$$\mu^*(E) = \mu^*(E \cap A^C) + \mu^*(E \cap A)$$

„ $\leq$ “ folgt aus Subadditivität. Noch zu zeigen:  $\geq$ . Wir betrachten eine beliebige Überdeckung von  $E$  durch  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$ ,  $B := \bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k \supset E$ . Dann ist zunächst auch  $(B_k \cap A)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Überdeckung von  $E \cap A$  und entsprechend  $(B_k \cap A^C)_{k \in \mathbb{N}}$  von  $E \cap A^C$ . Wir erhalten

$$\begin{aligned} \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(B_k) &= \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(B_k \cap A) + \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(B_k \cap A^C) \\ &\geq \mu^*(E \cap A) + \mu^*(E \cap A^C) \end{aligned}$$

Infimum über  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}}$  mit  $\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k \supset E$  liefert

$$\mu(E^*) \geq \mu^*(E \cap A) + \mu^*(E \cap A^C) \quad \square$$

**Beweis (von Lemma 1.31)** •  $\mathcal{A}$  ist Algebra ( $\mathbb{R} = (-\infty, \infty)$ , das Komplement einer endlichen Vereinigung disjunkter Intervalle besitzt wieder diese Form)

• Offenbar gilt  $\lambda(\emptyset) = 0$

zu zeigen (für  $\sigma$ -Algebra): für alle paarweise disjunkten Folgen  $(I_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{A}$

$$\lambda\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} I_k\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \lambda(I_k)$$

Wir bekommen

$$\sum_{j=1}^k \lambda(I_j) \underset{\text{Additivität}}{\downarrow} \lambda\left(\bigcup_{j=1}^k I_j\right) \underset{\text{Monotonie}}{\uparrow} \lambda\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} I_j\right) = \lambda(I)$$

„ $\geq$ “: wir wählen  $\forall k \in \mathbb{N}$  ein offenes  $J_k \supset I_k$  mit

$$\lambda(J_k) \leq \lambda(I_k) + \frac{\varepsilon}{2^k} \quad \text{für ein } \varepsilon > 0$$

Sei zunächst  $I$  kompakt. Dann können wir endlich viele  $J_k$  auswählen, sodass diese  $I$  überdecken. Wir nehmen an, dass dies die ersten  $K$  Elemente sind (Umnummerierung). Es gilt

$$\lambda(I) \underset{\text{Monotonie}}{\uparrow} \lambda\left(\bigcup_{j=1}^k J_j\right) \underset{\text{Subadditivität}}{\leq} \sum_{j=1}^k \lambda(J_j) \underset{\text{aus Konstruktion}}{\leq} \sum_{j=1}^k \lambda(I) + \varepsilon$$

Mit  $\varepsilon \searrow 0$  folgt  $\sigma$ -Additivität für kompakte  $I$ . Die Behauptung folgt auch für beschränkte  $I$  (weil mit Additivität und  $\lambda(\{x\}) = \lambda([x, x]) = 0 \forall x \in \mathbb{R}$  können wir die Endpunkte an Intervalle hinzufügen oder entfernen). Sei  $I$  ein unbeschränktes Intervall  $\lambda(I) = \infty$ . Zu zeigen

$$\sum_{j=1}^{\infty} \lambda(I_j) = \infty$$

Sei  $\xi \in I, I \cap [\xi - x, \xi + x]$  kompakt.  $\forall x \in \mathbb{R}$  und von den ersten  $K$  Elementen überdeckt.  $K = K(\xi)$ . Wir bekommen

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(I_j) &\geq \sum_{j=1}^k \lambda(I_j) \geq \sum_{j=1}^k \lambda(J_j) - \varepsilon \\ &\quad \text{Konstruktion} \\ &\geq \lambda(I \cap [\xi - x, \xi + x]) - \varepsilon \geq x - |\xi| - \varepsilon \\ \implies \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(I_j) &\geq x - |\xi| - \varepsilon \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \infty \quad \square \end{aligned}$$

## 1.1 Messbare Funktionen

**Definition 1.32** Seien  $(X, \Sigma_X), (Y, \Sigma_Y), f : X \rightarrow Y$  heißt **messbar** ( $\Sigma_X - \Sigma_Y$  messbar) falls

$$\forall A \in \Sigma_Y f^{-1}(A) \in \Sigma_X$$

Ist  $X$  ein topologischer Raum und  $\Sigma_X$  die entsprechende Borel- $\sigma$ -Algebra so nennen wir eine messbare Funktion die Borel-Funktion.

**Bemerkung** Es genügt, Messbarkeit für ein Messsystem  $S \subset \mathcal{P}(Y)$  mit  $\Sigma(S) = \Sigma_Y$  zu überprüfen. In der Tat ist  $f^{-1}(A) \in \Sigma_X \forall A \in S$  so folgt

$$f^{-1}(A^C) = f^{-1}(Y \setminus A) = X \setminus f^{-1}(A) = (f^{-1}(A))^C \in \Sigma_X$$

weiter ist

$$f^{-1}\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right) = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} f^{-1}(A_k) \in \Sigma_X$$

Wir werden häufig nutzen  $(Y, \Sigma) = (\mathbb{R}^n, \mathcal{B}^n)$

**Lemma 1.33**  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}^n, \mathcal{B}^n)$  ist genau dann messbar, wenn

$$f^{-1}(I) \in \Sigma \forall I = \prod_{j=1}^n (a_j, \infty), a_j \in \mathbb{R}$$

insbesondere ist  $f$  genau dann messbar, wenn jede seiner Komponenten  $x \rightarrow \langle f(x), e_i \rangle, i = 1, \dots, n$  messbar ist und eine komplexwertige Funktion ist messbar genau dann wenn Real- und Imaginärteil messbar sind.

**Beweis** Die  $\sigma$ -Algebra die von den verallgemeinerten Quadern erzeugt wird enthält die Quader der Form

$$\prod_{j=1}^n (a_j, b_j)$$

Diese bilden eine Basis für die Topologie  $\implies$  führen auf  $\mathcal{B}^n$ . □

**Lemma 1.34** Seien  $(X, \Sigma_X), (Y, \Sigma_Y), (Z, \Sigma_Z)$  Messräume. Sind  $f : X \rightarrow Y, g : Y \rightarrow Z$  messbar, dann ist auch  $g \circ f : X \rightarrow Z$  messbar. Sind  $X, Y$  topologische Räume,  $\Sigma_X, \Sigma_Y$   $\mathcal{B}$ - $\sigma$ -Algebren so ist jede stetige Funktion  $f : X \rightarrow Y$  messbar.

**Beweis** Das Urbild offener Mengen (diese erzeugen  $\mathcal{B}$ - $\sigma$ -Algebra  $\Sigma_Y$ ) ist aufgrund der Stetigkeit offen, also messbar. Ist  $C \in \Sigma_Z$  messbar, so ist es auch  $B := g^{-1}(C) \in \Sigma_Y$  und  $A := f^{-1}(B) \in \Sigma_X$   $\square$

**Lemma 1.35 (1.36)** Sind  $f, g : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar, so auch  $f + g, f - g$ .

**Beweis** Aus Stetigkeit von Addition und Subtraktion auf  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}) \times (\mathbb{R}, \mathcal{B}) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  und Lemma 1.36.  $\square$

**Bemerkung** Für  $\bar{\mathbb{R}} := \mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}$  ist  $f : X \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$  eine Borel-Funktion, wenn  $f^{-1}(\{-\infty; \infty\})$  beiden Borel-Mengen sind und  $f|_{X \setminus f^{-1}(\{\pm\infty\})}$  eine Borel-Funktion.

**Lemma 1.36 (1.40)** Sei  $(f_k)$  eine Folge messbarer Funktionen  $(X, \bar{\Sigma}) \rightarrow (\bar{\mathbb{R}}, \bar{\mathcal{B}})$ . Dann sind auch

$$\sup_{k \in \mathbb{N}} f_k, \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k, \limsup_{k \rightarrow \infty} f_k, \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k$$

messbar.

## 1.2 Integration

**Definition 1.37** Eine messbare Funktion  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  heißt **einfach**, wenn ihr Bild endlich ist, das heißt  $\exists A_1, \dots, A_m \in \Sigma, \alpha_1, \dots, \alpha_m \in \mathbb{R}$  mit

$$f = \sum_{j=1}^m \alpha_j \chi_{A_j}$$

wobei  $\chi_M$  die charakteristische Funktion ist.

$$\chi_M(x) = \begin{cases} 1 & x \in M \\ 0 & x \notin M \end{cases}$$

Wir können fordern, dass  $A_j$  paarweise disjunkt sind,  $\alpha_i \neq \alpha_j, i \neq j$  und  $\bigcup A_j = X$  gilt.

$$\implies f(x) = \{\alpha_1, \dots, \alpha_m\}, \quad f^{-1}(\{\alpha_j\}) = A_j \quad \forall j = 1, \dots, m$$

und diese Darstellung ist eindeutig.

Den Vektorraum einfacher Funktionen bezeichnen wir mit  $S(X, \mu)$

**Definition 1.38 (Integral auf  $S(X, \mu)$ )** Das Integral einer nicht negativen einfachen Funktion über die Menge  $A \in \Sigma$  wird durch

$$\int_A f d\mu := \sum_{j=1}^n \alpha_j \mu(A_j \cap A)$$

erklärt, wobei wir  $0 \cdot \infty = 0$  vereinbaren.

**Lemma 1.39** Das Integral hat die folgenden Eigenschaften

1.  $\int_A f d\psi = \int_X \chi_A f d\mu$  für  $f \in S(X, \mu)$
2.  $\int_{\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k} f d\mu = \sum_{k \in \mathbb{N}} \int_{B_k} f d\mu$   $B_k$  paarweise disjunkt,  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \Sigma$
3.  $\int_A \alpha f d\mu = \alpha \int_A f d\mu$  für  $\alpha \geq 0$
4.  $\int_A (f + g) d\mu = \int_A f d\mu + \int_A g d\mu$  für  $f, g \in S(X, \mu)$
5.  $A \subset B, B \in \Sigma \implies \int_A f d\mu \leq \int_B f d\mu$
6.  $f \leq g \implies \int_A f d\mu \leq \int_A g d\mu, g \in S(\Sigma, \mu), g \geq 0$

**Beweis** 1. aus Definition

$$2. \mu \left( A_j \cap \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(A_j \cap B_k) \text{ (man darf die Reihe über nichtnegative Zahlen umsortieren)}$$

3. klar

4. Für

$$f = \sum_{j=1}^n \alpha_j \chi_{A_j}$$

$$g = \sum_{k=1}^n \beta_k \chi_{B_k}$$

gilt mit  $C_{jk} = A_j \cap B_k$

$$\begin{aligned} \int_A (f+g) d\mu &= \sum_{j,k} \int_{C_{jk}} (f+g) d\mu = \sum_{j,k} (\alpha_j + \beta_k) \mu(C_{jk}) \\ &= \sum_{j,k} \alpha_j \mu(C_{jk}) + \sum_{j,k} \beta_k \mu(C_{jk}) = \int_A f d\mu + \int_A g d\mu \end{aligned}$$

5. Aus Monotonie von  $\mu$

6. Wie in 4. mit

$$\int_A f d\mu = \sum_{j,k} \alpha_j \mu(C_{jk}) \leq \sum_{j,k} \beta_k \mu(C_{jk}) = \int_A g d\mu \quad \square$$

**Definition 1.40 (Integral von nichtnegativen Funktionen)** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  Maßraum,  $A \in \Sigma$ ,  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar und nichtnegativ. Dann ist

$$\int_A f d\mu := \sup \left\{ \int_a g d\mu \mid g \in S(X, \mu), g \leq f, g \geq 0 \right\}$$

**Bemerkung** Bis auf 2. und 4. übertragen sich die Eigenschaften des Integrals über einfache Funktionen.

**Satz 1.41 (Monotone Konvergenz / Beppo Levi)** Sei  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge messbarer nichtnegativer Funktionen

$$f_k : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}) \text{ mit } f_k \nearrow f$$

$(f_k \nearrow f \implies f_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} f$  punktweise und (implizit aus Nichtnegativität)  $\sum_{k=1}^n f_k$  monoton)  
Dann ist für  $A \in \Sigma$

$$\int_A f_k d\mu \rightarrow \int_A f d\mu$$

**Beweis**  $f$  messbar, damit erhält man die Monotonie von

$$\int_A f_k d\mu$$

und hieraus Konvergenz gegen  $\varphi \in [0, \infty]$ . Aus  $f_k \leq f$  und Monotonie den Integral:

$$\varphi \leq \int_A f d\mu$$

Für „ $\geq$ “ nehmen wir  $g \in S(X, \mu)$ ,  $g \geq 0$ ,  $g \leq f$  mit

$$A_k := \{x \in A \mid f_k(x) \geq \theta \cdot g(x)\}$$

für ein festes  $\theta \in (0, 1)$  und hierraus

$$\begin{aligned} \varphi \xleftarrow{k \rightarrow \infty} \int_A f_k d\mu &\geq \int_{A_k} f_k d\mu \geq \int_A \theta g d\mu \\ &\geq \theta \int_{A_k} g d\mu \rightarrow \theta \int_A g d\mu \end{aligned}$$

Insbesondere gilt für  $\theta = 1$

$$\begin{aligned} &\implies \varphi \geq \int_A g d\mu \\ &\implies \varphi = \int_A f d\mu \end{aligned} \quad \square$$

**Bemerkung**  $\forall f \geq 0$ , mit einer monoton steigenden Folge nicht negativer einfacher Funktionen  $(g_k)_{k \in \mathbb{N}}$ ,  $g_k \nearrow f$  ist

$$\int_A g_k d\mu \nearrow \int_A f d\mu$$

Eine geeignete Funktion ist

$$g_k(x) := \sum_{j=0}^{k2^k} \frac{j}{2^k} \chi_{f^{-1}(A_j)}(x)$$

mit

$$A_j = \left\{ \left[ \frac{j}{2^k}, \frac{j+1}{2^k} \right) \mid j = 0, \dots, k2^k - 1 \right\}$$

Ist  $f$  gleichmäßig beschränkt  $\implies (g_k)_{k \in \mathbb{N}}$  konvergiert gleichmäßig (denn  $0 \leq f - g_k \leq \frac{1}{2^k}$  für  $k$  groß genug) Mit Satz von Beppo Levi erhält man somit

2.  $\int_{\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k} f d\mu = \sum_{k \in \mathbb{N}} \int_{B_k} f d\mu$   $B_k$  paarweise disjunkt,  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \Sigma$
4.  $\int_A (f + g) d\mu = \int_A f d\mu + \int_A g d\mu$  für  $g \geq S(X, \mu)$

**Lemma 1.42** Ist  $f \geq 0$  messbar, so wird durch

$$\nu(A) := \int f d\mu$$

ein Maß mit

$$\int d\nu = \int g f d\mu$$

für jedes messbare  $g \geq 0$  definiert (Bezeichnung:  $d\nu = f d\mu$ )

**Beweis**

$$\begin{aligned}\nu(\emptyset) &= \int_{\emptyset} f d\mu = \int \chi_{\emptyset} f d\mu = 0 \cdot \int f d\mu = 0 \\ \nu(A \cup B) &= \int_{A \cup B} f d\mu = \int_A f d\mu + \int_B f d\mu = \nu(A) + \nu(B) \quad \text{für } A \cap B = \emptyset\end{aligned}$$

Für abzählbare Vereinigungen äquivalent

$$\nu\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \nu(A_k)$$

Ist  $g$  einfach und  $\geq 0$

$$\implies g = \sum_{i=1}^n \alpha_i \chi_{B_i}$$

für disjunkte  $B_j \in \Sigma, \bigcup B_j = X, \alpha_j \geq 0$

$$\begin{aligned}\int g d\nu &= \sum_{j=1}^n \alpha_j \nu(A_j) = \sum_{j=1}^n \alpha_j \int_{B_j} f d\mu = \sum_{j=1}^n \int \alpha_j f \chi_{B_j} d\mu \\ &= \int \sum_{j=1}^n \underbrace{(\alpha_j \chi_{B_j})}_{=g} f d\mu = \int g f d\mu\end{aligned}$$

Approximation liefert die Behauptung für beliebige  $g \geq 0$ . □

**Satz 1.43 (Fatou Lemma)** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum. Ist  $f_k$  eine Folge nicht-negativer Funktionen  $(X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  so gilt  $\forall A \in \Sigma$

$$\int_A \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k d\mu \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_A f_k d\mu$$

**Beweis** Wir setzen  $g_k := \inf_{j \geq k} f_j$ , also

$$g_k \nearrow \liminf_{j \rightarrow \infty} f_j$$

Weiterhin  $g_k \leq f_k \forall k \in \mathbb{N}$

$$\implies \int_A g_k d\mu \leq \int_A f_k d\mu$$

Übergang zum  $\liminf$

$$\begin{aligned}\implies \liminf \int_A g_k d\mu &= \lim_{k \rightarrow \infty} \int_A g_k d\mu = \int_A \lim_{k \rightarrow \infty} g_k d\mu \\ &= \int_A \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k d\mu\end{aligned} \quad \square$$

**Bemerkung** Im Allgemeinen können wir keine Gleichheit erwarten. Zum Beispiel ist für  $f_k := \chi_{(k, k+1)}, k \in \mathbb{N}$  einerseits  $f_k(x) \rightarrow 0$  punktweise, andererseits

$$\int_{\mathbb{R}} f_k dx = 1, f_k = k \chi_{(0, \frac{1}{k})} \text{ und } f_k = \frac{1}{k} \chi_{(0, k)}$$



**Definition 1.44** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum,  $A \in \Sigma$  und  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar. Ist

$$\int_A f^\pm d\mu < \infty$$

so nennen wir  $f$  integrierbar über  $A$  und wir setzen

$$\int_A f d\mu = \int_A f^+ d\mu - \int_A f^- d\mu \in \mathbb{R}$$

Die Menge der über  $A$  integrierbaren Funktionen bezeichnen wir mit  $\mathcal{L}^1(A, \mu)$

**Lemma 1.45** Unter den Bedingungen der Definition ist das Integral linear und es erfüllt sämtliche Eigenschaften von Lemma 1.39. Eine Funktion ist genau dann integrierbar, wenn ihr Betrag integrierbar ist. Darüber hinaus gilt für integrierbare Funktionen  $f, g : X \rightarrow \mathbb{R}$

$$\left| \int_A f d\mu \right| \leq \int_A |f| d\mu \quad \text{und} \quad \int_A |f + g| d\mu \leq \int_A |f| d\mu + \int_A |g| d\mu$$

**Beweis** Die Linearität und die Eigenschaften aus dem Lemma 1.39 wird dem geeigneten Leser überlassen. Setze  $\varphi := \int_A f d\mu$ , dann ist

$$|\varphi| = (\operatorname{sgn} \varphi) \varphi = \int_A (\operatorname{sgn} \varphi) f d\mu \leq \int_A |f| d\mu$$

Die Dreiecksungleichung folgt aus  $|f + g| \leq |f| + |g|$  und der Linearität des Integrals.  $\square$

**Lemma 1.46** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum,  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$  messbar.

1.  $\int_X |f| d\mu = 0 \iff f(x) = 0$  für  $\mu$ -fast alle  $x \in X$
2. Ist  $f$  außerdem integrierbar oder nicht negativ und  $A \in \Sigma$  so gilt

$$\mu(A) = 0 \implies \int_A f d\mu = 0$$

**Beweis** Übungen.  $\square$

**Lemma 1.47** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum,  $A \in \Sigma$ ,  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}}$  eine Folge aus messbaren Funktionen mit  $f_k : X \rightarrow \mathbb{R} \forall k \in \mathbb{N}$  und  $g : X \rightarrow \mathbb{R}$  integrierbar, dann gilt

$$\begin{aligned} \int_A \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k d\mu &\leq \liminf_{k \in \mathbb{N}} \int_A f_k d\mu \quad \text{falls } g \leq f_k \forall k \in \mathbb{N} \\ \limsup_{k \rightarrow \infty} \int_A f_k d\mu &\leq \int_A \limsup_{k \in \mathbb{N}} f_k d\mu \quad \text{falls } f_k \leq g \forall k \in \mathbb{N} \end{aligned}$$

**Beweis** Man wende für die erste Ungleichung das Fatou-Lemma auf  $f_k - g$  an und subtrahiere  $\int_A g d\mu$  auf beiden Seiten. Die zweite Ungleichung folgt mit  $\liminf(-f_k) = -\limsup f_k$ .  $\square$

**Satz 1.48 (Satz von der dominierten Konvergenz)** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum,  $A \in \Sigma$ ,  $(f_k)$  eine Folge messbarer Funktionen von  $X$  nach  $\mathbb{R}$ , die punktweise fast überall gegen ein  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$  konvergiere. (Punktweise fast überall bedeutet:  $f_k(x) \rightarrow f(x)$  für  $\mu$ -fast alle von  $X$ ). Gibt es eine Majorante, das heißt eine integrierbare Funktion  $g : X \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\sup_{k \in \mathbb{N}} |f_k| \leq g$  so ist auch  $f$  integrierbar und wir erhalten

$$\int_A f_k d\mu \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_A f d\mu$$

**Beweis** Nach Voraussetzung ist  $-g \leq f_k \leq g$  für alle  $k \in \mathbb{N}$  und folglich erhalten wir mit dem erweiterten Fatou-Lemma

$$\int_A f = \int_A \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k d\mu \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_A f_k d\mu \leq \limsup_{k \rightarrow \infty} \int_A f_k \leq \int_A \limsup_{k \rightarrow \infty} f_k d\mu = \int_A f d\mu \quad \square$$

**Bemerkung** Für stetige und Lebesgue-integrierbare Funktionen auf reellen Intervallen stimmen Riemann- und Lebesgue-Integrierbarkeit überein. Ist  $f$  stetig auf einem kompakten Intervall, so ist  $f$  beschränkt und messbar, also Lebesgue-Integrierbar.

Allgemeiner ist jede beschränkte, messbare Funktion auf einem kompakten Intervall genau dann Riemann-integrierbar, wenn die Menge ihrer Unstetigkeiten eine Lebesgue-Nullmenge ist. In diesem Fall stimmen die beiden Integralbegriffe überein. Diese Aussage gilt nicht für verallgemeinerte Intervalle.

### Beispiel 1.49

$$\int_0^\infty \frac{\sin(x)}{x} dx$$

existiert als Riemann-Integral

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^R \frac{\sin(x)}{x} dx$$

andererseits

$$\int_0^\infty \left| \frac{\sin(x)}{x} \right| dx = \infty$$

also keine Lebesgue-Integrierbarkeit.

## 1.3 Produktmaße

Notation: Für Messräume  $(X_1, \Sigma_1), (X_2, \Sigma_2)$  bezeichnen wir die  $\sigma$ -Algebra, die alle „Rechtecke“ der  $A_1 \times A_2$  mit  $A_1 \in \Sigma_1, A_2 \in \Sigma_2$  enthält mit  $\Sigma_1 \otimes \Sigma_2$ .

**Lemma 1.50** Für Messräume  $(X_1, \Sigma_1), (X_2, \Sigma_2)$  und  $A \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2$  liegen die Schnitte

$$A_1(x_2) := \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in A\}$$

$$A_2(x_1) := \{x_2 \in X_2 \mid (x_1, x_2) \in A\}$$

in  $\Sigma_1$  beziehungsweise  $\Sigma_2$

**Beweis** Setze  $S := \{A \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2 \mid A_1(x_2) \in \Sigma_1\}$ . Natürlich gilt  $A_1 \times A_2 \in S$  für alle  $A_1 \in \Sigma_1, A_2 \in \Sigma_2$ . Isofern genügt es zu zeigen, dass  $S$  eine  $\sigma$ -Algebra bildet. In der Tat ist  $X_1 \times X_2 \in S$  und für  $A \in S$  ist

$$(A^C)_1(x_2) = \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in A^C\} = \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in A\}^C = (A_1(x_2))^C \in \Sigma_1$$

Für  $(A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset S$  haben wir

$$\left( \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \right)_1(x_2) = \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k\} = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in A_k\} = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} (A_k)_1(x_2) \in \Sigma_1$$

Für  $A_2(x_1)$  argumentiert man analog. □

**Korollar 1.51** Seien  $(X_1, \Sigma_1), (X_2, \Sigma_2)$  Messräume und sei  $f : (X_1 \times X_2, \Sigma_1 \otimes \Sigma_2) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar. Dann ist auch  $x_1 \mapsto f(x_1, x_2)$  für jedes  $x_2 \in X_2$  auf  $X_1$  messbar und entsprechend  $x_2 \mapsto f(x_1, x_2)$  für jedes  $x_1 \in X_1$  auf  $X_2$

**Beweis** Für  $B \in \mathcal{B}$  und  $x_2 \in X_2$  ist  $f^{-1}(\cdot, x_2)(B) \in \Sigma_1$ , denn für  $A = f^{-1}(B)$ ,  $A \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2$  ist

$$f^{-1}(\cdot, x_2)(B) = \{x_1 \in X_1 \mid f(x_1, x_2) \in B\} = \{x_1 \in X_1 \mid (x_1, x_2) \in A\} = A_1(x_2) \quad \square$$

Ziel: Definition Produktmaß  $\mu_1 \otimes \mu_2$  auf  $\Sigma_1 \otimes \Sigma_2$  mit

$$(\mu_1 \otimes \mu_2)(A_1 \times A_2) = \mu_1(A_1) \cdot \mu_2(A_2) \forall A_1 \in \Sigma_1, A_2 \in \Sigma_2$$

**Satz 1.52** Sind  $(X_1, \Sigma_1, \mu_1), (X_2, \Sigma_2, \mu_2)$  Maßräume mit  $\sigma$ -finiten Maßen und  $A \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2$ . Dann sind die Abbildungen

$$\begin{aligned} x_1 &\mapsto \mu_2(A_2(x_1)) \\ x_2 &\mapsto \mu_1(A_1(x_2)) \end{aligned}$$

messbar und

$$\int_{X_1} \mu_2(A_2(x_1)) d\mu_1(x_1) = \int_{X_2} \mu_1(A_1(x_2)) d\mu_2(x_2)$$

**Beweis** ohne Beweis □

**Definition 1.53** Seien  $(X_1, \Sigma_1, \mu_1), (X_2, \Sigma_2, \mu_2)$  Maßräume mit  $\sigma$ -finiten Maßen, für  $A \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2$  setzen wir

$$(\mu_1 \otimes \mu_2)(A) := \int_{X_1} \underbrace{\mu_2(A_2(x_1))}_{\int_{X_2} \chi_A(x_1, x_2) d\mu_2(x_2)} d\mu_1(x_1) = \int_{X_2} \underbrace{\mu_1(A_1(x_2))}_{\int_{X_1} \chi_A(x_1, x_2) d\mu_1(x_1)} d\mu_2(x_2)$$

**Beweis**

$$\chi_{A_1(x_2)}(x_1) = \chi_A(x_1, x_2) = \chi_{A_2(x_1)}(x_2) \quad \square$$

**Lemma 1.54** Das Produktmaß ist für  $\sigma$ -finite Maße ebenfalls ein Maß und es ist eindeutig bezüglich

$$(\mu_1 \otimes \mu_2)(A_1 \times A_2) = \mu_1(A_1) \cdot \mu_2(A_2) \forall A_1 \in \Sigma_1, A_2 \in \Sigma_2$$

**Beweis** • Eindeutigkeit aus Satz 1.23

- $(\mu_1 \otimes \mu_2)(\emptyset) = 0$  klar
- $\sigma$ -Additivität folgt aus dem Satz über monotone Konvergenz

$$\begin{aligned} (\mu_1 \otimes \mu_2) \left( \bigcup_{k=1}^{\tau} A_k \right) &:= \int_{X_1} \mu_2 \left( \left( \bigcup_{k=1}^{\tau} A_k \right)_2(x_1) \right) d\mu_1(x_1) \\ &= \int_{X_1} \mu_2 \left( \bigcup_{k=1}^{\tau} (A_k)_2(x_1) \right) d\mu_1(x_1) \\ &= \int_{X_1} \sum_{k=1}^{\tau} \mu_2((A_k)_2(x_1)) d\mu_1(x_1) = \sum_{k=1}^{\tau} (\mu_1 \otimes \mu_2)(A_k) \quad \square \end{aligned}$$

**Satz 1.55 (Fubini)** Seien  $(X_1, \Sigma_1, \mu_1), (X_2, \Sigma_2, \mu_2)$  Maßräume mit  $\sigma$ -finiten Maßen und  $f : (X_1 \times X_2, \Sigma_1 \otimes \Sigma_2) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar.

1. (Tonelli) Ist  $f$  nicht-negativ, so sind

$$\int_{X_2} f(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2)$$

und

$$\int_{X_1} f(x_1, \cdot) d\mu_1(x_1)$$

als Funktion auf  $X_1$  beziehungsweise  $X_2$  messbar und es gilt

$$\begin{aligned} \int_{X_1 \times X_2} f(x_1, x_2) d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2) &= \int_{X_1} \left( \int_{X_2} f(x_1, x_2) d\mu_2(x_2) \right) d\mu_1(x_1) \\ &= \int_{X_1} \left( \int_{X_1} f(x_1, x_2) d\mu_1(x_1) \right) d\mu_2(x_2) \end{aligned}$$

2. Allgemein ist  $f \in \mathcal{L}(X_1 \times X_2, \mu_1 \otimes \mu_2)$  äquivalent zu

$$\int_{X_1} |f(x_1, \cdot)| d\mu_1(x_1) \in \mathcal{L}(X_2, \mu_2)$$

$$\int_{X_2} |f(\cdot, x_2)| d\mu_2(x_2) \in \mathcal{L}(X_1, \mu_1)$$

und 1. gilt.

**Beweis** Aufgrund der Linearität bekommen wir für eine einfach Funktion

$$f = \sum_{j=1}^k \alpha_j \chi_{A_j}, \alpha_j \geq 0, A_j \in \Sigma_1 \otimes \Sigma_2, A_i \cap A_j = \emptyset, X = \bigcup_{j=1}^k A_j$$

$$\int_{X_2} f(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2) = \sum_{j=1}^k \alpha_j \mu_2((A_j)_2(\cdot))$$

Weiterhin,

$$\begin{aligned} \int_{X_1 \times X_2} f(x_1, x_2) d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2) &= \sum_{j=1}^k \alpha_j \int_{X_1 \times X_2} \chi_{A_j}(x_1, x_2) d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2) \\ &= \sum_{j=1}^k \alpha_j \int_{X_1} \left( \int_{X_2} \chi_{A_j}(x_1, x_2) d\mu_2(x_2) \right) d\mu_1(x_1) \\ &= \int_{X_1} \left( \int_{X_2} f(x_1, x_2) d\mu_2(x_2) \right) d\mu_1(x_1) \\ \text{analog:} &= \int_{X_2} \int_{X_1} \dots \end{aligned}$$

Sei  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset S(X_1 \times X_2, \mu_1 \otimes \mu_2)$  mit  $0 \leq f_k \nearrow f$ .

$$\begin{aligned} &\implies \int_{X_2} f_k(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2) \leq \int_{X_2} f(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2) \forall k \in \mathbb{N} \\ \text{und } \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{X_2} f_k(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2) &= \int_{X_2} f(\cdot, x_2) d\mu_2(x_2) \\ &\quad \downarrow \\ &\text{Beppo-Levi} \end{aligned}$$

Wir erhalten auch

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{X_1} \int_{X_2} f_k(x_1, x_2) d\mu_2(x_2) d\mu_1(x_1) = \int_{X_1} \int_{X_2} f(x_1, x_2) d\mu_2(x_2) d\mu_1(x_1)$$

Genauso mit 1 und 2 vertauscht, auch

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{X_1 \times X_2} f_k(x_1, x_2) d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2) = \int_{X_1 \times X_2} f(x_1, x_2) d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2)$$

Man erhält 2. aus 1. mit  $f = f^+ - f^-$  und  $|f| = f^+ + f^-$ .

$$f \in \mathcal{L}^1(X_1 \times X_2) \iff \int_{X_1 \times X_2} |f| d(\mu_1 \otimes \mu_2)(x_1, x_2) < \infty$$

□

### Beispiel 1.56

$$X = \mathbb{R}^2, \Sigma = \mathcal{B}^2, f(x, y) = \frac{x - y}{(x + y)^3}$$

Wir betrachten das Riemann-Integral

$$\int_0^1 \int_0^1 f(x, y) dx dy$$

Dazu

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \left( \frac{x}{(x+y)^2} \right) &= \frac{1}{(x+y)^2} - 2 \frac{x}{(x+y)^3} = \frac{x-y}{(x+y)^3} \\ \implies \int_0^1 \int_0^1 f(x, y) dx dy &= \int_0^1 \frac{1}{(1+y)^2} dy = -\frac{1}{2} \end{aligned}$$

aber

$$\int_0^1 \int_0^1 f(x, y) dy dx = \frac{1}{2}$$

Wäre  $f \in \mathcal{L}^1([0, 1]^2)$ , so folge aus Satz von Fubini die Integrierbarkeit

$$\int_{(0,1)} f(x_1, \cdot) d\lambda(x_1), \int_{(0,1)} f(\cdot, x_2) d\lambda(x_2)$$

$f$  auf  $(0, 1) \times (0, 1)$  stetig ist, erhalten wir Übereinstimmung von  $\mathcal{L}$ -Integral und Riemann-Integral und

$$\int_{X_2} \int_{X_1} f dx_1 dx_2 = \int_{X_1} \int_{X_2} f dx_2 dx_1$$

**Lemma 1.57** Seien  $(X_1, \Sigma_1), (X_2, \Sigma_2)$  Messräume und  $S_1 \subset \Sigma_1, S_2 \subset \Sigma_2$  mit  $\Sigma_{X_1}(S_1) = \Sigma_1, \Sigma_{X_2}(S_2) = \Sigma_2$ . Dann gilt

$$\Sigma_1 \otimes \Sigma_2 = \Sigma_{X_1 \times X_2}(S_1 \times S_2) =: \Sigma$$

wobei

$$S_1 \times S_2 = \{A_1 \times A_2 \mid A_1 \in S_1, A_2 \in S_2\}$$

**Lemma 1.58** Gegeben sind  $(X_j, \Sigma_j, \mu_j), j = 1, 2, 3$  mit  $\sigma$ -finiten Maßen. Dann gilt

$$\begin{aligned} (\Sigma_1 \otimes \Sigma_2) \otimes \Sigma_3 &= \Sigma_1 \otimes (\Sigma_2 \otimes \Sigma_3) \\ \text{und } (\mu_1 \otimes \mu_2) \otimes \mu_3 &= \mu_1 \otimes (\mu_2 \otimes \mu_3) \end{aligned}$$

**Lemma 1.59 (Lebesgue-Maß)** Das durch  $\lambda^n := \lambda_1 \otimes \cdots \otimes \lambda_n$  definierte Lebesgue-Maß auf  $\mathbb{R}^n$  besitzt die Eigenschaften.

1. Durch die Werte auf der Menge  $I$

$$I = \prod_{j=1}^n I_j$$

wobei  $I_j$  Intervalle sind, ist es eindeutig definiert.

2.  $\forall B \in \mathcal{B}^n$  gilt

$$\lambda^n(B) = \inf \left\{ \sum_{k \in \mathbb{N}} \lambda^n(A_k) \mid (A_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset I, B \subset \bigcup_{k \in \mathbb{N}} A_k \right\}$$

3.  $\lambda^n$  ist translationsinvariant und bis auf Normierung das einzige Borelmaß mit diesen Eigenschaften:

**Bemerkung** Produktmaß zweier vollständiger Maße ist im Allgemeinen nicht vollständig.

$A$ -nichtmessbar in  $\mathbb{R}$ , 1-Nullmenge in  $\mathbb{R}$

$A \times \{1\}$  ist eine Teilmenge der Nullmenge  $\mathbb{R} \times \{1\}$

**Beispiel 1.60 (Cantormenge)** Wir behalten  $I_0 = [0, 1]$ . Wir entfernen aus  $I_0$  das mittlere offene Intervall  $J_{1,1} = (1/3, 2/3)$ . Wir bekommen  $I_{1,2} = [0, 1/3], I_{1,2} = [2/3, 1]$ . Dann entfernen wir  $(1/9, 2/9)$  und  $(7/9, 8/9)$ , usw. Induktiv erhalten wir die kompakte Intervalle  $I_{n,k} n \in \mathbb{N}, k = 1, \dots, 2^n$ . Wir definieren

$$C_0 := I_0, C_n := \bigcup_{k=1}^{2^n} I_k, C := \bigcap_{n=0}^{\infty} C_n$$

$C$  heißt **Cantormenge**. Es gilt

1.  $C \subset [0, 1]$  ist kompakt (und damit Borelmenge)
2.  $\lambda^n(C) = 0$
3.  $C$  ist gleichmächtig mit  $\mathbb{R}$  (insbesondere überabzählbar)

**Beweis** 1.  $C$  ist offenbar beschränkt und abgeschlossen (als Vereinigung abgeschlossener Mengen)  $\implies C$  kompakt

2.  $C_n$  ist die Vereinigung von  $2^n$  disjunkten Intervallen der Länge  $3^{-n}$

$$\implies \lambda^n(C_n) = 2^n e^{-m} = \left(\frac{2}{3}\right)^n$$

Aus der Monotonie des Lebesguemaßen

$$\implies \lambda^n(C) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \lambda^n(C_n) = 0$$

□

**Korollar 1.61** Sei  $n \geq 1$ . Dann gibt es überabzählbare  $\lambda^n$ -Nullmengen in  $\mathbb{R}^n$

**Beweis** Für  $n > 1$  zeigt man leicht, dass die Menge  $\{0\} \times \mathbb{R}^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$  eine überabzählbare Nullmenge ist. Für  $n = 1 \rightarrow$  Cantormenge  $C \subset \mathbb{R}$   $\square$

**Bemerkung** Das Lebesgue-Maß  $\lambda^n$  ist vollständig.

## 1.4 Transformation

**Lemma 1.62 (Bildmaß)** Sei  $(X, \Sigma_X), (Y, \Sigma_Y)$  Messräume,  $f : X \rightarrow Y$  messbar. Ist  $\mu$  ein Maß auf  $(X, \Sigma_X)$  so wird durch

$$(f * \mu)(B) := \mu(f^{-1}(B)), B \in \Sigma_Y, f^{-1}(B) := \{x \in X \mid f(x) \in B\}$$

ein Maß auf  $Y$  definiert (Bildmaß von  $\mu$  bezüglich  $f$ ). Es gilt  $(f * \mu)(B) = 0 \forall B \in \Sigma_Y$  mit  $B \cap f(X) = \emptyset$

**Beweis** Es gilt  $(f * \mu)(\emptyset) = \mu(f^{-1}(\emptyset)) = 0$ , da  $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$  und

$$(f * \mu)\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k\right) = \mu\left(f^{-1}\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k\right)\right)$$

für  $(B_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \Sigma_Y$ , paarweise disjunkt  $\implies f^{-1}(B_k) =: A_k$  ebenfalls eine Folge paarweise disjunkter Mengen und

$$(f * \mu)\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} B_k\right) = \mu\left(\bigcup_{k \in \mathbb{N}} f^{-1}(B_k)\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} \mu(f^{-1}(B_k)) = \sum_{k \in \mathbb{N}} (f * \mu)(B_k)$$

Ist  $B \in \Sigma_Y$  mit  $B \cap f(X) = \emptyset$

$$\implies (f * \mu)(B) = \mu(f^{-1}(B)) = \mu(\emptyset) = 0 \quad \square$$

**Satz 1.63** Sei  $(X, \Sigma, \mu)$  ein Maßraum,  $Y$  topologischer Raum.  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (Y, \mathcal{B}(Y)), g : (Y, \mathcal{B}(Y)) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$  messbar.  $g \circ f : X \rightarrow \mathbb{R}$  genau dann  $\mu$ -fast überall nicht negativ oder integrierbar, wenn das auf  $g$  bezüglich  $f * \mu$  zutrifft und in diesem Fall gilt:

$$\int_Y g d(f * \mu) = \int_X (g \circ f) d\mu$$

**Beweis** Für  $A := \{x \in X \mid (g \circ f) > 0\}$  und  $B = \{y \in Y \mid g(y) > 0\}$  gilt

$$(f * \mu)(B) = \mu(f^{-1}(B)) = \mu(\{x \in X \mid f(x) \in B\}) = \mu(A)$$

Also  $(f * \mu)(B^C) = \mu(A^C)$ . Für das Integral nehmen wir zuerst einfache Funktion

$$\begin{aligned} g &= \sum_{j=1}^k \alpha_j \chi_{B_j}, \alpha_j \geq 0, B_j \in \mathcal{B}(Y), B_i \cap B_j = \emptyset \forall i \neq j, Y = \bigcup_{j=1}^k B_j \\ \chi_{B_j} \circ f &= \chi_{f^{-1}(B_j)} \\ \implies \int_Y g d(f * \mu) &= \sum_{j=1}^k \alpha_j \int_Y \chi_{B_j} d(f * \mu) = \sum_{j=1}^k \alpha_j \mu(f^{-1}(B_j)) \\ &= \sum_{j=1}^k \alpha_j \int_X \chi_{f^{-1}(B_j)} d\mu = \sum_{j=1}^k \alpha_j \int_X \chi_{B_j} \circ f d\mu = \int_X (g \circ f) d\mu \end{aligned}$$

Sei  $g$  eine messbare nichtnegative Funktion. Wir konstruieren Folge nicht genativer Funktionen  $(g_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{S}(Y, f * \mu)$  mit  $g_k \nearrow g$ . Dann ist auch  $g \circ f$  eine Folge nichtnegativer Funktionen mit  $g_k \circ f \nearrow g \circ f$ . Satz von Beppo-Levi liefert

$$\begin{aligned} \int_X g_k \circ f d\mu \circ f d\mu &\nearrow \int_X g \circ f d\mu \\ \int_Y g_k d(f * \mu) &\nearrow \int_Y g d(f * \mu) \end{aligned}$$

Mit  $g = g^+ - g^-$  folgt der allgemeine Fall. □

**Bemerkung** 1. Verkettung von Bildmaßen  $f : X \rightarrow Y, g : Y \rightarrow Z$

$$\begin{aligned} (g \circ f) * \mu(C) &= \mu((g \circ f)^{-1})(C) = \mu((f^{-1} \circ g^{-1})(C)) \\ &= \mu(f^{-1}(g^{-1}(C))) = f * \mu(g^{-1}(C)) = g * f * \mu(C) \end{aligned}$$

2. Sei  $f : X \rightarrow Mx + b \in \mathbb{R}^{n \times m}$  invertierbar. Für  $b \in \mathbb{R}$  gilt

$$f * \lambda^n = \frac{1}{|\det M|} \lambda^n$$

Zunächst  $f * \lambda^n$  ist translationsinvariant und damit ist  $f * \lambda^n$  ein Vielfaches von  $\lambda^n$ . Weiter nutzt man, dass da  $M$  invertierbar  $\exists V_1, V_2 \in \mathcal{O}(n)$ ,  $D$  Diagonalmatrix sodass  $M = V_1 D V_2$ . Jede invertierbare Matrix  $M$  kann man als Produkt  $U_1 D U_2$  mit  $U_1, U_2 \in \mathcal{O}(n)$  und  $D$  diagonal schreiben. ( $M$  invertierbar  $\implies M^T M$  symmetrisch, positiv definit  $\implies \exists U \in \mathcal{O}(n)$ ,  $D$  diagonal mit positiven Einträgen  $M^T M = U^T D^2 U$ ). Setze  $U_1 := M U^T D^{-1}$ ,  $U_2 := U \in \mathcal{O}(n)$

$$\implies U_1^T U_1 = (D^{-1})^T U M^T M U^T D^{-1} = D^{-1} D^2 D^{-1} = \mathbb{1}$$

$$\implies U_1 \in \mathcal{O}(n) \text{ und } U_1 D U_2 = M U^T D^{-1} D U = M$$

3.

$$\begin{aligned} \int_A g(\underbrace{Mx + b}_{=: f}) d\lambda^n &= \int_A (g \circ f) d\lambda^n = \int_{MA+b} g \circ f_x d\lambda^n \\ &= \frac{1}{|\det M|} \int_{MA+b} g d\lambda^n \end{aligned}$$

**Satz 1.64 (Transformationsatz)** Seien  $U, V \subset \mathbb{R}^n$  und  $f \in C^1(U, V)$ ,  $f : U \rightarrow V$  Diffeomorphismus. Dann gilt

$$\begin{aligned} f^{-1} * \lambda^n &= |Jf| \lambda^n, Jf = \det(J)f \\ &\downarrow \\ &\text{Jacobi Matrix} \end{aligned}$$

Es gilt

$$\int_U (g \circ f) |Jf| d\lambda^n = \int_V g d\lambda^n$$

$\forall$  nichtnegative Funktionen  $g : V \rightarrow \mathbb{R}$



**Beweis** zu zeigen:

$$\int_U (g \circ f) |Jf| d\lambda^n = \int_V g d\lambda^n$$

Vorraussetzung:  $f$  ist **Diffeomorphismus**:

$$f \in C^1(U, V), f^{-1} \in C^1(V, U)$$

(also auch  $f$  bijektiv)

Schritt 1: Wir betrachten  $g = 1$  und offene Quader  $R \subset U$ . Zu zeigen:

$$\int_R |Jf| d\lambda^n = \int_{f(R)} d\lambda^n = \lambda^n(f(R))$$

Wir setzen

$$\varphi = \frac{\chi_{B_1(0)}}{\lambda^n(B_1(0))}$$

und damit

$$\varphi_\varepsilon(y) = \varepsilon^{-n} \varphi\left(\frac{y}{\varepsilon}\right)$$

$$\int_{\mathbb{R}^n} \varphi_\varepsilon(y) d\lambda^n(y) = 1$$

nach Translationsinvarianz, mit  $M = \begin{pmatrix} \frac{1}{\varepsilon} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\varepsilon} \end{pmatrix}$ . Wir definieren

$$\begin{aligned} I_\varepsilon &:= \int_{f(R)} |Jf(f^{-1}y)| \underbrace{\int_R \varphi_\varepsilon(f(z) - y) d\lambda^n z}_{h_\varepsilon(y)} d\lambda^n y \\ &= \int_{f(R)} |Jf(f^{-1}(y))| h_\varepsilon(y) d\lambda^n y \end{aligned}$$

Für  $\varepsilon < \varepsilon_0$  ist  $h_\varepsilon \neq 0$  nur für  $z \in K := f^{-1}(\overline{B_\varepsilon(y)})$  kompakt. Setze  $x := f^{-1}(y) \in K$ , dann erhalten wir mit Transformation  $z \rightarrow x + \varepsilon z$  und  $W_\varepsilon(x) := \{\frac{1}{\varepsilon}(y - x) \mid y \in K\}$

$$\begin{aligned} \implies h_\varepsilon(y) &= \int_K \varphi_\varepsilon(f(z) - y) d\lambda^n(z) = \varepsilon^{-n} \int_K \varphi\left(\frac{f(z) - y}{\varepsilon}\right) d\lambda^n(z) \\ &= \int_{W_\varepsilon(x)} \varphi\left(\frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon}\right) d\lambda^n(z) \end{aligned}$$

$$\text{wegen } \left| \frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon} \right| \geq \frac{|z|}{c} \quad \text{für } c := \sup_K |D(f^{-1})|$$

$x + \varepsilon z \in U$  ist der Integrand nur für  $B_C(0)$  von Null verschieden. Mit  $\varepsilon \searrow 0$  wird das Gebiet  $B_C(0)$  überdecken

$$\begin{aligned} \implies \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} h_\varepsilon(y) &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{B_C(0)} \varphi\left(\frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon}\right) d\lambda^n(z) \\ &= \int_{B_C(0)} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \varphi\left(\frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon}\right) d\lambda^n(z) \\ \frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon} &\rightarrow Df(x)z \implies \varphi\left(\frac{f(x + \varepsilon z) - f(x)}{\varepsilon}\right) \rightarrow \varphi(Df(x)z) \end{aligned}$$

$\forall z \in B_C(0)$  mit  $|Df(x)z| \neq 1$  (wegen Unstetigkeit von  $\varphi$ ).

Da  $\{z \in \mathbb{R}^n \mid |Df(x)z| = 1\}$  eine Nullmenge ist, gilt die Konvergenz fast überall.

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} I_\varepsilon = \int_{f(R)} 1 d\lambda^n = \lambda^n(f(R))$$

$$\begin{aligned} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} I_\varepsilon &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left| \int_{f(R)} Jf(f^{-1}(y)) \varphi_\varepsilon(f(z) - y) d\lambda^n(z) \right| \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{B_\varepsilon(f(z))} (|Jf(f^{-1}(y))| - |Jf(f^{-1}(f(z)))| + |Jf f^{-1}(f(z))|) \varphi_\varepsilon(f(z) - y) d\lambda^n(z) \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left( |Jf(f^{-1}(f(z)))| + \int_{B_\varepsilon(f(z))} (|Jf(f^{-1}(y))| - |Jf(f^{-1}(f(z)))|) \varphi_\varepsilon(f(z) - y) d\lambda^n y \right) \\ |Jf(f^{-1}(y))| - |Jf(f^{-1}(f(z)))| &\leq \sup_{\eta \in B_\varepsilon(f(x))} |Jf(f^{-1}(\eta))| - |Jf(f^{-1}(f(z)))| \\ \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} I_\varepsilon &= \int_R |Jf(z)| d\lambda^n(z) \end{aligned}$$

Schritt 2: Für  $B \in \mathcal{B}(U)$ ,  $\mu(B) = \int_B |Jf| d\lambda^n$  definiert ein neues Maß.

$$\implies \mu(\cdot) = \lambda^n(f(\cdot)) = (f^{-1}) * (\lambda^n) \text{ auf } B(U)$$

Dann gilt Transformationssatz für  $g = \chi_B$ ,  $B \in \mathcal{B}(U) \implies$  Für einfache Funktionen  $\implies$  nichtnegative messbare Funktionen  $\implies g = g^+ - g^-$   $\square$

$$f^{-1} \in C^1$$

$$\begin{aligned} |x + \varepsilon z - x| &\leq \sup |Df^{-1}| |f(x + \varepsilon z) - f(x)| \\ \frac{|z|}{c} &\leq \frac{|f(x + \varepsilon z) - f(x)|}{\varepsilon} \end{aligned}$$

## 2 $L^p$ -Räume

**Definition 2.1 ( $L^p$ -Norm)** Für einen Maßraum  $(X, \Sigma, \mu)$  definieren wir  $L^p$ -Norm einer messbaren Funktion  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  durch

$$\|f\|_{L^p} = \left( \int_X |f|^p d\mu \right)^{1/p} \quad p \in [1, \infty)$$

und mit  $\mathcal{L}^p(X, \mu)$  bezeichnen wir die Menge aller reelwertigen messbaren Funktionen, deren  $L^p$ -Norm endlich ist.

- $\mathcal{L}^p(X, \mu)$  ist ein Vektorraum:

$$|f + g|^p \leq 2^p \max(|f|^p, |g|^p) \leq 2^p (|f|^p + |g|^p)$$

zu zeigen:  $\|\cdot\|_{L^p}$  ist eine Norm (Problem: Nullmenge, Lösung: einfach rausteilen)

- Dreiecksungleichung ( $\leftarrow$  Minkowski Ungleichung)  $\rightarrow L^p$ -Räume
- $L^p$ -Räume sind Banachräume (vollständig)

**Lemma 2.2** Sei  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar. Dann gilt

$$\int |f|^p d\mu = 0 \iff f = 0 \quad \mu\text{-fast überall}$$

**Beweis** Mit  $g := |f|^p$

$$\implies \int_X g d\mu = 0 \iff g = 0 \quad \mu\text{-fast überall} \iff f = 0 \quad \mu\text{-fast überall} \quad \square$$

Wir setzen  $\mathcal{N}(X, \mu) = \{f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}) \mid f \text{ messbar, } f(x) = 0 \quad \mu\text{-fast überall}\}$ .  $\mathcal{N}(X, \mu)$  ist ein linearer Unterraum von  $\mathcal{L}^p$ . Wir bilden den Quotientenraum

$$L^p(X, \mu) := \mathcal{L}^p(X, \mu) / \mathcal{N}(X, \mu)$$

Für  $X \subset \mathbb{R}^n$ ,  $L^p(X) := L^p(X, \lambda^n)$ . Die Elemente von  $L^p(X, \mu)$  sind Äquivalenzklassen von Funktionen. Wohldefiniertheit der  $L^p$ -Norm auf  $L^p(X, \mu)$  folgt aus Lemma 2.2.

- Im Fall  $p = 2$  haben wir einen Hilbertraum, das heißt einen vollständig normierten Raum (Banach Raum) mit Skalarprodukt

$$\langle f, g \rangle_{L^2(X, \mu)} := \int_X f(x) \overline{g(x)} d\mu(x)$$

- Wir können auch  $p = \infty$  betrachten,

$$\begin{aligned} \|f\|_{L^\infty(X, \mu)} &= \inf\{s > 0 \mid \mu(\{x \in X \mid |f(x)| \geq s\}) = 0\} \\ &= \sup\{s \geq 0 \mid \mu(\{x \in X \mid |f(x)| \geq s\}) > 0\} \end{aligned}$$

Wir bezeichnen mit  $B(X, \mu)$  die Menge der essentiell beschriebenen Funktionen und setzen  $L^\infty(X, \mu) = B(X, \mu) / \mathcal{N}(X, \mu)$

**Beispiel 2.3**

$$\begin{aligned} \|\chi_{\mathbb{Q}}\|_{L^\infty(\mathbb{R}, \lambda)} &= 0 \\ \|\chi_{\mathbb{Q}}\|_{L^\infty(\mathbb{R}, \delta_0)} &= 1 \\ \delta_0(\{x \in \mathbb{R} \mid \chi_{\mathbb{Q}}(x) \geq s\}) &= 1 \end{aligned}$$

**Definition 2.4** Sei  $X$  ein metrischer Raum, der lokal kompakt ist (das heißt jeder Punkt aus  $X$  besitzt eine kompakte Umgebung). Dann heißt  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  **lokal  $p$ -integrierbar** falls

$$f \in L^p(K, \mu) \forall K \subset X$$

Bezeichnung:  $L^p_{\text{loc}}(X, \mu)$

**Ungleichungen (Jemen, Hölder, Minkowski)**

**Erinnerung:** Konvexe Funktion:

$$f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R} : \varphi(\lambda x + (1 - \lambda)y) \leq \lambda \varphi(x) + (1 - \lambda) \varphi(y) \forall x, y \in (a, b), \lambda \in (0, 1)$$

strikt konvex für „ $<$ “.

Jede Norm auf einem Vektorraum ist konvex. denn für  $f, g \in X$ ,  $\lambda \in (0, 1)$  gilt:

$$\|\lambda f + (1 - \lambda)g\|_X \leq \lambda \|f\|_X + (1 - \lambda) \|g\|_X$$

$\forall$  konvexe  $\varphi$  auf  $a < x < z < y < b$  ( $z = \lambda x + (1 - \lambda)y$  für ein  $\lambda \in (0, 1)$ )

$$\begin{aligned} \frac{\varphi(z) - \varphi(x)}{z - x} &\leq \frac{\varphi(y) - \varphi(x)}{y - x} \leq \frac{\varphi(y) - \varphi(z)}{y - z} \\ \frac{\varphi(\lambda x + (1 - \lambda)y) - \varphi(x)}{(\lambda - 1)x + (1 - \lambda)y} &\leq \frac{(\lambda - 1)\varphi(x) + (1 - \lambda)\varphi(y)}{(1 - \lambda)(y - x)} = \frac{\varphi(y) - \varphi(x)}{y - x} \end{aligned} \quad (*)$$

Wir erhalten „<“ für strikte Konvexität.

**Lemma 2.5** Die folgende Aussagen gelten für alle konvexe  $\varphi : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ :

1.  $\varphi$  ist lokal Lipschitz-stetig, das heißt für alle kompakte  $I \subset (a, b) \exists L_1 < \infty$  mit

$$|\varphi(x) - \varphi(y)| \leq L_1|x - y| \quad \forall x, y \in I$$

2. Die Ableitungen

$$\varphi'_\pm = \lim_{h \searrow 0} \frac{\varphi(x + h) - \varphi(x)}{\pm h}$$

existieren und sind monoton fallend. Darüber hinaus existiert  $\varphi'$  bis auf Nullmenge.

3. Für ein festes  $\bar{x} \in (a, b) \forall \alpha \in [\varphi'_-(\bar{x}), \varphi'_+(\bar{x})]$  gilt

$$\varphi(y) \geq \varphi(\bar{x}) + \alpha(y - \bar{x}) \quad \forall y \in (a, b)$$

„>“ für strikte Konvexität von  $\varphi$  und  $y \neq \bar{x}$

**Beweis** Wir setzen

$$\begin{aligned} \frac{\varphi(y) - \varphi(x)}{y - x} &=: D(x, y) = D(y, x) \\ &\stackrel{(*)}{\implies} D(x, z) \leq D(x, y) \leq D(y, z) \quad \text{für } x < z < y \end{aligned}$$

Damit ist  $\varepsilon \rightarrow D(x + \varepsilon, x)$  monoton steigend (und beschränkt) (Für  $\varepsilon_1 < \varepsilon_2 \implies D(x + \varepsilon_1, x) \leq D(x + \varepsilon_2, x)$ )

$\implies \exists \varphi'_+(x)$  und  $\varphi'_-(x)$

$$\begin{aligned} D(x - \varepsilon, x) \leq D(x + \varepsilon, x) &\implies \varphi'_-(x) \leq \varphi'_+(x) \\ \varphi'_+(x) &\leq \varphi'_-(y) \quad \text{für } x < y \\ \implies \varphi'_-(x) &\leq \varphi'_+(x) \leq \varphi'_-(y) \leq \varphi'_+(y) \quad \text{für } x < y \end{aligned}$$

Da eine monotone Funktion nur eine abzählbare Anzahl von Sprüngen enthalten kann (jedes Sprungintervall enthält eine rationale Zahl und sie sind paarweise disjunkt)  $\implies$  2. Aus (\*)  $\implies$

$$\begin{aligned} \varphi'_+(x) &\leq D(x, y) \leq \varphi'_-(y) \quad \text{für } x < y \\ \implies y > x &\implies \varphi(y) \geq \varphi(x) + \varphi'_+(x)(y - x) \\ y < x &\implies \varphi(y) \geq \varphi(x) + \varphi'_-(x)(y - x) \\ \varphi'_-(x)(y - x), \varphi'_+(x)(y - x) &\rightarrow \alpha(y - x) \end{aligned}$$

$\implies$  3.

Für  $a < \alpha < x < y < \beta$  ist  $\varphi'_+(\alpha) \leq D(x, y) \leq \varphi'_-(\beta) \implies$  1. mit

$$L_{[\alpha, \beta]} := \max(|\varphi'_+(\alpha)|, |\varphi'_-(\beta)|)$$

□

**Satz 2.6 (Jensen'sche Ungleichung)** Sei  $\phi : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  konvex für  $-\infty \leq a < b \leq \infty$ . Ist  $\mu$  ein W'maß auf  $(X, \Sigma)$  mit  $\mu(X) = 1$ ,  $f \in \mathcal{L}^1(X, \mu)$  mit  $a < f(x) < b$  für alle  $x \in X$ , dann ist der negative Teil von  $\phi \circ f$  integrierbar und

$$\phi\left(\int_X f d\mu\right) \leq \int_X (\phi \circ f) d\mu$$

Ist  $\phi \geq 0$  nicht fallend,  $f \geq 0$  und

$$\phi(b) := \lim_{x \rightarrow b} \phi(x)$$

so gilt die Aussage für nicht integrierbare  $f$ .

**Beweis** Eigenschaft 3. des Lemma 2.5 impliziert

$$\phi(f(x)) \geq \phi(\bar{x}) + \alpha(f(x) - \bar{x}) \forall x \in X, \bar{x} = \int_X f d\mu \in (a, b)$$

Damit ist  $(\phi \circ f)_-$  integrierbar und wir erhalten

$$\int_X \phi(f(x)) d\mu(x) \geq \phi(\bar{x}) + \alpha\left(\int_X f(x) d\mu(x) - \bar{x}\right) = \phi(\bar{x})$$

Sei nun  $f \geq 0$ , aber  $f \notin \mathcal{L}^1(X, \mu)$ , so setze

$$X_n := \{x \in X \mid f(x) \leq n\}$$

und erhalten wir aus dem bisher gezeigten

$$\phi\left(\frac{1}{\mu(X_n)} \int_{X_n} f d\mu\right) \leq \frac{1}{\mu(X_n)} \int_{X_n} \phi \circ f d\mu$$

für  $n \rightarrow \infty$  erhalten wir  $X_n \nearrow X$  einerseits und  $\mu(X_n) \nearrow \mu(X)$  andererseits. Die Konvergenz der Integrale erhalten wir mit dem Satz über monotone Konvergenz.  $\square$

**Satz 2.7 (Hölder-Ungleichung)** Seien  $p, p' \in [1, \infty]$  dual, das heißt

$$\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$$

Ist  $f \in L^p(X, \mu)$  und  $g \in L^{p'}(X, \mu)$ , so folgt  $f \cdot g \in L^1(X, \mu)$  und es gilt

$$\|f \cdot g\|_{L^1} \leq \|f\|_{L^p} \|g\|_{L^{p'}}$$

**Beweis** Übungen  $\square$

**Korollar 2.8** Für jedes  $f \in L^p(X, \mu)$  mit  $p \in [1, \infty)$  gilt

$$\|f\|_{L^p} = \sup\left\{\int_X f \cdot g d\mu \mid g \in L^{p'}(X, \mu), \|g\|_{L^{p'}} = 1\right\}$$

**Beweis** „ $\geq$ “ folgt unmittelbar aus Hölder.

„ $\leq$ “ Wähle geeignetes  $g$ , nämlich

$$g := \frac{\operatorname{sgn}(f)|f|^{p-1}}{\| |f|^{p-1} \|_{L^p}}, f \neq 0$$

Für  $p = 1$  wähle  $g = \operatorname{sgn}(f)$   $\square$

**Lemma 2.9** Sei  $\mu$  ein  $\sigma$ -finites Maß,  $f : (X, \Sigma) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B})$  messbar und  $p \in [1, \infty)$ . Gilt  $f \cdot s \in L^1(X, \mu)$  für jedes  $s \in S(X, \mu) \cap \mathcal{L}^1(X, \mu)$  so folgt  $f \in L^p(X, \mu)$  und

$$\|f\|_{L^p} = \sup\left\{ \int_X f \cdot s \, d\mu \mid s \in S(X, \mu) \cap \mathcal{L}^1(X, \mu), \|s\|_{L^{p'}} = 1 \right\}$$

**Satz 2.10 (Minkowski-Ungleichung)** Seien  $\mu, \nu$  zwei  $\sigma$ -finite Maße auf den Maßräumen  $(X, \Sigma, \mu), (Y, \Upsilon, \nu)$  und  $f$  sei  $(\mu \otimes \nu)$ -messbar. Dann haben wir für  $p \in [1, \infty)$

$$\left\| \int_Y f(\cdot, y) \, d\nu(y) \right\|_{L^p} \leq \int_Y \|f(\cdot, y)\|_{L^p} \, d\nu(y)$$

**Beweis** Sei  $g \in L^p(X, \mu)$  mit  $g \geq 0$  und  $\|g\|_{L^{p'}} = 1$ . Aus Fubini folgt

$$\int_X g(x) \int_Y |f(x, y)| \, d\nu(y) \, d\mu(x) \stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_Y \int_X |f(x, y)| g(x) \, d\mu(x) \, d\nu(y)$$

Durch Anwendung des Korollar 2.8 schließen wir, dass die linke Seite gerade die  $L^p$ -Norm von

$$\int_Y f(\cdot, y) \, d\nu(y)$$

ist. Außerdem gilt mit Hölder

$$\int_Y \int_X |f(x, y)| g(x) \, d\mu(x) \, d\nu(y) \leq \int_Y \|f(\cdot, y)\|_{L^p} \|g\|_{L^{p'}} \, d\nu(y) \quad \square$$

**Bemerkung** Aus Fatous Lemma erhalten wir die Unterhaltsstetigkeit der  $L^p$ -Normen. Gilt  $f_n \rightarrow f$  punktweise  $\mu$ -fast überall so haben wir

$$\|f\|_{L^p}^p = \int_X \liminf_{k \rightarrow \infty} |f_k|^p \, d\mu \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_X |f_k|^p \, d\mu = \liminf_{k \rightarrow \infty} \|f_k\|_{L^p}^p$$

**Lemma 2.11** Sei  $p \in [1, \infty)$  und  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset L^p(X, \mu)$  konvergiere punktweise  $\mu$ -fast überall gegen ein  $f$ . Gibt es also eine Funktion  $g \in L^p(X, \mu)$ ,  $|f_k| \leq g$  für jedes  $k \in \mathbb{N}$ , so ist auch  $f \in L^p(X, \mu)$  und die Folge  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}}$  konvergiert in  $L^p(X, \mu)$ .

**Beweis** Zunächst ist  $|f| \leq g$  und damit

$$\|f\|_{L^p}^p = \int_X |f|^p \, d\mu \leq \int_X g^p \, d\mu < \infty$$

Da die Folge  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}}$  punktweise  $\mu$ -fast überall gegen  $f$  konvergiert

$$|f_k - f|^p \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

$\mu$ -fast überall. Außerdem ist  $|f_k - f|^p \leq 2^p g^p$ .  $2^p g^p$  ist integrierbar und so liefert der Satz von Lebesgue

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|f_k - f\|_{L^p} = \lim_{k \rightarrow \infty} \left( \int_X |f_k - f|^p \, d\mu \right)^{\frac{1}{p}} = 0 \quad \square$$

**Satz 2.12 (Fischer-Riesz (Vollständigkeit))** Der Raum  $L^p(X, \mu)$  ist für  $p \in [1, \infty]$  vollständig und somit ein Banachraum.

**Beweis** Wir verwenden die Vollständigkeit von  $\mathbb{R}$ . Sei  $p < \infty$  und  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset L^p(X, \mu)$  sei eine Cauchyfolge, das heißt

$$\forall \varepsilon > 0 \exists k = k(\varepsilon) \forall t, k \geq K : \|f_j - f_k\|_{L^p} < \varepsilon$$

Wir möchten zeigen, dass es ein  $f \in L^p(X, \mu)$  gibt mit  $\|f_k - f\|_{L^p} \rightarrow 0$ . Es genügt dies für eine Teilfolge zu verifizieren. Durch Auswahl von Elementen der Folge können wir

$$\|f_{k+1} - f_k\| \leq 2^{-k} \forall k \in \mathbb{N}$$

erreichen. Mit  $f_0 = 0, g_k := f_k - f_{k-1} \forall k \in \mathbb{N}$  und

$$G := \sum_{k \in \mathbb{N}} |g_k|$$

erhalten wir

$$\left\| \sum_{j=1}^k |g_j| \right\|_{L^p} \leq \sum_{j=1}^k \|g_j\|_{L^p} \leq \|g_1\|_{L^p} + \sum_{j=1}^k 2^{-j} \leq \|g_1\|_{L^p} + 1$$

Aus dem Satz über monotone Konvergenz gewinnen wir  $G \in L^p$  und wir erhalten insbesondere  $G(x) < \infty$  für fast alle  $x \in X$ . An diesen Punkten konvergiert

$$\tilde{f} = \sum_{k \in \mathbb{N}} g_k = \lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{j=1}^k g_j = \lim_{k \rightarrow \infty} f_k$$

absolut. Dort ist

$$\left| f_k(x) - \tilde{f}(x) \right|^p \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

und zusätzlich in den Punkten wo  $G(x) < \infty$

$$\left| f_k - \tilde{f} \right|^p = \left| \sum_{j=1}^k g_j - \sum_{j=1}^{\infty} g_j \right|^p = \left| \sum_{j=k+1}^{\infty} g_j \right|^p \leq \left| \sum_{j=1}^{\infty} |g_j| \right|^p \leq |G|^p$$

Nun ist  $|G|^p \in L^1(X, \mu)$  mit  $f = \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k$  erhalten wir eine messbare Funktion  $f = \tilde{f}$   $\mu$ -fast überall. Nun folgt aus dem Satz über dominierte Konvergenz

$$\|f_k - f\|_{L^p}^p = \int_X |f_k - f|^p d\mu \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

Im Fall  $p = \infty$  gilt für die Cauchyfolge  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset L^\infty$

$$\forall m \in \mathbb{N} \exists M(m) \in \mathbb{N} \forall j, k \geq M : \|f_k - f_j\|_{L^\infty} < \frac{1}{m}$$

Also existiert eine Nullmenge  $A_{j,k,m} \in \Sigma$  mit

$$|f_j(x) - f_k(x)| \leq \frac{1}{m} \forall x \in X \setminus A_{j,k,m}$$

Definiere

$$A = \bigcup_{m \in \mathbb{N}} \bigcup_{j, k \geq M} A_{j,k,m}$$

$A$  ist eine Nullmenge. Folglich ist  $(f_k(x))_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}$  für jedes  $x \in X \setminus A$  eine Cauchyfolge. Somit

$$f(x) := \liminf_{k \rightarrow \infty} f_k(x)$$

Damit haben wir  $|f_j(x) - f(x)| \leq \frac{1}{m} \forall x \in X \setminus A, j \geq M$ . Weiterhin ist  $f$  messbar. Nun gilt

$$\begin{aligned} \|f_k - f\|_{L^\infty} &= \sup\{s \geq 0 \mid \mu(\{x \in S \mid |f_k(x) - f(x)| \geq s\}) > 0\} \\ &= \sup\{s \geq 0 \mid \mu(\{x \in X \setminus A \mid |f_k(x) - f(x)| \geq s\}) > 0\} \\ &\leq \frac{1}{m} \quad \text{für } k = M \end{aligned}$$

Also folgt

$$\|f_k - f\|_{L^\infty} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0 \quad \square$$

**Korollar 2.13** Konvergiert eine Folge in  $L^p(X, \mu), p \in [1, \infty)$ , so gibt es eine Teilfolge, die punktweise  $\mu$ -fast überall konvergiert. Die Grenzwerte einer in  $L^p$  und  $L^q, p, q \in [1, \infty]$  konvergierende Folge stimmen fast überall überein.

**Beispiel 2.14**  $\underbrace{\chi_{[0, \frac{1}{2}]}, \chi_{[\frac{1}{2}, 1]}}_{\|\cdot\|_{L^p} = \frac{1}{2}}, \underbrace{\chi_{[0, \frac{1}{3}]}, \chi_{[\frac{1}{3}, \frac{2}{3}]}, \chi_{[\frac{2}{3}, 1]}}_{\|\cdot\|_{L^p} = \frac{1}{3}}, \dots$  Also konvergiert diese Folge in  $L^p$  gegen 0, aber nicht punktweise fast überall.

## 2.1 Approximation

**Definition 2.15 (Dichtheit)** Eine Teilmenge  $A$  eines topologischen Raums  $X$  heißt **dicht**, falls es zu jedem Punkt  $x \in X$  eine Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  aus  $A$  gibt mit  $x_n \rightarrow x$ .

**Satz 2.16** Sei  $X$  ein lokal kompakter, metrischer Raum (jeder Punkt liegt in einer kompakten Umgebung) und  $\mu$  ein reguläres Borelmaß (endliche Werte auf Kompakta).

- Regulär von innen:  $\mu(A) = \sup\{\mu(K) \mid K \subset A \text{ kompakt}\}$
- Regulär von außen:  $\mu(A) = \inf\{\mu(K) \mid A \subset U \text{ offen}\}$

Dann ist die Menge  $C_c^0(X)$  aller stetigen Funktionen mit kompakten Träger dicht in  $L^p(X, \mu)$ . Dabei ist der Träger einer Funktion  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$   $\text{supp}(f)$  definiert als

$$\text{supp}(f) = \overline{\{x \in A \mid f(x) \neq 0\}}$$

**Beweis** Wir können nicht-negative Funktionen durch eine Folge von einfachen Funktionen bezüglich der  $L^1$ -Norm approximieren. Man überträgt leicht dieses Argument auf beliebige integrierbare Funktionen und Funktionen aus  $L^p$  beziehungsweise  $L^p, p \in [1, \infty)$ . Da die einfachen Funktionen durch die Linearkombination von charakteristischen Funktionen auf Urbilder halboffener Mengen und da das Maß regulär ist von innen können wir diese Mengen beliebig gut durch Kompakta approximieren. Folglich genügt es zu zeigen, dass  $\chi_K, K \subset X$  kompakt bezüglich der  $L^p$ -Norm beliebig gut durch stetige Funktionen approximierbar ist. Ausgrund der äußeren Regularität des Maßes finden wir für  $\varepsilon > 0$  eine offene Menge  $U$  mit  $K \subset U$  und  $\mu(U \setminus K) = \mu(U) - \mu(K) < \varepsilon$ . Wir setzen

$$f_\varepsilon(x) := \frac{\text{dist}(x, U^c)}{\text{dist}(x, K) + \text{dist}(x, U^c)}$$



Dies liefert eine stetige Funktion mit  $f_\varepsilon(x) \in [0, 1]$  und

$$\begin{aligned} \text{dist}(x, A) &:= \inf_{y \in A} |x - y| \\ f_\varepsilon(x) = 0 &\iff \text{dist}(x, U^C) = 0 \iff x \in U^C \\ f_\varepsilon(x) = 1 &\iff \text{dist}(x, K) = 0 \iff x \in K \\ \int_X |f_\varepsilon(x) - \chi_K(x)|^p d\mu(x) &= \int_{U \setminus K} |(f_\varepsilon(x) - \chi_K(x))|^p d\mu(x) \leq \mu(U \setminus K) < \varepsilon \quad \square \end{aligned}$$

**Bemerkung** Diese Aussage gilt nicht für  $p = \infty$ , da für stetige Funktionen die  $L^\infty$ -Norm der Supremumsnorm entspricht und somit die Grenzfunktion stetig ist.

**Definition 2.17 (Faltung)** Für integrierbare Funktionen  $f, g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  setzen wir

$$(f * g)(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x - y)g(y) d\lambda^n(y) = \int_{\mathbb{R}^n} g(x - y)f(y) d\lambda^n(y)$$

und bezeichnen den Ausdruck  $f * g$  als Faltung. Die Faltung selbst ist integrierbar, denn es gilt

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^n} |f * g| d\lambda^n &\leq \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} |f(x - y)| |g(y)| d\lambda^n(y) d\lambda^n(x) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} |f(x - y)| d\lambda^n(x) |g(y)| d\lambda^n(y) = \|f\|_{L^1} \|g\|_{L^1} < \infty \end{aligned}$$

**Lemma 2.18** Die Faltung besitzt folgende Eigenschaften:

1. Für  $x \in \mathcal{J} \mathbb{R}^n$  ist die Funktion  $f(x - \cdot)g(\cdot)$  genau dann integrierbar, wenn  $f(\cdot)g(x - \cdot)$  integrierbar ist und es gilt in diesem Fall  $(f * g)(x) = (g * f)(x)$
2. Für  $\phi \in C_c^k(\mathbb{R}^n)$ ,  $k \in \mathbb{N}$  und  $f \in L_{\text{loc}}^1(\mathbb{R}^n)$  folgt  $f * \phi \in C^k(\mathbb{R}^n)$  und  $\partial_\alpha(\phi * f) = \partial_\alpha \phi * f$  für jede partielle Ableitung einer Ordnung  $\leq k$ .
3. Für  $\phi \in C_c^k(\mathbb{R}^n)$ ,  $k \in \mathbb{N}$  und  $f \in L_c^1$  (es gibt einen Repräsentanten mit kompaktem Träger) ist  $\phi * f \in C_c^k(\mathbb{R}^n)$
4. Für  $\phi \in L^1(\mathbb{R}^n)$ ,  $f \in L^p(\mathbb{R}^n)$ ,  $p \in [1, \infty]$  gilt auch  $f * \phi \in L^p(\mathbb{R}^n)$  und wir haben die Young-Ungleichung:

$$\|f * \phi\|_{L^p} \leq \|\phi\|_1 \|f\|_1$$

**Beweis** 1. Folgt unmittelbar aus dem Transformationssatz

2. Folgt induktiv durch vertauschen von Differentiation und Integration.

3. Ist  $\text{supp } f \cup \text{supp } \phi \subset B_R(0)$  für  $R > 0$ , so erhalten wir für  $x \in \mathbb{R}^n$ :

$$\begin{aligned} (f * \phi)(x) &= \int_{\mathbb{R}^n} f(y)\phi(x - y) d\lambda^n(y) \neq 0 \\ \implies y, x - y &\stackrel{!}{\in} B_R(0) \implies x = (x - y) + y \in B_{2R}(0) \end{aligned}$$

Demnach ist  $\text{supp } f * \phi \subset B_{2R}(0)$ .

4.  $p = \infty$

$$\|f * \phi\|_{L^\infty} = \left\| \int_{\mathbb{R}^n} f(y)g(x-y)d\lambda^n(y) \right\| \leq \|f\|_{L^\infty} \|\phi\|_{L^1}$$

Sei nun  $p < \infty$ . Wir können ohne Beschränkung der Allgemeinheit annehmen  $\|\phi\|_{L^1} = 1$ . Anwendung der Jensen-Ungleichung (mit  $\varphi(\xi) = |\xi|^p$ ,  $d\mu = |\phi|d\lambda^n$ )

$$\begin{aligned} \|f * \phi\|_{L^p}^p &\leq \int_{\mathbb{R}^n} \left| \int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)| |\phi(y)| d\lambda^n(y) \right|^p d\lambda^n(x) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \varphi \left( \int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)| |\phi(y)| d\lambda^n(y) \right) d\lambda^n(x) \leq \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)|^p |\phi(y)|^p d\lambda^n(y) d\lambda^n(x) \\ &\leq \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} |f(x-y)|^p d\lambda^n(x) = \|f\|_{L^p}^p \quad \square \end{aligned}$$

**Definition 2.19** Eine Familie  $(\phi_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$  integrierbarer Funktionen von  $\mathbb{R}^n$  nach  $\mathbb{R}$  heißt **approximative Identität** falls

1.  $\sup_{\varepsilon>0} \|\phi_\varepsilon\|_{L^1} < \infty$  (manchmal wir auch  $\phi_\varepsilon \geq 0 \forall \varepsilon > 0$  vorausgesetzt)
2.  $\int_{\mathbb{R}^n} \phi_\varepsilon d\lambda^n = 1 \forall \varepsilon > 0$
3.  $\int_{\mathbb{R}^n \setminus B_R(0)} |\phi_\varepsilon| d\lambda^n \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0 \forall r > 0$

Ein Glättungskern ist eine nicht-negative Funktion  $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$  mit  $\|\phi\|_{L^1} = 1$ .

**Bemerkung** Aus jedem Glättungskern  $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$  erhält man durch

$$\phi_\varepsilon(x) := \varepsilon^{-n} \phi\left(\frac{x}{\varepsilon}\right)$$

eine approximative Identität. Standard-Glättungskern

$$x \mapsto \begin{cases} \exp\left(\frac{1}{|x|^2-1}\right) & |x| < 1 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

**Lemma 2.20 (2.20)** Sei  $(\phi_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$  eine approximative Identität und  $f \in L^p(\mathbb{R}^n)$ ,  $p \in [1, \infty)$ . Dann gilt

$$\|f * \phi_\varepsilon - f\|_{L^p} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$$

**Beweis** Sei  $f \in C_c^0(\mathbb{R}^n)$ . Wir nehmen ein  $\delta$ .

$|f(x-y) - f(x)| \xrightarrow{|y| \rightarrow 0} 0$  gleichmäßig in  $x$  aufgrund von gleichmäßiger Stetigkeit (nach dem Satz von Heine). Weiterhin, aufgrund des kompakten Trägers für  $|y| < r$  ( $r$  hinreichend klein)

$$\begin{aligned} \|f(\cdot - y) - f(\cdot)\|_{L^p} &= \left( \int_{B_r(\text{supp } f)} |f(x-y) - f(x)|^p d\lambda^n \right)^{1/p} \\ B_r(E) &:= \bigcup_{\xi \in E} B_r(\xi) \\ \|f(\cdot - y) - f(\cdot)\|_{L^p} &\leq \|f(\cdot - y) - f(\cdot)\|_{L^\infty} \left( \int_{B_r(\text{supp } f)} 1^p d\lambda^n(x) \right)^{1/p} \leq \frac{\delta}{2 \sup_{\varepsilon>0} \|\phi_\varepsilon\|_{L^1}} \end{aligned}$$

(für  $r$  hinreichend klein). Mit Minkowski Ungleichung:

$$\begin{aligned}
 (f * \phi_\varepsilon)(x) - f(x) &= \int_{\mathbb{R}^n} \phi_\varepsilon(y)(f(x-y) - f(x)) d\lambda^n(y) \\
 \|(f * \phi_\varepsilon) - f\|_{L^p} &\leq \left\| \int_{B_r(0)} \phi_\varepsilon(y)(f(\cdot - y) - f(\cdot)) d\lambda^n(y) \right\|_{L^p} + \left\| \int_{\mathbb{R}^n \setminus B_r(0)} \phi_\varepsilon(y)(f(\cdot - y) - f(\cdot)) d\lambda^n(y) \right\|_{L^p} \\
 &\leq \int_{B_r(0)} |\phi_\varepsilon(y)| \underbrace{\|f(\cdot - y) - f(\cdot)\|_{L^p}}_{\leq \frac{\delta}{2 \sup \|\phi_\varepsilon\|_{L^1}}} d\lambda^n(y) + \int_{\mathbb{R}^n \setminus B_r(0)} |\phi_\varepsilon(y)| \|f(\cdot - y) - f(\cdot)\|_{L^p} d\lambda^n(y) \\
 &\leq \frac{\delta}{2} + 2 \|f\|_{L^p} \underbrace{\int_{\mathbb{R}^n \setminus B_r(0)} |\phi_\varepsilon(y)| d\lambda^n(y)}_{\leq \frac{\delta}{2} \text{ für hinreichend kleine } \varepsilon > 0}
 \end{aligned}$$

Somit ist die Behauptung für  $f \in C_c^0(\mathbb{R}^n)$  gezeigt. Da  $C_c^0(\mathbb{R}^n)$  dicht in  $L^p(\mathbb{R}^n)$  sind (Satz 2.16), wählen wir für ein  $f \in L^p(\mathbb{R}^n)$  eine Folge  $(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \in C_c^0(\mathbb{R}^n)$  mit  $\|f_k - f\|_{L^p} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$

$$\begin{aligned}
 \implies \|f * \phi_\varepsilon - f\|_{L^p} &\leq \underbrace{\|(f - f_k) * \phi_\varepsilon\|_{L^p}}_{\leq \|f - f_k\|_{L^p} \|\phi_\varepsilon\|_{L^1}} + \underbrace{\|f_k * \phi_\varepsilon - f_k\|_{L^p}}_{\varepsilon \rightarrow 0 \nearrow 0 \text{ für festes } k} + \underbrace{\|f_k - f\|_{L^p}}_{\xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0} \\
 &\leq \underbrace{\|f - f_k\|_{L^p}}_{\xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0} \underbrace{\|\phi_\varepsilon\|_{L^1}}_{\leq M}
 \end{aligned}$$

Wir nehmen  $k$  hinreichend groß und dann  $\varepsilon$  hinreichend klein. □

**Satz 2.21** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Dann liegt die Menge  $C_c^\infty(\Omega)$  aller glatten Funktionen mit kompakten Träger dicht in  $L^p(\Omega)$  für  $p \in [1, \infty)$ .

**Beweis** Nach dem Satz 2.16 genügt es zu zeigen, dass  $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$  dicht in  $C_c^0(\mathbb{R}^n)$  ist. (denn wir können  $f|_{\mathbb{R}^n \setminus \Omega} = 0$  setzen). Wir wählen einen Glättungskern  $\phi \implies f * \phi_\varepsilon$  kompakter Träger und  $C^\infty \implies$  mit Lemma 2.18.3 und aus Satz 2.20 folgt die Behauptung. □

### 3 Fourier-Transformation

**Definition 3.1** Für  $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$  definieren wir

$$\hat{f}(p) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\langle p, x \rangle} f(x) d\lambda^n(x) \quad p \in \mathbb{R}^n$$

mit  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ : Skalarprodukt.

$\mathcal{F} : f \rightarrow \hat{f}$  heißt Fourier-Transformation.  $\mathcal{F}$  ist eine lineare Abbildung die beschränkt ist. Eine lineare Abbildung  $A : X \rightarrow Y$ ,  $X, Y$ -normierte Räume, heißt beschränkt falls  $\exists C > 0$ , sodass  $\|Ax\|_Y \leq C\|x\|_X$

$$\|A\| := \sup_{\|x\|_X} \frac{\|Ax\|_Y}{\|x\|_X} \leq C$$

Mit  $C_b^0$  bezeichnen wir den Raum der stetigen und beschränkten Funktionen. (also  $C_b^0 = C^0 \cap L^\infty$ )

**Lemma 3.2** Die Fourier-Transformation  $\mathcal{F}$  ist eine beschränkte Abbildung  $L^1(\mathbb{R}) \rightarrow C_b^0(\mathbb{R}^n)$  mit

$$\|\hat{f}\|_{L^\infty} \leq \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \|f\|_{L^1}$$

„=“ für  $f$  nichtnegativ.

**Beweis** Die Abschätzung aus der Definition. Stetigkeit von  $\hat{f}$ : Wir wählen eine Folge  $(p_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n, p_k \rightarrow p$  für  $k \rightarrow \infty$ . Wegen

$$\left| e^{-i\langle p, x \rangle} \right| = 1$$

ist  $|f|$  eine Majorante. Aus dem Satz über dominierte Konvergenz folgt die Behauptung. Ist  $f \geq 0$

$$\begin{aligned} \implies \|f\|_{L^1} &= \int_{\mathbb{R}^n} |f| d\lambda^n = \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\langle 0, x \rangle} f(x) d\lambda^n(x) \\ &= (2\pi)^{n/2} \hat{f}(0) \leq (2\pi)^{n/2} \|\hat{f}\|_{L^\infty} \leq \|f\|_{L^1} \end{aligned} \quad \square$$

**Lemma 3.3** Für  $f, g \in L^1(\mathbb{R}^n), a, p \in \mathbb{R}^n, \lambda > 0$  gilt

1.  $\widehat{f(\cdot + a)}(p) = e^{-i\langle a, p \rangle} \hat{f}(p)$
2.  $\widehat{e^{-i\langle \cdot, a \rangle} f}(p) = \hat{f}(p - a)$
3.  $\widehat{f(\lambda \cdot)}(p) = \frac{1}{\lambda^n} \hat{f}\left(\frac{p}{\lambda}\right)$
4.  $\widehat{f(-\cdot)}(p) = \hat{f}(-p)$
5.  $\hat{f}g, f\hat{g} \in L^1$  mit

$$\int \hat{f}g = \int f\hat{g}$$

**Bemerkung**  $\mathcal{F} : L^1(\mathbb{R}^n) \rightarrow C_b^0(\mathbb{R}^n) \mathbb{R}^1$

$$\hat{f}(p) = \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ipx} f(x) d\lambda(x) \quad \widehat{\widehat{f}}(p) = f(p)$$

wenn  $f(x) = \overline{-f(-x)}$ :

$$\widehat{\widehat{f}}(p) = \int_{\mathbb{R}^n} e^{ipx} \overline{f(x)} d\lambda(x) = - \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ipx} f(-x) d\lambda(x)$$

**Lemma 3.4** Sei  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$  mit  $\lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = 0$  und  $f, \partial_j f \in L^1(\mathbb{R}^n)$  für ein  $j \in \{1, \dots, n\}$ . Dann ist

$$\widehat{\partial_j f}(p) = ip_j \hat{f}(p) \forall p \in \mathbb{R}^n$$

Sind umgekehrt  $f$  und  $x \rightarrow x_j f(x)$  integrierbar, so ist  $\hat{f}$  nach  $p_j$  partiell differenzierbar und es gilt

$$\widehat{x_j f(\cdot)}(p) = i \partial_j \hat{f}(p) \forall p \in \mathbb{R}^n$$

**Beweis**

$$\begin{aligned}
(2\pi)^{n/2} \widehat{\partial_j f}(p) &= \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\langle p, x \rangle} \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) d\lambda^n(x) = - \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial e^{-i\langle p, x \rangle}}{\partial x_j} f(x) d\lambda^n(x) \\
&= ip_j \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\langle p, x \rangle} f(x) d\lambda^n(x) = (2\pi)^{n/2} ip_j \hat{f}(p) \\
\widehat{xf(\cdot)}(p) &= \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} x_j f(x) e^{-i\langle x, p \rangle} d\lambda^n(x) \\
&= \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} i \frac{\partial e^{-i\langle x, p \rangle}}{\partial p_j} f(x) d\lambda^n(x) = i \frac{\partial}{\partial p_j} \hat{f}(p) \quad \square
\end{aligned}$$

**Bemerkung** Partielle Differenzierbarkeit gilt auch für höhere Ableitungen (Beweis induktiv) für  $f \in C^k(\mathbb{R}^n)$

$$\partial_\alpha f := \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_n^{\alpha_n}}$$

wobei  $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$ ,  $\alpha \in (\mathbb{N} \cup \{0\})^n$ ,  $\alpha$ -Multiindex,  $|\alpha| \leq k$

**Definition 3.5 (Schwartz-Raum)**

$$S(\mathbb{R}^n) := \{f \in C^\infty(\mathbb{R}^n) \mid \forall \alpha, \beta \in (\mathbb{N} \cup \{0\})^n : \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha (\partial_\beta f)(x)| < \infty\}$$

$x^\alpha := x_1^{\alpha_1} x_2^{\alpha_2} \dots x_n^{\alpha_n}$ .  $f \in S(\mathbb{R}^n)$  heißen schnell-fallende (Schwartz) Funktion.

**Bemerkung** •  $S(\mathbb{R}^n) \subset L^p(\mathbb{R}^n)$  für  $p \in [1, \infty]$

•  $S(\mathbb{R}^n)$  ist dicht in  $L^p(\mathbb{R}^n)$  für  $p \in [1, \infty)$  weil

$$C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset S(\mathbb{R}^n)$$

(insbesondere  $S(\mathbb{R}^n) \neq \emptyset$ )

• Mit  $f \in S(\mathbb{R}^n)$ , auch  $x \rightarrow x^\alpha f(x)$  und  $\partial_\alpha f \in S(\mathbb{R}^n)$

**Lemma 3.6** Die Fourier-Transformation ist ein Operator

$$\mathcal{F} : S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$$

Insbesondere gilt  $\forall \alpha \in (\mathbb{N}_0)^n$ ,  $f \in S(\mathbb{R}^n)$ ,  $p \in \mathbb{R}^n$ .

$$\widehat{\partial_\alpha f}(p) = (ip)^\alpha \hat{f}(p) \quad \text{und} \quad \widehat{xf(\cdot)}(p) = i^{|\alpha|} \partial_\alpha \hat{f}(p)$$

**Beweis** Die Formeln erhält man induktiv aus Lemma 3.4. Zu zeigen  $\hat{f} \in C_c^\infty(\mathbb{R})$ , verwenden wir zunächst das  $\hat{f}$  beschränkt ist (Lemma 3.2). Da mit  $f \in S(\mathbb{R}^n)$  laut Bemerkung 3.7 auch  $x \rightarrow \partial_\alpha(x^\beta f(x)) \in S(\mathbb{R}^n)$  gilt und dessen Fourier-Transformation auch beschränkt ist, bekommen wir eine gleichmäßige Schranke aus

$$p^\alpha \partial_\beta \hat{f}(p) = i^{-|\beta|} p^\alpha \widehat{\partial_\beta (x^\alpha f(\cdot))}(p) = i^{-|\beta| - |\alpha|} \underbrace{\partial_\alpha \left( \widehat{\partial_\beta (x^\alpha f(\cdot))} \right)}_{\in S(\mathbb{R}^n) \text{ gleichmäßig beschränkt in } p \text{ nach Lemma 3.2}}(p)$$

$\forall \alpha, \beta \in (\mathbb{N}_0)^n$  □

**Bemerkung** Das Abklingverhalten einer Funktion  $f$  korrespondiert mit der Glattheit der Fourier-Transformation  $\hat{f}$  und umgekehrt. Insbesondere verschwindet die Fourier-Transformation einer  $L^1$  Funktion in  $\pm\infty$

**Korollar 3.7 (Riemann-Lebesgue)** Die Fourier-Transformation bildet  $L^1(\mathbb{R}^n)$  auf  $C_0^0(\mathbb{R}^n)$

$$C_0^0(\mathbb{R}^n) = \{f \in C^0(\mathbb{R}^n) \mid \lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = 0\}$$

**Beweis** Sei  $f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ . Dann ist für  $p \in \mathbb{R}$  mit  $p_j \neq 0$

$$\begin{aligned} |\hat{f}(p)| &= \left| \frac{1}{ip_j} \widehat{\partial_j f}(p) \right| \leq \frac{\|\partial_j f\|_{L^1}}{(2\pi)^{n/2} |p_j|} \\ \implies |\hat{f}(p)| &\leq \min_{\substack{j \in \{1, \dots, n\} \\ p_j \neq 0}} \frac{\|p_j f\|_{L^1}}{(2\pi)^{n/2} \max |p_j|} \xrightarrow{\|p\| \rightarrow \infty} 0 \end{aligned}$$

Für beliebiges  $f \in L^1(\mathbb{R})$  finden wir eine Folge

$$(f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$$

(nach Satz 2.21)

$$\begin{aligned} \|f_k - f\|_{L^1} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0 &\implies |\hat{f}(p)| \leq \underbrace{|\hat{f}_k(p)|}_{\xrightarrow{|p| \rightarrow \infty} 0} + \|\hat{f}_k(p) - \hat{f}(p)\|_{L^\infty} \\ &= \|\widehat{f_k - f}\|_{L^\infty} \leq C \|f_k - f\|_{L^1} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0 \quad \square \end{aligned}$$

**Satz 3.8 (Fourierinversion)** Die Fourier-Transformation  $\mathcal{F} : L^1(\mathbb{R}^n) \rightarrow C_0^0(\mathbb{R}^n)$  ist eine invertierbare Abbildung. Die Inverse ist durch

$$f(x) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{i\langle p, x \rangle - \varepsilon^2 |p|^2 / 2} \hat{f}(p) d\lambda^n(p)$$

wobei der Grenzwert bezüglich der  $L^1$ -Norm zu verstehen ist.

**Beweis** Wir betrachten  $\phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ ,

$$\phi(x) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} e^{-\frac{x^2}{2}} \quad \text{und} \quad \phi_\varepsilon = \frac{1}{\varepsilon^n} \phi\left(\frac{\cdot}{\varepsilon}\right)$$

$(\phi_\varepsilon)_{\varepsilon > 0}$  ist eine approximative Identität  $\int \phi dx = 1$

$$\widehat{\phi(\varepsilon \cdot)}(p) = \frac{1}{\varepsilon^n} \hat{\phi}\left(\frac{p}{\varepsilon}\right) = \frac{1}{\varepsilon^n} \phi\left(\frac{p}{\varepsilon}\right) = \phi_\varepsilon(p)$$

Wir bekommen  $\forall x \in \mathbb{R}^n$

$$\begin{aligned} \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{i\langle x, p \rangle - \varepsilon^2 |p|^2 / 2} \hat{f}(p) d\lambda^n(p) &= \int_{\mathbb{R}^n} e^{i\langle x, p \rangle} \phi(\varepsilon p) \hat{f}(p) d\lambda^n(p) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{f(\cdot + x)}(p) \phi(\varepsilon p) d\lambda^n(p) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} f(p + x) \widehat{\phi(\varepsilon \cdot)}(p) d\lambda^n(p) \end{aligned}$$

Sei  $y = -p$

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x - y) \underbrace{\phi_\varepsilon(-y)}_{=\phi_\varepsilon(y)} d\lambda^n(y) = (f * \phi_\varepsilon)(x)$$

Nach Lemma 2.20 konvergiert  $f * \phi_\varepsilon \xrightarrow[L^1]{\varepsilon \rightarrow 0} f$  □

**Korollar 3.9** Für  $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$  mit  $\hat{f} \in L^1(\mathbb{R}^n)$  gilt

$$(\check{\hat{f}}) = f$$

wobei

$$\check{f}(p) := \hat{f}(-p)$$

Also

$$\check{f}(p) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{i\langle p, x \rangle} f(x) d\lambda^n(x)$$

$\mathcal{F}$  ist eine Bijektion auf  $F^1(\mathbb{R}^n) = \{f \in L^1(\mathbb{R}^n) \mid \hat{f} \in L^1(\mathbb{R}^n)\}$  und insbesondere ist  $\mathcal{F}|_{S(\mathbb{R}^n)} : S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$  eine Bijektion

**Beweis**

$$\begin{aligned} \phi(\varepsilon p) &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \forall p \in \mathbb{R}^n \\ \implies \left| e^{i\langle p, x \rangle} \phi(\varepsilon p) \hat{f}(p) \right| &\leq \frac{|\hat{f}(p)|}{(2\pi)^{n/2}} \end{aligned}$$

Dies liefert eine integrierbare Majorante für die Formel aus Satz 3.10  $\implies$  wir dürfen in der Formel Grenzwert und Integral vertauschen. Die punktweise Konvergenz folgt zunächst aus Konvergenz einer Teilfolge ( $L^p$  Konvergenz  $\implies$  punktweise Konvergenz) und dann unabhängig von Teilfolge aus Teilfolgenprinzip

$$\implies (\check{\hat{f}}) = f \quad \square$$

**Lemma 3.10 (Plancherel Identität)** Sei  $f \in F^1(\mathbb{R}^n)$ . Dann ist  $f, \hat{f} \in L^2(\mathbb{R}^n)$  und

$$\|f\|_{L^2}^2 = \|\hat{f}\|_{L^2}^2 \leq (2\pi)^{-n/2} \|f\|_{L^1} \|\hat{f}\|_{L^1}$$

**Beweis**

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^n} |\hat{f}(p)|^2 d\lambda^n(p) &= \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(x) e^{-i\langle p, x \rangle} \overline{\hat{f}(p)} d\lambda^n(x) d\lambda^n(p) \\ &= \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \underbrace{\int_{\mathbb{R}^n} e^{i\langle p, x \rangle} \overline{\hat{f}(p)} d\lambda^n(p)}_{\substack{\text{Fubini} \\ = (2\pi)^{n/2} \overline{\check{\hat{f}}(x)} = (2\pi)^{n/2} \overline{f(x)}}} d\lambda^n(x) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \overline{f(x)} d\lambda^n(x) = \int_{\mathbb{R}^n} |f(x)|^2 d\lambda^n(x) \end{aligned}$$

Insbesondere:

$$\|\hat{f}\|_{L^2}^2 \leq \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} |f(x)| d\lambda^n(x) \int_{\mathbb{R}^n} \underbrace{|e^{i\langle p, x \rangle}|}_{=1} |\hat{f}(p)| d\lambda^n(p) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \|f\|_{L^1} \|\hat{f}\|_{L^1} \quad \square$$

**Fortsetzbarkeit auf  $L^2$**

**Satz 3.11 (Fortsetzung linearer Abbildungen)** Sei  $X$  ein normierter Raum mit dichter Teilmenge  $U$  und  $Y$  ein Banachraum. Ist  $A : O \rightarrow Y$  eine lineare und beschränkte Abbildung, das heißt  $\exists C_A > 0$  :

$$\|A(x)\|_Y \leq C_A \|x\|_X \forall x \in O$$

so gibt es genau eine Fortsetzung  $\tilde{A}$ , das heißt eine lineare und beschränkte Abbildung  $\tilde{A} : X \rightarrow Y$  mit  $\tilde{A}|_O = A$  und dem selben  $C_A \forall x \in X$ .

**Beweis** Sei  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset O$  eine Cauchy-Folge. Dann ist  $(Ax_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset Y$  eine Cauchy-Folge in  $Y$ , weil

$$\|Ax_j - Ax_k\|_Y = \|A(x_j - x_k)\|_Y \leq C_A \underbrace{\|x_j - x_k\|_X}_{\rightarrow 0} \rightarrow 0$$

und diese besitzt einen eindeutigen Grenzwert.

$$\tilde{A}x_0 := \lim_{k \rightarrow \infty} Ax_k \quad \text{sofern} \quad x_0 := \lim_{k \rightarrow \infty} x_k \text{ existiert}$$

Damit ist  $\tilde{A} : X \rightarrow Y$  eindeutig gegeben, denn für Folgen  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}, (y_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset U$  mit  $x_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} x_0, y_k \rightarrow k \rightarrow \infty x_0$

$$\|Ax_k - Ay_k\|_Y = \|A(x_k - y_k)\|_Y \leq C_A \|x_k - x_0\| + C_A \|y_k - x_0\| \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

Linearität von  $\tilde{A}$  bekommen wir aus der Stetigkeit von Vektoraddition und skalarer Multiplikation. Stetigkeit der Normen liefert die Behauptung.  $\square$

**Satz 3.12 (Plancherel)** Die Fourier Transformation  $\mathcal{F}$  lässt sich zu einer beschränkten Abbildung  $\mathcal{F} : L^2(\mathbb{R}^n) \rightarrow L^2(\mathbb{R}^n)$  fortsetzen, die unitär ist, das heißt  $\langle \tilde{\mathcal{F}}(f), \tilde{\mathcal{F}}(g) \rangle_{L^2} = \langle f, g \rangle_{L^2} \forall f, g \in L^2(\mathbb{R}^n)$

**Beweis** Nach Satz 2.31 liegt  $C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset S(\mathbb{R}^n)$  dicht in  $L^2(\mathbb{R}^n)$ . Nach Korollar 3.11 ist  $\mathcal{F}$  eine lineare bijektive Selbstabbildung des  $S(\mathbb{R}^n) \subset F^1(\mathbb{R}^n) \implies$  Beschränktheit aus der Plancherel Identität. Nach Satz 3.13 existiert eine eindeutige Fortsetzung  $\tilde{\mathcal{F}} : L^2(\mathbb{R}^n) \rightarrow L^2(\mathbb{R}^n)$  mit

$$\|\tilde{\mathcal{F}}(f)\|_{L^2} \leq \|f\|_{L^2}$$

$\tilde{\mathcal{F}}$  ist unitär nach Lemma 3.12, weil  $\forall f, g \in L^2(\mathbb{R}^n)$

$$\begin{aligned} 4 \langle f, g \rangle_{L^2} &= 4 \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \overline{g(x)} d\lambda^n(x) \\ &= \|f + g\|_{L^2}^2 - \|f - g\|_{L^2}^2 + i \|f - ig\|_{L^2}^2 - i \|f + ig\|_{L^2}^2 \\ &= 4 \langle \tilde{\mathcal{F}}(f), \tilde{\mathcal{F}}(g) \rangle_{L^2} \end{aligned} \quad \square$$

**Bemerkung** Solange der Integrand von  $\hat{f}$  in  $L^1(\mathbb{R}^n)$  liegt lässt sich  $\tilde{\mathcal{F}}(f)$  direkt mit der Formel aus Definition 3.1 ausdrücken. In der Regel lässt sich  $\tilde{\mathcal{F}}$  für  $f \in L^2(\mathbb{R}^n)$  nur als Grenzwert einer Folge  $\hat{f}_k, (f_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset S(\mathbb{R}^n), f_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} [in L^2]$  darstellen.

**Lemma 3.13 (3.15)** Es gilt

$$\|\tilde{\mathcal{F}}(f)\|_{L^\infty} \leq (2\pi)^{-n/2} \|f\|_{L^1} \forall f \in L^1 \cap L^2$$

**Beweis** Sofern  $f \in L_c^1(\mathbb{R}^n)$ , folgt  $f \in L^2(\mathbb{R}^n)$  und nach Lemma 2.20  $f * \phi_\varepsilon$  konvergiert für eine geeignetes  $\phi$  in  $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$  ( $f * \phi_\varepsilon \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset S(\mathbb{R}^n)$ ) bezüglich  $L^1$  und  $L^2$  Norm gegen  $f$ .

$$\|f * \phi_\varepsilon - f\|_{L^2} \rightarrow 0$$

Die Abschätzung gilt für  $f * \phi_\varepsilon$  nach Lemma 3.2. Die Behauptung folgt für  $\varepsilon \searrow 0$  aus Stetigkeit der Norm. Für allgemeine  $f \in L^1(\mathbb{R}^n) \cap L^2(\mathbb{R}^n)$  betrachten wir  $f_R = f \chi_{B_R(0)}$ . Dann  $f_R \nearrow f$  in  $L^1$  und  $L^2$  (dominierte Konvergenz) und wir erhalten die Behauptung durch Approximation.  $\square$

**Bemerkung** Insbesondere gilt für  $f \in L^2(\mathbb{R}^n)$  ( $\implies f_R \in L^2$ )

$$\tilde{\mathcal{F}}(f)(p) = \lim_{R \nearrow \infty} \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \int_{B_R(0)} e^{-i\langle p, x \rangle} f(x) d\lambda^n(x)$$

(wobei der Grenzwert bezüglich  $L^2$ -Norm zu verstehen ist)



## 4 Differenzierbare Mannigfaltigkeiten

### 4.1 Implizite Funktionen und Untermannigfaltigkeiten

**Definition 4.1** 1. Seien  $X, Y$  topologische Räume. Eine stetige Funktion  $f : X \rightarrow Y$  die bijektiv ist und deren Inverse ebenfalls stetig ist, heißt Homöomorphismus.

2. Seien  $X, Y$  normierte Räume. Ein Homöomorphismus  $f : X \rightarrow Y$  heißt  $(C^1)$ -Diffeomorphismus, wenn  $f \in C^1(X, Y)$  und  $f^{-1} \in C^1(Y, X)$ . Entsprechend  $C^k$ -Diffeomorphismus falls  $f, f^{-1} \in C^k$

**Satz 4.2 (Umkehrsatz)** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  eine nichtleere, offene Menge und  $f \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$ . Dann ist die Invertierbarkeit der Jacobimatrix  $Df(\xi)$  in  $\xi \in \Omega$  äquivalent zur Existenz einer **lokalen**  $C^1$ -Umkehrfunktion von  $f$  in der Umgebung von  $f(\xi)$ . Genauer, gibt es eine offene Teilmenge  $O \subset \Omega, W \subset \mathbb{R}^n$  mit  $\xi \in O$  und  $f(\xi) \in W$  sodass  $f|_O$  ein Diffeomorphismus  $O \rightarrow W$  ist. Insbesondere gilt

$$\left( D(f|_O)^{-1} \right)(f(x)) = (Df(x))^{-1} \forall x \in O$$

**Beweis** Analysis 2 □

**Korollar 4.3 (Globaler Umkehrsatz)** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen und nichtleer,  $f \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$ . Ist die Jacobimatrix  $Df(x) \forall x \in \Omega$  invertierbar und ist  $f$  injektiv, so liefert  $f$  einen Diffeomorphismus  $\Omega \rightarrow W = \text{im } f \subset \mathbb{R}^n$ . Insbesondere ist  $W$  offen und die Idetität aus Satz 4.2 gilt  $\forall x \in \Omega$

**Beweis** Nach Voraussetzung und  $f : \Omega \rightarrow W$  bijektiv und  $C^1$ . Satz 4.2 impliziert, dann  $Df(x) \forall x \in \Omega$  invertierbar und dass  $f^{-1}$  in jedem Punkt

$$y = f(f^{-1}(y)) = W$$

stetig differenzierbar ist. □

**Bemerkung** Wir können die Sphere

$$\mathbb{S} = \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1\}$$

mit  $x_3 > 0$  als Graph die Funktion

$$x_3 = g(x_1, x_2) = \sqrt{1 - x_1^2 - x_2^2} \quad (x_1, x_2) \in B_1(0) \in \mathbb{R}^2$$

darstellen.

Allgemein möchten wir eine (Hyper-) Fläche der Form

$$M = \{(x, y) \in \mathbb{R}^{k+m} \mid f(x, y) = 0\}$$

lokal als Graph einer Funktion  $x \rightarrow g(x) \in \mathbb{R}^m$  schreiben  $((x, g(x)) \in M)$

**Satz 4.4 (Implizite Funktionen Satz)** Seien  $k, m \in \mathbb{N}, \Omega \subset \mathbb{R}^{k+m}$  eine offene Menge und  $f \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^m)$ . Es gibt ein  $(\xi, \eta) \in \Omega$  und  $f(\xi, \eta) = 0$  und  $D_y f(\xi, \eta) \neq 0$ , wobei

$$D_y f(x, y) = \left( \frac{\partial f_j}{\partial y_i}(x, y) \right)_{j,l=1,\dots,m}$$

Dann gibt es offene Umgebungen  $U \subset \mathbb{R}^n$  von  $\xi$ , und  $V \subset \mathbb{R}^m$  von  $\eta$  und ein  $\phi \in C^1(U, V)$  mit

$$\{(x, y) \in U \times V \mid f(x, y) = 0\} = \{(x, \phi(x)), x \in U\}$$

und

$$D\phi(x) = -(D_y f(x, \phi(x)))^{-1} D_x f(x, \phi(x)) \quad x \in U$$

**Beweis** Analysis 2 □

**Definition 4.5 (Immersion)** Seien  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  nichtleer und offen,  $\phi \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^m)$ ,  $m \geq n$ . Die Abbildung  $\phi$  heißt Immersion, falls der Rang von  $D\phi(x) \forall x \in \Omega$  maximal ist (Alternativ:  $D\phi(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  linear und injektiv)

**Definition 4.6 (Untermannigfaltigkeit)** Seien  $m, n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ ,  $m \leq n$ . Eine  $C^1$ -Untermannigfaltigkeit mit der Dimension  $m$  ist eine nichtleere Menge  $M \subset \mathbb{R}^n$  mit der folgenden Eigenschaft:  $\forall \xi \in M \exists$  eine offene Umgebung  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  von  $\xi \in \Omega$  eine offene Menge  $U \subset \mathbb{R}^m$  und eine Immersion  $\phi \in C^1(U, \mathbb{R}^n)$  die  $U$  homöomorph auf  $M \cap \Omega$  abbildet. Die Abbildung  $\phi$  heißt (lokale) Parametrisierung von  $M$  und  $\xi$ , ihre Umkehrung  $\phi^{-1} : M \cap \Omega \rightarrow U$  beziehungsweise das Paar  $(\phi^{-1}, U)$  heißt Karte und eine Familie von Karten deren Urbild ganz  $M$  überdecken bildet einen Atlas.

**Bemerkung** Die Dimension einer Untermannigfaltigkeit ist wohldefiniert. Eine nichtleere Teilmenge des  $\mathbb{R}^n$  ist genau dann ein  $m$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit, wenn sie offen ist. Jede abzählbare nichtleere Menge von Punkten in  $\mathbb{R}^n$  ohne Häufungspunkt ist dann eine 0-dimensionale Untermannigfaltigkeit.

**Notation** Sei  $X$  ein endlich-dimensionaler Vektorraum mit innerem Produkt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Wir definieren das orthogonale Komplement eines Untervektorraums  $V \subset X$

$$V^\perp = \{x \in X \mid \langle x, v \rangle = 0 \forall v \in V\}$$

Es gilt

$$V \oplus V^\perp = X$$

Ist  $Y$  ein weiterer endlichdimensionaler Vektorraum und  $A : X \rightarrow Y$  linear, dann

$$\ker A = \{x \in X \mid Ax = 0\} \subset X \quad \text{im } A = \{Ax \mid x \in X\} \subset Y$$

**Satz 4.7** Für  $m, n \in \mathbb{N}$ ,  $m \leq n$  und eine nichtleere Menge  $M \subset \mathbb{R}^n$  sind die folgenden Aussagen äquivalent:

1. (Untermannig)  $\forall \xi \in M \exists$  offene Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  von  $\xi$ , eine Menge  $U \subset \mathbb{R}^m$  und Immersion  $\phi \in C^1(U, \mathbb{R}^n)$ , die  $U$  homöomorph auf  $M \cap \Omega = \phi(U)$  abbildet.
2. (Gleichungsdefinierte Mannigfaltigkeit)  $\forall \xi \in M \exists$  Umgebung  $U \subset \mathbb{R}^n$  von  $\xi$  und eine Abbildung  $f \in C^1(U, \mathbb{R}^{n-m})$  mit  $\text{Rang } Df(x) = n - m \forall x \in U$  und  $M \cap U = f^{-1}(\{0\})$
3. (Graphendarstellung) Zu jedem  $\xi \in M$  gibt es eine offene Umgebung  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  von  $\xi$ , eine offene Menge  $U \subset \mathbb{R}^m$  und ein  $g \in C^1(U, \mathbb{R}^{n-m})$  mit

$$M \cap \Omega = \pi(\text{Graph } g)$$

wobei  $\pi \in GL(n)$  eine Permutationsmatrix ist.

**Beweis** 1.  $\implies$  2.: Wir konstruieren eine Funktion  $f$  mithilfe des Umkehrsatzes. Sei also  $M$  eine  $m$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit des  $\mathbb{R}^n$  wie in 1. und  $\eta = \phi^{-1}(\xi) \in U$ . Da  $\phi$  eine Immersion ist, besitzt  $D\phi(\eta)$  einen vollen Rang und die Spalten von  $D\phi$  spannen einen  $m$ -dimensionalen Unterraum  $T$  auf. Mit  $P_T$  bezeichnen wir die orthogonale Projektion  $\mathbb{R}^n \rightarrow T \subset \mathbb{R}^n$ . Weiterhin setzen wir  $\phi_T := P_T \circ \phi : U \rightarrow T \subset \mathbb{R}^n$ . Insbesondere gilt  $\text{Rang } \phi_T = m$ , denn

$$D\phi_T = D(P_T \circ \phi) = \underbrace{(DP_T \circ \phi)}_{=P_T} D\phi$$

Entsprechend ist

$$D\phi_T(\mathbb{R}^n) = P_T \underbrace{D\phi(\mathbb{R}^n)}_{=T} = T$$

Nach einem Koordinatenwechsel können wir  $T = \mathbb{R}^m \times \{0\}$  annehmen und setzen außerdem  $N = \{0\} \times \mathbb{R}^{n-m}$  und  $\phi_N = P_N \circ \phi : U \rightarrow N$ , wobei  $P_N$  die orthogonale Projektion auf  $N$  bezeichnet. Der Umkehrsatz liefert nun eine offene Umgebung  $\tilde{U} \subset U$  von  $\eta$ , sodass

$$\phi_T|_{\tilde{U}} : \tilde{U} \rightarrow \phi_T(\tilde{U}) =: \tilde{V}$$

ein Diffeomorphismus ist. Insbesondere gibt es eine inverse Abbildung

$$\psi := (\phi_T|_{\tilde{U}})^{-1} \in C^1(\tilde{V}, \tilde{U})$$

Wir wählen  $\tilde{\Omega} \subset \Omega$  mit  $\xi \in \Omega$  und  $\phi^{-1}(\tilde{\Omega} \cap M) \subset \tilde{U}$ . Weiter setzen wir  $\Omega^* = (\tilde{V} \oplus N) \cap \tilde{\Omega} \subset \Omega$ , das heißt für jedes  $x \in \Omega^*$  gibt es eine Zerlegung  $x = x_T + x_N$  wobei  $x_T \in \tilde{V} \subset T$  und  $x_N \in N$ . Mit

$$f(x) = f(x_T + x_N) = x_N - \phi_N(\psi(x_T))$$

erhalten wir eine Abbildung  $f \in C^1(\Omega^*, N)$ . Aus  $D_N f = \infty_{n-m}$  erhalten wir  $\text{Rang } D\psi(x) = \dim N = n - m \forall x \in \Omega^*$ . Somit bleibt  $\Omega^* \cap M = \{x \in \Omega^* | f(x) = 0\}$  zu zeigen. Sei hierzu  $x \in \Omega^*$ , das heißt  $x \in \tilde{\Omega}$  mit  $x = x_T + x_N$ ,  $x_T \in \tilde{V} \subset T$ ,  $x_N \in N$ . Nun setzen wir  $u = \psi(x_T) \in \tilde{U}$ , also  $x_T = \phi_T(u)$ . Wir haben  $f(x) = 0 \iff x_N = \phi_N(u) \iff x = \phi(u) \in M \cap \Omega$ .

2.  $\implies$  3.: Sei  $M$  eine gleichungsdefinierte Mannigfaltigkeit. Zu  $x \in M$  wählen wir  $\Omega$  und  $f$  aus 2. Nach Umm Nummerierung der Koordinaten (was auf die Permutationsmatrix  $\pi$  führt) erhalten wir  $D_z f(\xi) \in \text{GL}(n - m)$ , wobei  $x = (y, z) \in \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^{n-m}$ . Aus dem Satz über implizite Funktionen gewinnen wir eine offene Umgebung  $U \times V \subset \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^{n-m}$  von  $\xi = (\eta, \zeta)$  und eine Funktion  $g \in C^1(U, V)$  mit

$$\text{Graph } g = \{(y, z) \in U \times V | f(y, z) = 0\} = M \cap (U \times V)$$

3.  $\implies$  1.: Unter den Voraussetzungen von 3. erhalten wir mit  $\phi : y \mapsto \pi(y, g(y))$  eine Abbildung aus  $C^1(U, \mathbb{R}^n)$ . Folglich ist  $\phi(U) = M \cap \Omega$  und es bleibt zu zeigen, dass  $\phi$  eine Immersion ist und einen Homöomorphismus liefert. Aus der Definition liest man unmittelbar die Injektivität von  $\phi$  sowie  $\text{Rang } D\phi = m$  ab. Nach Voraussetzung ist  $\phi$  stetig und die Stetigkeit von  $\phi^{-1}$  sieht man wie folgt: Eine konvergente Folge in  $\text{im } \phi$  lässt sich durch eine Folge  $(y_k)_{k \in \mathbb{N}} \subset U$  mit

$$\phi(y_k) = \pi(y_k, g(y_k)) \rightarrow w \in \text{im } \phi \subset \mathbb{R}^n$$

darstellen. Mit  $(y, z) = \pi^{-1}(w)$  ergibt sich  $(y_k, g(y_k)) \rightarrow (y, z)$  und insbesondere  $y_k \rightarrow y$ . Somit ist  $M$  eine Mannigfaltigkeit.  $\square$

**Definition 4.8 (Tangententialraum und Normalraum)** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit und  $\xi \in M$ . Ein Vektor  $v \in \mathbb{R}^n$  heißt **Tangententialvektor** an  $M$  im Punkt  $\xi$ , falls es eine Kurve  $\gamma \in C^1((-\varepsilon, \varepsilon), M)$ ,  $\varepsilon > 0$  mit  $\gamma(0) = \xi$ ,  $\xi'(0) = v$  gibt. Die Menge aller Tangentialvektoren wird **Tangententialraum** an  $M$  im Punkt  $\xi \in M$  genannt und mit  $T_\xi M$  bezeichnet. Der Normalraum an  $M$  in  $\xi$  ist das orthogonale Komplement  $N_\xi M = (T_\xi M)^\perp$

**Satz 4.9** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit,  $\xi \in M$ ,  $m \leq n$ . Sei  $\phi \in C^1(U, \mathbb{R}^n)$  eine lokale Parametrisierung von  $M$  um  $\xi$  mit  $\phi(0) = \xi$  und sei  $f$  wie in Satz 4.6.2. Dann gilt

$$\begin{aligned} T_\xi M &= \text{im } D\phi(0) = \ker Df(\xi) \\ N_\xi M &= (\text{im } D\phi(0))^\perp = \text{Lin}(\nabla f_1(\xi), \dots, \nabla f_{n-m}(\xi)) \end{aligned}$$

Insbesondere ist  $T_\xi M$  wirklich ein Vektorraum und wir haben

$$\begin{aligned}\dim T_\xi M &= m \\ \dim N_\xi M &= n - m\end{aligned}$$

**Beweis** Wir können ohne Beschränkung der Allgemeinheit  $\phi(0) = \xi$  annehmen. Wir zeigen zunächst  $\text{im } D\phi(0) \subset T_\xi M$ . Für  $w \in \text{im } D\phi(0)$  gibt es ein  $u \in \mathbb{R}^m$  mit  $w = D\phi(0)u$ . Für  $\gamma(t) = \phi(tu)$  gilt  $\gamma(0) = \phi(0) = \xi$  und  $\gamma'(0) = D\phi(0)u = w$ . Damit ist  $w \in T_\xi M$ . Weiterhin ist  $T_\xi M \subset \ker Df(\xi)$ . Sei hierzu  $v \in T_\xi M$ . Definitionsgemäß gibt es eine Kurve  $\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$  mit  $\gamma(0) = \xi$  und  $\gamma'(0) = v$ . Wir können  $\varepsilon > 0$  so klein wählen, dass  $\text{im } \gamma$  in  $M \cap \Omega$  enthalten ist, wobei  $\Omega$  die in Satz 4.6.2 angegebene offene Menge bezeichnet. Wegen  $\text{im } \gamma \subset M$  gilt insbesondere  $f \circ \gamma \equiv 0$ , also

$$0 = (f \circ \gamma)'(0) = Df(\gamma(0))\gamma'(0) = Df(\xi)v$$

folglich ist  $v \in \ker Df(\xi)$ . Damit haben wir insgesamt:

$$\text{im } D\phi(0) \subset T_\xi M \subset \ker Df(\xi)$$

Wegen  $\dim \text{im } D\phi(0) = \text{Rang } D\phi(0) = m$  und

$$\dim \ker Df(\xi) = n - \text{Rang } Df(\xi) = n - (n - m) = m$$

folgt die behauptete Identität. Insbesondere ist  $T_\xi M$  ein  $m$ -dimensionaler Vektorraum. Wir erhalten nach Definition  $N_\xi M = (T_\xi M)^\perp = (\text{im } D\phi(0))^\perp$ . Sei nun  $w = \nabla f_j(\xi)$  für  $j = 1, \dots, n - m$  und  $v \in T_\xi M$ . Wir erhalten

$$\langle w, v \rangle = \sum_{k=1}^n \frac{\partial f_j}{\partial x_k}(\xi) v_k = (Df(\xi)v)_j = 0$$

da  $T_\xi M = \ker Df(\xi)$ . Nun folgt  $w \perp T_\xi M$ , also  $w \in N_\xi M$  und mithin

$$\text{Lin}(\nabla f_1(\xi), \dots, \nabla f_{n-m}(\xi)) \subset N_\xi M$$

Wegen  $\text{Rang } Df(\xi) = n - m$  handelt es sich bei beiden Mengen um Vektorräume der Dimension  $n - m$  und diese sind folglich gleich.  $\square$

**Satz 4.10 (Tangentialebene)** Für jeden Punkt  $\xi$  einer Mannigfaltigkeit  $M$  ist mit  $\Xi = \xi + T_\xi M$

$$\frac{1}{r} \sup\{\text{dist}(x, \Xi) \mid x \in M \cap B_r(\xi)\} \xrightarrow{x \searrow 0} 0$$

**Motivationsfragen:**

- Was ist oben und was ist unten? (Orientierbarkeit)
- Wie sieht es mit Rändern aus, wann sind sie „glatt“, was sind sie selbst Mannigfaltigkeiten

## 4.2 Integration auf Mannigfaltigkeiten

Ziel: Verallgemeinerung des Lebesgue-Integrals auf Mannigfaltigkeiten.

Strategie:

1. Nach Definition können wir uns eine Mannigfaltigkeit  $M$  lokal mit einer Immersion  $\varphi : U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  parametrisieren - also betrachten wir zunächst Stücke von Mannigfaltigkeiten.

2. Eine „beliebige“ Mannigfaltigkeit zerlegen wir in endlich viele überlappende Teilstücke mit lokalen Parametrisierungen (wir setzen also voraus, dass  $M$  einen endlichen Atlas besitzt). Der Wert des Integrals ist unabhängig vom gewählten Atlas. Wichtigstes Hilfsmittel: Partition der Eins.

Zunächst der lineare Fall. Für eine lineare Abbildung  $T : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n, n \geq m$  und eine messbare Menge  $U \subset \mathbb{R}^m$  möchten wir den „ $m$ -dimensionalen Flächeninhalt“ von  $T(U)$  angeben. Wir erwarten, dass der „ $n$ -dimensionale Flächeninhalt“ von  $T(U)$  im Fall  $m \geq n$  Null beträgt.

**Lemma 4.11** Sei  $T \in \mathbb{R}^{n \times m}$  (charakterisiert lineare Abbildung ( $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ )) mit Rang  $m, n \geq m$ . Dann gibt es  $Q \in \mathbb{R}^{n \times m}$  und  $S \in \mathbb{R}^{m \times m}$  mit  $T = QS$ , wobei  $Q$  eine Isometrie ist, das heißt

$$|Qv| = |v| \forall v \in \mathbb{R}^m$$

und  $|\det S| = \sqrt{T^T T}$

**Beweis** Mit  $e_1, \dots, e_m$  bezeichnen wir die Standard-Einheitsbasis des  $\mathbb{R}^m$ . Weiter wählen wir eine Orthonormalbasis  $\{f_1, \dots, f_m\}$  des  $\mathbb{R}^n$  mit  $T(\mathbb{R}^m) = \text{Lin}\{f_1, \dots, f_m\}$ . Nun können wir  $Q \in \mathbb{R}^{n \times m}$  durch  $Qe_j = f_j, j = 1, \dots, m$  eindeutig definieren und für

$$v = \sum_{j=1}^m v_j e_j, w = \sum_{k=1}^m w_k e_k$$

erhalten wir

$$\langle Qv, Qw \rangle = \sum_{j,k} v_j w_k \delta_{jk} = \sum_{j=1}^m v_j w_j = \langle v, w \rangle$$

also  $|Qv| = |v| \forall v \in \mathbb{R}^m$  und

$$\langle Q^T Qv, w \rangle = w^T Q^T Qv = (Qw)^T Qv = \langle Qv, Qw \rangle = \langle v, w \rangle$$

woraus  $Q^T Q = \text{id}$  ersichtlich ist. Nach Konstruktion ist  $Q$  auf  $T(\mathbb{R}^m)$  invertierbar, somit  $S = Q^{-1}T \in \mathbb{R}^{m \times n}$  wohldefiniert, und Rang  $S = m$ . Wir haben  $QS = T$  und

$$\begin{aligned} \det(T^T T) &= \det((QS)^T QS) = \det(S^T Q^T QS) = \det(S^T S) \\ &= \det(S) \det(S^T) = |\det S|^2 \end{aligned} \quad \square$$

Wir möchten einen Flächeninhalt definieren, der invariant unter Isometrien (Translation, Rotation, Spiegelung) ist. Insofern sollte der Flächeninhalt von  $T(U)$  mit dem von  $Q^{-1}T(U) = S(U)$  übereinstimmen. Wegen  $S(U) \subset \mathbb{R}^m$  können wir das  $m$ -dimensionale Lebesgue-Maß verwenden und erhalten:

$$\lambda^m(S(U)) = \int_{S(U)} \mathbb{1} d\lambda^m = |\det S| \int_U \mathbb{1} d\lambda^m = \sqrt{\det(T^T T)} \lambda^m(U)$$

**Definition 4.12 (Integral auf lokaler Parametrisierung)** Seien  $m, n \in \mathbb{N}, m \leq n, U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $\varphi \in C^1(U, \mathbb{R}^n)$  eine Immersion, die  $U$  homöomorph auf  $\text{im } \varphi$  abbildet. Der Flächeninhalt von  $\text{im } \varphi$  definieren wir durch

$$\text{vol}^m(\text{im } \varphi) = \int_U \sqrt{\det((D\varphi)^T (D\varphi))} d\lambda^m$$

wobei  $\det((D\varphi)^T (D\varphi))$  als Gram-Determinante bezeichnet wird.

Eine Funktion  $f : \text{im } \varphi \rightarrow \mathbb{R}$  heißt **integrierbar**, falls

$$(f \circ \varphi) \sqrt{\det((D\varphi)^T (D\varphi))}$$

auf  $U$  integrierbar ist.

$$\int_{\text{im } \varphi} f dA^m := \int_U (f \circ \varphi) \sqrt{\det((D\varphi)^T(D\varphi))} d\lambda^m$$

↓  
Flächeninhalt

**Bemerkung** Falls  $m = n$

$$\int_U f dA^n = \int f d\lambda^n$$

**Lemma 4.13 (Wohldefiniiertheit des Flächeninhalts)** Seien  $n, m, N, m \leq n, U_1, U_2, \mathbb{R}^m$  offen,  $\varphi_1 \in C^1(U_1, \mathbb{R}^n)$ ,  $\varphi_2 \in C^1(U_2, \mathbb{R}^n)$  Immersionen, die  $U_1$  (beziehungsweise  $U_2$ ) homöomorph auf eine Menge  $W \subset \mathbb{R}^n$  abbilden.  $f : W \rightarrow \mathbb{R}$  messbar. Dann ist

$$(f \circ \varphi_1) \sqrt{\det((D\varphi_1)^T(D\varphi_1))}$$

integrierbar genau dann wenn

$$(f \circ \varphi_2) \sqrt{\det((D\varphi_2)^T(D\varphi_2))}$$

integrierbar ist und

$$\int_{U_1} (f \circ \varphi_1) \sqrt{\det((D\varphi_1)^T(D\varphi_1))} d\lambda^m = \int_{U_2} (f \circ \varphi_2) \sqrt{\det((D\varphi_2)^T(D\varphi_2))} d\lambda^m$$

**Beweis** Wir setzen  $\psi = \varphi_1^{-1} \circ \varphi_2 : U_2 \rightarrow U_1$ . Zu zeigen:  $\psi$  ist ein Diffeomorphismus. Dann mit Transformationssatz folgt

$$\int_{U_1} (f \circ \varphi_1) \sqrt{\det((D\varphi_1)^T(D\varphi_1))} d\lambda^m = \int_{U_2} (f \circ \varphi_2) \sqrt{\det((D\varphi_2)^T(D\varphi_2))} |\det D\psi| d\lambda^m$$

Es gilt

$$\begin{aligned} D\varphi_2 &= D(\varphi_1 \circ \psi) = (D\varphi_1 \circ \psi) D\psi \\ \implies \det((D\varphi_2)^T D\varphi_2) &= \det((D\psi)^T (D\varphi_1 \circ \psi)^T (D\varphi_1 \circ \psi) (D\psi)) \\ &= \det(D\psi) \det((D\varphi_1 \circ \psi)^T (D\varphi_1 \circ \psi)) \det(D\psi) \\ &= (\det(D\psi))^2 \det((D\varphi_1 \circ \psi)^T (D\varphi_1 \circ \psi)) \end{aligned}$$

$\psi$  ist ein Diffeomorphismus, weil:

- $\psi$  ist Homöomorph (als Verkettung von Homöomorphismen)

Wir nehmen ein  $u_2 \in U_2$  und  $x := \varphi_2(u_2)$ ,  $u_1 := \varphi_1^{-1}(x) = \psi(u_2)$ . Mit  $P : \mathbb{R}^n \rightarrow T_x W \simeq \mathbb{R}^m$  (Projection

$$D(P \circ \varphi_1)(u_1) = DP \left( \underbrace{\varphi_1(u_1)}_{=x} \right) = D\varphi_1(u_1) = P(D\varphi_1(u_1)) = D\varphi_1(u_1)$$

↓  
Die Spalten von  $D\varphi_1(u_1)$  spannen  $T_x W$

) Insbesondere

$$\text{Rang } D(P \circ \varphi_1)(u_1) = \text{Rang } D\varphi_1(u_1) = m$$

Aus dem Umkehrsatz ist  $P \circ \varphi_1$  invertierbar in einer Umgebung  $\tilde{U}_1 \supset u_1 \implies \exists \tilde{U}_1 \subset \mathbb{R}^m, \tilde{W} \subset T_x W$  mit  $u_1 \in \tilde{U}_1$  und  $g \in C^1(\tilde{W}, \tilde{U}_1)$  sodass  $g \circ P \circ \text{id}_{\tilde{U}_1} = \varphi_1^{-1}$ . Wir setzen  $\tilde{U}_2 = \varphi_2^{-1}(\tilde{W})$

$$\implies \omega = \varphi_1^{-1} \circ \varphi_2 = g \circ P \circ \varphi_2$$

auf  $\tilde{U}_2, \psi \in C^1(\tilde{U}_2, \mathbb{R}^m)$ . Weil die Konstruktion für beliebige  $u_2$  gilt  $\implies \psi \in C^1(U_2, \mathbb{R}^m)$  □

**Definition 4.14 (Partition der Eins)** Gegeben sei eine Überdeckung der Mannigfaltigkeit  $M \subset \mathbb{R}^n$  durch Mengen  $W_1, \dots, W_l$ , das heißt

$$M = \bigcup_{j=1}^l W_j$$

Eine Familie  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, l}$  messbarer Funktionen  $\alpha_j : M \rightarrow \mathbb{R}$  heißt eine der Überdeckung  $(W_j)_{j=1, \dots, l}$  untergeordnete Partition der Eins, wenn

1.  $\text{im } \alpha_j \subset [0, 1]$  für  $j = 1, \dots, l$
2.  $\alpha_j \cong 0$  auf  $M \setminus W_j$   $j = 1, \dots, l$
3.  $\sum_{j=1}^l \alpha_j = 1$  auf  $M$

**Definition 4.15 (Integral auf Mannigfaltigkeit)** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit mit endlichem Atlas  $(\varphi_j^{-1} : W_j \rightarrow U_j)_{j=1, \dots, d}$ . Eine Funktion  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  heißt integrierbar, wenn  $f \chi_{W_j}$  integrierbar  $\forall j = 1, \dots, d$  (im Sinne von Definition 4.14). Ist  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, d}$  eine Partition der Eins (für Überdeckung  $(W_j)_{j=1, \dots, d}$ ) und  $\alpha_j \circ \varphi_j$  messbar  $\forall j = 1, \dots, d$ , so definieren wir das Integral von  $f$  über  $M$  durch

$$\int_M f dA^m = \sum_{j=1}^d \int_M \alpha_j f dA^m = \sum_{j=1}^d \int_{U_j} (\alpha_j \circ \varphi_j)(f \circ \varphi_j) \sqrt{\det((D\varphi_j)^T(D\varphi_j))} d\lambda^m$$

**Lemma 4.16** Das Integral auf Mannigfaltigkeiten ist wohldefiniert und hängt insbesondere nicht vom gewählten Atlas ab.

**Beweis**  $\alpha_j f \chi_{W_j} = \alpha_j f$  integrierbar (weil  $f \chi_{W_j}$  integrierbar,  $\alpha_j \in [0, 1]$ ). Sei  $(\varphi_j^{-1} : W_j \rightarrow U_j)_{j=1, \dots, d}$  und  $(\tilde{\varphi}_k^{-1} : \tilde{W}_k \rightarrow \tilde{U}_k)_{k=1, \dots, \tilde{d}}$  Atlasen und  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, d}$  beziehungsweise  $(\tilde{\alpha}_k)_{k=1, \dots, \tilde{d}}$  eine Partition der Eins. Nach Definition 4.14 ist auch

$$f \chi_{\tilde{W}_k} = \sum \tilde{\alpha}_k f \chi_{W_k}$$

integrierbar und

$$\sum_{j=1}^d \int_M \alpha_j f dA^m = \sum_{j=1}^d \sum_{k=1}^{\tilde{d}} \int_M \alpha_j \tilde{\alpha}_k f dA^m = \sum_{k=1}^{\tilde{d}} \int_M \tilde{\alpha}_k f dA^m \quad \square$$

**Definition 4.17** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit mit endlichem Atlas. Ist  $S \subset \mathbb{R}^n$  eine Teilmenge und  $\chi_S$  integrierbar so nennen wir  $S$  integrierbar und definieren

$$\text{vol}^m(S) = \int_M \chi_S dA^m$$

Falls  $\text{vol}^m(S) = 1$  ist  $S$  eine  $n$ -dimensionale Nullmenge. und  $f : S \rightarrow \mathbb{R}$  heißt über  $S$  integrierbar falls  $f \chi_S$  integrierbar ist und

$$\int_S f dA^m = \int_M \chi_S f dA^m$$

**Lemma 4.18** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Nullmenge. ist  $f$  integrierbar, so ist auch  $\hat{f}$  integrierbar und wir haben

$$\int_M f dA^m = \int_M \hat{f} dA^m$$

**Beweis** Ist  $S \subset M$  eine  $m$ -dimensionale Nullmenge, so gilt für jede Karte  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$

$$\begin{aligned} 0 = \text{vol}^m(S) &\geq \int_M \chi_{S \cap W} dA^m = \int_U (\chi_S \circ \varphi) \sqrt{\det((D\varphi)^T D\varphi)} d\lambda^m \\ &= \int_{U \cap \varphi^{-1}(S)} \sqrt{\det((D\varphi)^T D\varphi)} d\lambda^m \end{aligned}$$

Da der Radikand positiv ist ( $\varphi$  ist Immersion) folgt  $\lambda^m(U \cap \varphi^{-1}(S)) = 0$ . Gilt nun  $f = \hat{f}$  auf  $M \setminus S$  so haben wir  $\hat{f} \circ \varphi = f \circ \varphi$  fast überall in  $U$  für jede Karte  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$ .  $\square$

Motivation

Oft ist bei Integration wichtig eine Orientierung des Integrationsbereich zu berücksichtigen

$$\int_i f = F|_{\partial F}$$

### 4.3 Orientierung

**Definition 4.19** Sei  $M$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit in  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq m \geq 1$ . Zwei Karten  $\varphi_1^{-1} : W_1 \rightarrow U_1, \varphi_2^{-1} : W_2 \rightarrow U_2$  heißen **gleichorientiert**, wenn für  $W_1 \cap W_2 \neq \emptyset$  der Kartenwechsel

$$\psi := \varphi_2^{-1} \circ \varphi_1 : \varphi_1^{-1}(W_1 \cap W_2) \rightarrow \varphi_2^{-1}(W_1 \cap W_2)$$

die Eigenschaft  $\det D\psi > 0$  auf  $\varphi_1^{-1}(W_1 \cap W_2)$  besitzt.  $\psi$  ist dann **orientierungserhaltend / orientierungstreu**.  $M$  heißt **orientierbar** wenn es einen Atlas aus gleichorientierten Karten gibt und dieser heißt dann **orientiert**.

**Beispiel 4.20** 1. Jede Mannigfaltigkeit, die durch eine einzige Karte parametrisiert werden kann, ist orientierbar.

2. Sei  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine  $C^1$ -Kurve,  $I \subset \mathbb{R}$  ein offenes, beschränktes Intervall,  $\gamma' \neq 0$ , sodass  $\gamma : I \rightarrow \text{im } \gamma$  ein Homöomorphismus ist. Dann ist  $\text{im } \gamma$  eine Mannigfaltigkeit und die Parametrisierung  $\gamma$  induziert eine Orientierung von  $\text{im } \gamma$ . Diese Orientierung korrespondiert mit Orientierung von  $T_{\gamma(t)} \text{im } \gamma = \{c\gamma'(t) \mid c \in \mathbb{R}\}$

**Beispiel 4.21** Es gibt in  $\mathbb{R}^3$  ein nicht-orientierte zweidimensionale Fläche: **Möbius Band** (mit Rand). Ein Beispiel für eine geschlossene (ohne Rand) zweidimensionale Fläche in  $\mathbb{R}^4$  stellt die Kleinsche Flasche dar. stellt die Kleinsche Flasche dar. stellt die Kleinsche Flasche dar.

**Bemerkung** 1. Sei  $\mathcal{A}$  ein orientierter Atlas. Sind Karten  $\varphi_1^{-1} : W_1 \rightarrow U_1, \varphi_2^{-1} : W_2 \rightarrow U_2$  (nicht aus  $\mathcal{A}$ ) jeweils gleichorientiert zu allen Karten aus  $\mathcal{A}$ , so sind auch  $\varphi_1^{-1}$  und  $\varphi_2^{-1}$  gleichorientiert und  $\mathcal{A} \cup \{\varphi_1^{-1}, \varphi_2^{-1}\}$  ist auch ein orientierter Atlas (weil  $\forall \xi \in W_1 \cap W_2 \exists \varphi_0^{-1} : W_0 \rightarrow U_0, \xi \in W_0$  aus  $\mathcal{A}$  mit

$$\varphi_2^{-1} \circ \varphi_1 = \underbrace{(\varphi_2^{-1} \circ \varphi_0)}_{\text{orientierungstreu}} \circ \underbrace{(\varphi_0^{-1} \circ \varphi_1)}_{\text{orientierungstreu}}$$

in einer hinreichend kleinen Umgebung von  $\varphi^{-1}(\xi) \in U_1$ . Aus der Kettenregel folgt, dass  $\varphi_2^{-1} \circ \varphi_1$  orientierungstreu ist)

2. Orientierung auf  $M \implies$  Orientierung der Tangentialräume  $T_p M$ . Auf  $M$  ist die Orientierung durch einen Atlas  $\mathcal{A}$  gegeben. Sei  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$  eine Karte aus  $\mathcal{A}$  mit  $\varphi(0) = p$

$$\left( \frac{\partial \varphi}{\partial x_1}(u), \dots, \frac{\partial \varphi}{\partial x_m}(u) \right)$$

gibt eine Orientierung von  $T_p M$ . Diese ist von der speziellen Wahl von  $\varphi$  unabhängig.

**Proposition 1** Eine Hyperfläche in  $\mathbb{R}^n$  ( $n-1$ -dimensionale Mannigfaltigkeit in  $\mathbb{R}^n$ ) ist genau dann orientierbar, wenn es auf  $M$  ein stetiges Normalenfeld gibt, das heißt eine stetige Abbildung  $\nu : M \rightarrow \mathbb{S}^{n-1}$  und  $\nu(p) \in N_p M \forall p \in M$ .



#### 4.4 Glatte Ränder

**Definition 4.22 (Relativtopologie und Rand)** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum,  $Y \subset X$  eine nichtleere Teilmenge von  $X$

$$\mathcal{O} \cap Y := \{U \cap Y \mid U \in \mathcal{O}\}$$

gibt eine **Relativtopologie**: Der Rand  $\partial Y$  ist die Menge aller Punkte  $x \in X$ , sodass  $\forall U \in \mathcal{O}$  mit  $x \in U \exists y \in U$  sodass  $y \in Y$  und  $\exists \tilde{y} \in U$  sodass  $\tilde{y} \in Y^c = X \setminus Y$

$(Y, \mathcal{O} \cap Y)$  ist ein topologischer Raum.

**Definition 4.23 (Glatte Ränder und adaptierte Karten)** Sei  $M \subset \mathbb{R}^n$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit und  $\Omega \subset M$ . Wir sagen dass  $\Omega$  einen **glatten Rand** hat, falls es für jedes  $p \in \partial\Omega$  eine Karte  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$ ,  $p \in W$  und  $\varphi(U \cap \{x_1 \leq 0\}) = \Omega \cap W$  sowie  $\varphi(U \cap \{x_1 = 0\}) = \partial\Omega \cap W$  gibt. Eine solche Karte heißt  $\Omega$ -adaptiert. Ein Atlas heißt  $\Omega$ -adaptiert, falls sämtliche seiner Karten deren definitionsbereich  $\partial\mathcal{A}$  schneidet  $\Omega$ -adaptiert sind.

**Lemma 4.24** Sei  $M$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit in  $\mathbb{R}^n$ ,  $\Omega \subset M$  eine Teilmenge mit glattem Rand. Dann gibt es einen  $\Omega$ -adaptierten Atlas. Ist  $M$  orientiert und  $m \geq 2$  dann kann man erreichen, dass dieser  $\Omega$ -adaptierte Atlas orientiert ist.

**Satz 4.25 (Ränder als Mannigfaltigkeit)** Sei  $M$  eine  $m$ -dimensionale Mannigfaltigkeit im  $\mathbb{R}^m$ ,  $m \leq n$  ist  $\Omega \subset M$  eine Teilmenge mit glattem Rand, so ist  $\partial\Omega$  eine  $(m-1)$ -dimensionale Mannigfaltigkeit im  $\mathbb{R}^n$ . Ist  $M$  orientierbar, so ist auch  $\partial\Omega$

**Beweis** Sei  $\mathcal{A}$  ein  $\Omega$ -adaptierter Atlas. Die Karten  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$  mit  $\partial\Omega \cap W \neq \emptyset$  definieren wir eine stetige, bijektive Abbildung  $\tilde{\varphi}^{-1} : \partial\Omega \cap W \rightarrow \tilde{U}$ , wobei

$$\tilde{U} := \{\tilde{X} \in \mathbb{R}^{m-1} \mid (0, \tilde{x}) \in U \subset \mathbb{R}^m\}$$

$$\tilde{\varphi}(\tilde{x}) = \varphi(0, \tilde{x}), \tilde{x} \in \tilde{U}.$$

$U$  offen  $\implies \tilde{U}$  offen in  $\mathbb{R}^{m-1}$  mit  $\partial\Omega \cap W$  offen in  $\partial W$ .  $\tilde{\varphi}$  ist ein Homöomorphismus, weil  $\tilde{\varphi}^{-1} = P \circ \varphi^{-1}|_{\partial\Omega \cap W}$  ( $P : (x_1, \tilde{x}) \rightarrow \tilde{x}$ ) stetig ist.  $\implies \text{Rang } D\varphi = m \implies D\tilde{\varphi}$  hat vollen Rang  $\implies D\tilde{\varphi} = m-1 \implies \partial\Omega$  ist eine Mannigfaltigkeit.

$M$  orientiert,  $m \geq 2 \implies \mathcal{A}$  besteht aus gleichorientierten  $\Omega$ -adaptierten Karten. Wir nehmen  $\varphi_1^{-1}, \varphi_2^{-1}$  aus  $\mathcal{A}$ , ( $W_1 \cap W_2 \cap \partial\Omega \neq \emptyset$ )  $\implies$  wir bekommen  $\tilde{\varphi}_1^{-1}, \tilde{\varphi}_2^{-1}$  und Kartenwechsel  $\psi := \tilde{\varphi}_2^{-1} \circ \varphi_1$

$$\det D\psi(0, \tilde{x}) = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial\psi_1}{\partial x_1} & 0 \\ * & D\tilde{\psi}(\tilde{x}) \end{pmatrix} = \frac{\partial\psi_1}{\partial x_1} \det D\tilde{\psi}(\tilde{x}) > 0$$

$$\text{weil } \frac{\partial\psi_1}{\partial x_j}(0, x_2, \dots, x_m) = \begin{cases} \geq 0 & j = 1 \\ = 0 & j = 2, \dots, m \end{cases}$$

□

## 5 Differentialformen und der Satz von Stokes

Hier:  $\omega$  definiert auf offener Umgebung von  $M$  im  $\mathbb{R}^n$ , Differentialformen wirken auf ganz  $\mathbb{R}^n$

1. Alternierende  $k$ -Formen auf endlich-dimensionalen Vektorräumen
2. Differentialformen, ordne jedem Punkt  $p \in M$  eine alternierende  $k$ -Form zu.
3. Integration von Differentialformen auf Mannigfaltigkeiten (Satz von Stokes)
4. Anwendung (Satz von Gauß)

## 5.1 Multilineare Algebra

Multilinearität heißt: Messen des  $k$ -dimensionalen Volumens kleiner Maschen.

**Definition 5.1 ( $k$ -Formen)** Eine (**alternierende**)  $k$ -Form auf einem  $n$ -dimensionalen Vektorraum ist eine in jedem Argument linear Abbildung  $\omega : V^k \rightarrow \mathbb{R}$ , die bei der Vertauschung zweier Einträge das Vorzeichen wechselt. Den Vektorraum der  $k$ -Form bezeichnen wir mit  $\text{Alt}^k V$ ,  $k \in \mathbb{N}$

**Beispiel 5.2** Die Determinante

$$(v_1, \dots, v_k) \rightarrow \det(v_1, \dots, v_k), v_1, \dots, v_k \in \mathbb{R}^k$$

ist eine  $k$ -Form

Für  $k = 1$  ist die Bedingung des Alternierens lerr.  $\text{Alt}^1 V = V^1 \simeq V$  ( $V^1$  Dualraum zu  $V$ )

**Bemerkung** Für eine lineare Abbildung  $\omega : V^k \rightarrow \mathbb{R}$  sind die folgenden Eigenschaften äquivalent:

1.  $\omega$  wechselt das Vorzeichen beim Vertausch zweier Einträge

$$\omega(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k) = -\omega(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k)$$

2.  $\omega$  verschwindet wenn zwei Einträge gleich sind
3.  $\omega$  verschwindet, wenn die Einträge linear abhängig sind
4. Für eine Permutation  $\pi \in \sigma_k$  (Symmetrische Gruppe) auf  $\{1, \dots, k\}$  gilt

$$\omega(v_1, \dots, v_k) = \text{sgn } \pi \omega(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)})$$

**Definition 5.3 (Äußeres Produkt)** Zu  $\omega \in \text{Alt}^k V$  und  $\eta \in \text{Alt}^l V$ ,  $k, l \in \mathbb{N}$ , definieren wir das äußere Produkt (Dachprodukt)  $\omega \wedge \eta \in \text{Alt}^{k+l} V$  durch

$$(\omega \wedge \eta)(v_1, \dots, v_{k+l}) := \frac{1}{k!l!} \sum_{\pi \in \sigma_{k+l}} \text{sgn } \pi \omega(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)}) \eta(v_{\pi(k+1)}, \dots, v_{\pi(k+l)})$$

] Mit Hilfe von Bemerkung 5.3 bekommen wir, dass  $\omega \wedge \eta$  ein Element aus  $\text{Alt}^{k+l}$  darstellt.

**Lemma 5.4** Das äußere Produkt  $\wedge : \text{Alt}^k V \times \text{Alt}^l V \rightarrow \text{Alt}^{k+l} V$  ist bilinear, assoziativ und antikommutativ. Das heißt  $\eta \wedge \omega = (-1)^{kl} (\omega \wedge \eta)$  für  $\omega \in \text{Alt}^k V$ ,  $\eta \in \text{Alt}^l V$ . Für  $\omega \in \text{Alt}^k V$ ,  $1 \in \text{Alt}^0 V (= \mathbb{R})$  gilt  $1 \wedge \omega = \omega \wedge 1$

**Beweis** Bilinearität und  $1 \wedge \omega = \omega \wedge 1 = \omega$  sind klar  
Antikommutativität kommt aus den Eigenschaften von Permutationen

$$\pi : (1, \dots, k+l) \rightarrow (k+1, \dots, k+l, 1, \dots, k) \implies \text{sgn}(\pi) = (-1)^{kl}$$

zu zeigen: Für  $\omega \in \text{Alt}^k V$ ,  $\eta \in \text{Alt}^l V$ ,  $\xi \in \text{Alt}^m V$  gilt

$$\begin{aligned} ((\omega \wedge \eta) \wedge \xi)(v_1, \dots, v_{k+l+m}) &= (\omega \wedge (\eta, \xi))(v_1, \dots, v_{k+l+m}) \\ &= \sum_{\pi \in \sigma_{k+l+m}} \frac{\text{sgn } \pi}{k!l!m!} \omega(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)}) \eta(v_{\pi(k+1)}, \dots, v_{\pi(k+l)}) \xi(v_{\pi(k+l+1)}, \dots, v_{\pi(k+l+m)}) \end{aligned}$$

Wir betrachten  $\omega \wedge (\eta \wedge \xi)$  (für  $(\omega \wedge \eta) \wedge \xi$  analog)

$$(\omega \wedge (\eta \wedge \xi))(v_1, \dots, v_{k+l+m}) = \sum_{\pi \in \sigma} \frac{\text{sgn } \pi}{k!(l+m)!} \omega(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)}) (\eta \wedge \xi)(v_{\pi(k+1)}, \dots, v_{\pi(k+l+m)})$$

Wir betrachten  $a = (a_1, \dots, a_k)$ ,  $a_j \in \{1, \dots, k+l+m\}$  paarweise verschieden. Jede Permutation  $\pi \in \sigma_{k+l+m}$  mit  $\pi(j) = a_j \forall j = 1, \dots, k$  lässt sich durch

$$\pi(j) = \begin{cases} a_j & j = 1, \dots, k \\ \tau_a(k + \pi(j - k)) & j = k + 1, \dots, k + l + m \end{cases}$$

Wobei  $\tau_a \in \sigma_{k+l+m}$  eine entsprechend gewählt Permutation ist imt  $a_j = \tau_a(j)$ ,  $j = 1, \dots, k$ . Wir bezeichnen  $\tilde{\pi} \in \sigma_{l+m}$

$$\begin{aligned} \implies \sum_a \frac{\text{sgn } \tau_a}{k!} \omega(v_{a_1}, \dots, v_{a_k}) \sum_{\tilde{\pi} \in \sigma_{l+m}} \frac{\text{sgn } \tilde{\pi}}{l!m!} \eta(v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(1))}, \dots, v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(l))}) \xi(v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(l+1))}, \dots, v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(l+m))}) \\ \sum_a \frac{\text{sgn } \tau_a}{k!} \omega(v_{a_1}, \dots, v_{a_k}) \sum_{\tilde{\pi} \in \sigma_{l+m}} \frac{\text{sgn } \tilde{\pi}}{(l+m)!} (\eta \wedge \xi)(v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(1))}, \dots, v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(l+m))}) \end{aligned}$$

Aus

$$(\eta \wedge \xi)(v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(1))}, \dots, v_{\tau_a(k+\tilde{\pi}(l+m))}) = (\text{sgn } \tilde{\pi})(\eta \wedge \xi)(v_{\tau_a(k+1)}, \dots, v_{\tau_a(k+l+m)})$$

und  $(l+m)! = \#\sigma_{l+m}$ , folgt die Gleichheit □

**Bemerkung** Durch Induktion bekommt man für  $\omega_j \in \text{Alt}^{k_j} V$ ,  $j = 1, \dots, N$

$$(\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_N)(v_1, \dots, v_{k_1+\dots+k_N}) = \sum_{\pi \in \sigma_{k_1+\dots+k_N}} \frac{\text{sgn } \pi}{k_1! \dots k_N!} \prod_{j=1}^N \omega_j(v_{\pi(k_1+\dots+k_{j-1}+1)}, \dots, v_{\pi(k_1+\dots+k_j)})$$

Für  $k_1 = \dots = k_N = 1$ ,  $\omega_1, \dots, \omega_N \in \text{Alt}^1 V = V^1$ ,  $v_1, \dots, v_N \in V$  bekommen wir die Determinantenformel

$$(\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_N)(v_1, \dots, v_N) = \det((\omega_j(v_l)))_{j,l=1,\dots,N}$$

**Satz 5.5** Für eine Basis  $(\delta_1, \dots, \delta_n)$  des Dualraums  $V'$  ist  $(\delta_{j_1} \wedge \dots \wedge \delta_{j_k} \mid 1 \leq j_1 < j_2 < \dots < j_k < n)$  eine Basis der  $\text{Alt}^k V$ . Ist  $(e_1, \dots, e_n)$  die zu  $(\delta_1, \dots, \delta_n)$  duale Basis von  $V$  ( $\delta_j(e_k) = \delta_{jk}$ ) so haben wir

$$\omega = \sum_{j_1 < \dots < j_k} a_{j_1, \dots, j_k} \delta_{j_1} \wedge \dots \wedge \delta_{j_k}$$

mit  $a_{j_1, \dots, j_k} = \omega(e_{j_1}, \dots, e_{j_k}) \in \mathbb{R}$ . Mithin ist  $\dim \text{Alt}^k V = \binom{n}{k}$ , insbesondere  $\text{Alt}^k V = \{0\}$  für  $k > n$ .

**Beweis** Indem wir auf beiden Seiten der behaupteten Gleichungen die Argumente  $(e_{j_1}, \dots, e_{j_k})$  einsetzen ergibt sich  $\omega(e_{j_1}, \dots, e_{j_k}) = a_{j_1, \dots, j_k}$ , was nach Definition korrekt ist. Da wir mit alternierenden  $k$ -Formen arbeiten, gilt die Gleichung für beliebige Argumente. Ist

$$\sum_{j_1 < \dots < j_k} b_{j_1, \dots, j_k} \delta_{j_1} \wedge \dots \wedge \delta_{j_k} = 0$$

so erhält man durch Einsetzen von  $(e_{j_1}, \dots, e_{j_k})$  mit  $j_1 < \dots < j_k$  sofort  $b_{j_1, \dots, j_k} = 0$  und somit lineare Unabhängigkeit. □

**Definition 5.6** Für eine lineare Abbildung  $f : V \rightarrow W$  zwischen endlich-dimensionalen Vektorräumen und  $\omega \in \text{Alt}^k W$  erhalten wir durch

$$(f^*\omega)(v_1, \dots, v_k) = \omega(f(v_1), \dots, f(v_k))$$

die zurückgeholte Form  $f^*\omega \in \text{Alt}^k V$ . Dabei ist  $f^* : \text{Alt}^k W \rightarrow \text{Alt}^k V$ .

**Lemma 5.7** Für eine lineare Abbildung  $f : V \rightarrow W$  zwischen endlich-dimensionalen reellen Vektorräumen und  $\omega \in \text{Alt}^k W, \eta \in \text{Alt}^l W$  gilt:

$$f^*(\omega \wedge \eta) = (f^*\omega) \wedge (f^*\eta)$$

**Beweis** Wir haben

$$\begin{aligned} f^*(\omega \wedge \eta)(v_1, \dots, v_{k+l}) &= \\ \frac{1}{(k+l)!} \sum_{\pi \in \sigma_{k+l}} (\text{sgn } \pi) \omega(f(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)})) \eta(f(v_{\pi(k+1)}, \dots, v_{\pi(k+l)})) &= \\ &= \frac{1}{k!l!} \sum_{\pi \in \sigma_{k+l}} (\text{sgn } \pi) (f^*\omega)(v_{\pi(1)}, \dots, v_{\pi(k)}) (f^*\eta)(v_{\pi(k+1)}, \dots, v_{\pi(k+l)}) \\ &= ((f^*\omega) \wedge (f^*\eta))(v_1, \dots, v_{k+l}) \end{aligned}$$

**Lemma 5.8** Ist  $V$  ein endlich-dimensionaler, reeller Vektorraum  $f : V \rightarrow V$  linear, sowie  $\omega \in \text{Alt}^k V, n = \dim V$ , so erhalten wir  $f^*\omega = (\det f)\omega$ .

**Beweis**  $\dim \text{Alt}^n V = 1$  und wegen der Linearität von  $f^* : \text{Alt}^n V \rightarrow \text{Alt}^n V$  gibt es ein  $\lambda \in \mathbb{R}$  mit  $f^*\omega = \lambda\omega \forall \omega \in \text{Alt}^n V$ . Mit einem Isomorphismus  $\Phi : V \rightarrow \mathbb{R}^n$  und  $\tilde{\omega} = \Phi^*\det$  ergibt sich für die Standardbasis  $(e_1, \dots, e_n) \subset \mathbb{R}^n$ :

$$\begin{aligned} \lambda &= \lambda \det(e_1, \dots, e_n) = \lambda \tilde{\omega}(\Phi^{-1}(e_1), \dots, \Phi^{-1}(e_n)) = f^*\tilde{\omega}(\Phi^{-1}(e_1), \dots, \Phi^{-1}(e_n)) \\ &= \tilde{\omega}(f\Phi^{-1}(e_1), \dots, f\Phi^{-1}(e_n)) = \det(\Phi f \Phi^{-1}(e_1), \dots, \Phi f \Phi^{-1}(e_n)) = \det f \quad \square \end{aligned}$$

## 5.2 Differentialformen

**Definition 5.9 (Differentialform)** Eine Differentialform der Ordnung  $k, k \in \mathbb{N} \cap \{0\}$ , auf einer offenen Menge  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  ist eine Abbildung  $\omega : \Omega \rightarrow \text{Alt}^k \mathbb{R}^n$ .

**Beispiel 5.10 (Differenziale und Differentialform)** Differentialformen der Ordnung 0 sind wegen  $\text{Alt}^0 \mathbb{R}^n = \mathbb{R}$  gerade die reellwertigen Funktionen auf  $\Omega$ . Ist  $f \in C^1(\Omega)$ , so liefert  $x \mapsto df(x) \in (\mathbb{R}^n)' \simeq \mathbb{R}^n$  eine Differentialform der Ordnung 1 (mit  $(\mathbb{R}^n)'$  bezeichnen wir den Dualraum zu  $\mathbb{R}^n$ ). ( $f(x+h) - f(x) = (Lx)h + o(|h|)$ ,  $Lx : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $Lx$  oder  $df(x), Df(x)$ ). Die Menge der Differentialformen der Ordnung  $k$  wird mit punktweiser Addition und punktweiser skalaren Multiplikation zu einem Vektorraum. Auch das äußere Produkt definiert man punktweise.

**Notation** Wir betrachten die Projektionsabbildung  $x_j : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \langle x, e_j \rangle = x_j, j = 1, \dots, n$ . Nun erhält man

$$\nabla x_j(x) e_k = \langle e_j, e_k \rangle = \delta_{jk}, j, k = 1, \dots, n$$

sodass  $(dx_j)_{j=1, \dots, n}$  die zur Standardbasis  $(e_1, \dots, e_n)$  des  $\mathbb{R}^n$  duale Basis des  $(\mathbb{R}^n)'$  ist. Jede Differentialform der Ordnung  $k$  lässt sich eindeutig durch

$$\omega = \sum_{1 \leq j_1 < \dots < j_k \leq n} a_{j_1, \dots, j_k} dx_{j_1} \wedge \dots \wedge dx_{j_k}$$

darstellen, wobei  $a_{j_1, \dots, j_k} = \omega(e_{j_1}, \dots, e_{j_k})$  ist. Für  $f \in C^1(\Omega)$  haben wir

$$df(x) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) dx_j$$

denn

$$\sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) dx_j(e_k) = \frac{\partial f}{\partial x_k}(x) = df(x)e_k$$

da  $dx_j(e_k) = \delta_{jk}$ .

**Definition 5.11 (Zurückgeholte Form)** Für offene Mengen  $\Omega_1 \subset \mathbb{R}^m, \Omega_2 \subset \mathbb{R}^n, f \in C^1(\Omega_1, \Omega_2)$  und eine Differentialform  $\omega$  der Ordnung  $k$  auf  $\Omega_2$  ist die auf  $\Omega_1$  zurückgeholte Form  $f^*\omega$  durch

$$(f^*\omega)(x)(v_1, \dots, v_k) = \omega(f(x))(df(x)v_1, \dots, df(x)v_k)$$

erklärt.

**Satz 5.12 (Äußere Ableitung)** Für  $k \in \mathbb{N} \cup \{0\}$  gibt es genau eine Abbildung  $d$  von der Menge der differenzierbaren  $k$ -Formen nach  $\text{Alt}^{k+1} \mathbb{R}^n$  die

1. linear ist
2. im Fall  $k = 0$ , für eine differenzierbare Abbildung  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ , das Differential  $df$  liefert
3. für jede differenzierbare Differentialform  $\omega$  der Ordnung  $k$  und eine differenzierbare Differentialform  $\eta$  der Ordnung  $0$  die Produktregel

$$d(\omega \wedge \eta) = (d\omega) \wedge \eta + (-1)^k \omega \wedge (d\eta)$$

erfüllt und

4. für  $\omega \in C^2(\Omega, \text{Alt}^k \mathbb{R}^n)$  der Exaktheitsbedingung  $dd\omega = 0$  genügt

Ist

$$\omega = \sum_{j_1 < \dots < j_k} a_{j_1, \dots, j_k} dx_{j_1} \wedge \dots \wedge dx_{j_k}$$

so erhalten wir

$$d\omega = \sum_{j_1 < \dots < j_k} da_{j_1, \dots, j_k} \wedge dx_{j_1} \wedge \dots \wedge dx_{j_k}$$

**Definition 5.13** Für eine differenzierbare Differentialform  $\omega$  wird  $d$  die äußere Ableitung, Cartan-Ableitung oder Differential genannt.

**Beispiel 5.14** 1. Jede differenzierbare Differentialform  $\omega$  der Ordnung  $(n-1)$  auf  $\mathbb{R}^n$  kann als

$$\omega = \sum_{j=1}^n (-1)^{j-1} f_j dx_1 \wedge \dots \wedge dx_{j-1} \wedge dx_{j+1} \wedge \dots \wedge dx_n$$

dargestellt werden, wobei  $f_1, \dots, f_n$  geeignete reelle differenzierbare Funktionen sind. Wir haben dann

$$d\omega = \sum_{j=1}^n (-1)^{j-1} (df_j) \wedge dx_1 \wedge \dots \wedge dx_{j-1} \wedge dx_{j+1} \wedge \dots \wedge dx_n df_j = \sum_{l=1}^k \frac{\partial f}{\partial x_l} dx_l = \frac{\partial f}{\partial x_j} dx_j \wedge dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$$

$$d\omega = \underbrace{\sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}}_{=\text{div } f} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$$

2. Für  $n = 3$  können wir eine Differentialform der Ordnung 1 als  $\omega = f_1 dx_1 + f_2 dx_2 + f_3 dx_3$  mit skalaren Funktionen  $f_1, f_2, f_3$  schreiben. Sofern sie differenzierbar sind folgt

$$\begin{aligned} d\omega &= df_1 \wedge dx_1 + df_2 \wedge dx_2 + df_3 \wedge dx_3 \\ &= \frac{\partial f_1}{\partial x_2} dx_2 \wedge dx_1 + \frac{\partial f_1}{\partial x_3} dx_3 \wedge dx_1 + \frac{\partial f_2}{\partial x_1} dx_1 \wedge dx_2 + \frac{\partial f_2}{\partial x_3} dx_3 \wedge dx_2 + \frac{\partial f_3}{\partial x_2} dx_2 \wedge dx_3 + \frac{\partial f_3}{\partial x_1} dx_1 \wedge dx_3 \\ &= \left( \frac{\partial f_2}{\partial x_1} - \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \right) dx_1 \wedge dx_2 + \left( \frac{\partial f_3}{\partial x_2} - \frac{\partial f_2}{\partial x_3} \right) dx_2 \wedge dx_3 + \left( \frac{\partial f_1}{\partial x_3} - \frac{\partial f_3}{\partial x_1} \right) dx_3 \wedge dx_1 \\ &= \text{rot } f \cdot d\vec{F} \end{aligned}$$

wobei

$$d\vec{F} = \begin{pmatrix} dx_2 \wedge dx_3 \\ dx_3 \wedge dx_1 \\ dx_1 \wedge dx_2 \end{pmatrix}$$

das vektorielle Flächenelement ist,

$$d\vec{S} = \begin{pmatrix} dx_1 \\ dx_2 \\ dx_3 \end{pmatrix}$$

das vektorielle Linienelement,  $dV = dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3$  das Volumenelement ist. Wir haben

$$df = \nabla f \cdot d\vec{S}, d(g \cdot d\vec{S}) = (\text{rot } g) \cdot d\vec{F}, d(h \cdot d\vec{F}) = (\text{div } f) dV$$

**Satz 5.15** Für offene Mengen  $\Omega_1 \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f \in C^2(\Omega_1, \Omega_2)$  und eine differenzierbare Differentialform auf  $\Omega_2$  ist auch die auf  $\Omega_1$  zurückgeholte Form  $f^*\omega$  differenzierbar und es gilt

$$d(f^*\omega) = f^*(d\omega)$$

**Beweis** Für eine differenzierbare Differentialform der Ordnung 0 ist  $f^*g = g \circ f$  differenzierbar und für  $x \in \Omega_1$  und  $v \in \mathbb{R}^m$  haben wir

$$d(f^*g)(v) = d(g \circ f)(v) = dg(f(x))df(x)v = f^*(d\omega)(x)(v)$$

Für allgemeine

$$\omega = \sum_{j_1 < \dots < j_k} a_{j_1, \dots, j_k} dx_{j_1} \wedge \dots \wedge dx_{j_k}$$

erhalten wir

$$\begin{aligned} f^*d\omega &= \sum_{j_1 < \dots < j_k} \underbrace{f^*da_{j_1, \dots, j_k}}_{=d(f^*a_{j_1, \dots, j_k})} \wedge \overbrace{f^*dx_{j_1} \wedge \dots \wedge f^*dx_{j_k}}^{d(f^*x_{j_1})} \\ &= d\left( \sum_{j_1 < \dots < j_k} (f^*a_{j_1, \dots, j_k}) \right) \wedge d(f^*x_{j_1}) \wedge \dots \wedge d(f^*x_{j_k}) = d(f^*\omega) \quad \square \end{aligned}$$

### 5.3 Integration von Differentialformen

**Definition 5.16** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen. Eine Differentialform  $\omega = f dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$  heißt integrierbar über  $A \subset \Omega$  falls  $f$  über  $A$  integrierbar ist. Wir setzen

$$\int_A \omega = \int_A f d\lambda^n$$

**Satz 5.17 (Transformationsformel)** Sind  $U, V \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $\varphi : V \rightarrow U$  ein orientierungstreuer  $C^1$ -Diffeomorphismus und  $\omega$  eine integrierbare Differentialform der Ordnung  $n$  auf  $U$  so gilt

$$\int_V \varphi^* \omega = \int_U \omega$$

Im allgemeinen Fall  $k \in \{1, \dots, n\}$  definieren wir Integrale zunächst über lokale Parametrisierung.

**Beweis** Für  $\omega = f dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$  erhalten wir zunächst

$$\begin{aligned} (\varphi^* \omega)(x)(v_1, \dots, v_n) &= \omega(\varphi(x))(d\varphi(x)v_1, \dots, d\varphi(x)v_n) \\ &= f(\varphi(x))(dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n)(d\varphi(x)v_1, \dots, d\varphi(x)v_n) \\ &= f(\varphi(x)) \underbrace{(d\varphi(x))^*}_{\det d\varphi(x)} (dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n)(v_1, \dots, v_n) \end{aligned}$$

also

$$\int_V \varphi^* \omega = \int_V f \varphi \underbrace{\det d\varphi(\cdot)}_{>0} d\lambda^n = \int_U f d\lambda^n = \int_U \omega \quad \square$$

**Definition 5.18** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  und  $M \subset \Omega$  eine  $k$ -dimensionale orientierte Mannigfaltigkeit sowie  $\varphi^{-1} : W \rightarrow U$  eine Karte eines orientierten Atlanten. Eine auf  $M \setminus W$  verschwindende Differentialform  $\varphi^* \omega$  auf  $U$  ist integrierbar und wir setzen

$$\int_M \omega = \int_U \varphi^* \omega$$

Wie bei der Definition von Flächenintegralen muss man sich von der Unabhängigkeit dieser Definition von der gewählten Karte überzeugen. Dies folgt aus der angegebenen Transformationsformel. Entsprechendes gilt für die folgende Konvention.

**Definition 5.19** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $M \subset \Omega$  eine  $k$ -dimensionale Mannigfaltigkeit mit orientiertem Atlas  $(\varphi_j^{-1} : W_j \rightarrow U_j)_{j=1, \dots, N}$ .

Eine Differentialform  $\omega : W \rightarrow \text{Alt}^k \mathbb{R}^n$  heißt integrierbar, falls  $\chi_{W_j} \omega$  für alle  $j = 1, \dots, N$  im Sinne von vorheriger Definition integrierbar ist. Ist  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, N}$  eine der Überdeckung  $(W_j)_{j=1, \dots, N}$  untergeordnete Partition der Eins und  $\alpha_j \circ \varphi_j$  messbar für  $j = 1, \dots, N$  so definieren wir das Integral von  $\omega$  über  $M$  durch

$$\int_M \omega = \sum_{j=1}^N \int_M \alpha_j \omega$$

wobei auf der rechten Seite die in vorheriger Definition erklärten Integrale stehen.

**Beispiel 5.20 (Kurvenintegrale)** Sei  $\gamma \in C^1(I, \mathbb{R}^n)$  für endliches Intervall  $I = (a, b)$ ,  $0 < c \leq |\gamma'| \leq C < \infty$  auf  $I$  und  $\gamma : I \rightarrow \text{im } \gamma$  ein Homöomorphismus, so ist das  $\text{im } \gamma$  eine eindimensionale Mannigfaltigkeit und für eine Differentialform

$$\nu = \sum_{j=1}^n f_j dx_j$$

erhalten wir die zurückgeholte Form

$$\gamma^* \nu = \sum_{j=1}^n (f_j \circ \gamma) d\gamma_j$$

Ist  $\nu$  integrierbar, so folgt

$$\int_{\text{im } \gamma} \nu = \int_I \gamma^* \nu = \int_I \langle f(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle dt$$

Sei nun  $\omega$  eine stetig differenzierbare Funktion auf einer Umgebung von  $\text{im } \gamma$ . Dann haben wir für

$$\begin{aligned} \nu &= d\omega = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \omega}{\partial x_j} dx_j \\ \int_{\text{im } \gamma} d\omega &= \int_I \langle \nabla \omega(\gamma(t)), \gamma'(t) \rangle dt = \omega(\gamma(b)) - \omega(\gamma(a)) \end{aligned}$$

**Satz 5.21 (Stokes)** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $M \subset \Omega$  eine  $k$ -dimensionale  $C^2$ -Mannigfaltigkeit,  $K \subset M$  eine kompakte Teilmenge mit glattem Rand und  $\omega$  eine stetig differenzierbare Differentialform der Ordnung  $k-1$  auf  $\Omega$  mit  $k \geq 2$ . Der Rand  $\partial K$  sei mit der von  $K$  induzierten Ordnung ausgestattet. Dann gilt

$$\int_K d\omega = \int_{\partial K} \omega$$

**Beweis** Sei  $\mathcal{A}$  ein orientierter Atlas aus  $K$ -adaptierten Karten. Da  $K$  kompakt ist, gibt es endlich viele Karten  $(\varphi_j^{-1} : W_j \rightarrow U_j)_{j=1, \dots, N}$  mit  $K \subset \bigcup_{j=1}^N W_j$ . Nun sei  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, N}$  eine der Überdeckungen  $(W_j)_{j=1, \dots, N}$  untergeordnete Partition der Eins. Nun können wir  $\varphi_j^*(\alpha_j \omega)$  durch Null stetig differenzierbar auf ganz  $\mathbb{R}^n$  fortsetzen. Dann gilt

$$\int_k d(\alpha_j \omega) = \int_{K \cap W_j} d(\alpha_j \omega) = \int_{\{x_1 \leq 0\} \cap U_j} \varphi^*(d(\alpha_j \omega)) = \int_{\{x_1 \leq 0\}} d(\varphi^*(\alpha_j \omega))$$

Wir haben hier  $W_j \cap \partial K \neq \emptyset$  angenommen, anderenfalls sieht man, dass das entsprechende Integral verschwindet. Sei nun  $\tilde{\varphi}_j = \varphi_j \circ P : \tilde{U}_j \rightarrow W_j$  die von  $\varphi_j$  induzierte Randkarte, wo  $P(x') = (0, x')$ ,  $x' \in \mathbb{R}^{n-1}$ . Dann haben wir

$$\int_{\partial K} \alpha_j \omega = \int_{\partial K \cap W_j} \alpha_j \omega = \int_{\tilde{U}_j} \tilde{\varphi}_j^*(\alpha_j \omega) = \int_{\tilde{U}_j} P^* \varphi_j^*(\alpha_j \omega) = \int_{\{x_1=0\}} \varphi_j^*(\alpha_j \omega)$$

Man erhält

$$\int_K d(\alpha_j \omega) = \int_{\{x_1 \leq 0\}} d(\varphi^*(\alpha_j \omega)) = \int_{\partial \{x_1 \leq 0\}} \varphi^*(\alpha_j \omega) = \int_{\partial K} \alpha_j \omega$$

Summation über  $j = 1, \dots, N$  liefert das Gewünschte.  $\square$

**Lemma 5.22** Für eine stetig differenzierbare Differentialform  $\omega$  der Ordnung  $k-1$  mit kompaktem Träger auf  $\mathbb{R}^k$ ,  $k \geq 2$  ist

$$\int_{\{x_1 \leq 0\}} d\omega = \int_{\partial \{x_1 \leq 0\}} \omega$$

**Beweis** Für

$$\omega = \sum_{j=1}^k (-1)^{j-1} f_j dx_1 \wedge \dots \wedge dx_{j-1} dx_{j+1} \wedge \dots \wedge dx_k$$



mit  $f_j \in C^1(\mathbb{R}^k)$  folgt

$$\int_{\{x_1 \leq 0\}} d\omega = \int_{\{x_1 \leq 0\}} (\operatorname{div} f) dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k = \int_{\{x_1 \leq 0\}} \operatorname{div} f d\lambda^n$$

Mit dem Satz von Fubini können wir den  $j$ -ten Summanden in der Divergenz

$$\operatorname{div} f = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}$$

zunächst um  $x_j$  integrieren. Wir erhalten

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) d\lambda(x_j) = \quad \forall j = 2, \dots, k$$

↓  
kompakter Träger

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial f}{\partial x_1}(x) d\lambda(x_1) = f_1 \left( 0, \underbrace{x_2, \dots, x_k}_{x' \in \mathbb{R}^{k-1}} \right)$$

also

$$\int_{\{x_1 \leq 0\}} d\omega = \int_{\mathbb{R}^{k-1}} d\omega = \int_{\mathbb{R}^{k-1}} f_1(0, x') d^{k-1}(x')$$

Für die Berechnung des Randintegrals bezeichnen wir die Elemente aus  $\mathbb{R}^{k-1}$  wieder mit  $x' = (x'_1, \dots, x'_{k-1})$  und schreiben dementsprechend  $dx'_j, j = 1, \dots, k-1$ . Die Identität  $\psi = \operatorname{id}_{\mathbb{R}^k}$  induziert die lokale Parametrisierung

$$\tilde{\varphi} : \mathbb{R}^{k-1} \rightarrow \partial\{x_1 \leq 0\} = \{x_1 = 0\} \subset \mathbb{R}^k, x' \mapsto (0, x')$$

Man erhält

$$\tilde{\varphi}^* dx_j = d\tilde{\varphi}^* = d(x_j \circ \varphi) = \begin{cases} 0 & j = 1 \\ dx_{j-1} & j = 2, \dots, k \end{cases}$$

Schließlich erhält man

$$\begin{aligned} \int_{\partial\{x_1 \leq 0\}} \omega &= \int_{\mathbb{R}^{k-1}} \tilde{\varphi}^* \omega = \int_{\mathbb{R}^{k-1}} f_1 |\tilde{\varphi}(x')| dx'_1 \wedge \dots \wedge dx'_{k-1} \\ &= \int_{\mathbb{R}^{k-1}} f_1(0, x') d\lambda^{k-1}(x') \end{aligned} \quad \square$$

**Satz 5.23 (Glatte Partition der Eins)** Sei  $K \subset \mathbb{R}^n$  kompakt und  $(U_j)_{j=1, \dots, N}$  eine offene Überdeckung von  $K$ , also  $K \subset \bigcup_{j=1}^N U_j$ . Dann gibt es eine Überdeckung  $(U_j)_{j=1, \dots, N}$  untergeordnete Partition der Eins  $(\alpha_j)_{j=1, \dots, N}$  mit  $\alpha_j \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$  und  $\operatorname{supp} \alpha_j \subset U_j, j = 1, \dots, N$

**Satz 5.24 (Satz von Stokes, klassisch)** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  offen,  $M \subset \Omega$  eine orientierte zweidimensionale  $C^2$ -Mannigfaltigkeit,  $K \subset M$  eine kompakte Teilmenge mit glattem Rand  $\partial K$  und  $g \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^3)$  ein Vektorfeld. Dann definiert  $\omega = g \cdot d\vec{s}$  eine stetig differenzierbare Differentialform der Ordnung 1 auf  $\Omega$ , und wir haben

$$\int_K \operatorname{rot} g \cdot \nu dA^2 = \int_{\partial K} g \cdot \tau dA^1$$

wobei  $\nu$  das äußere Normalenfeld auf  $K$  bezeichnet und  $\tau$  das positiv orientierte Tangentialfeld, das von der  $K$  induzierten Orientierung auf  $\partial K$  bestimmt wird, ist.

**Beweis** Natürlich ist  $g \cdot d\vec{s} = g_1 dx_1 + g_2 dx_2 + g_3 dx_3$  eine stetig differenzierbare Differentialform der Ordnung 1 auf  $\Omega$ . Nach Satz von Stokes haben wir:

$$\int_K (\text{rot } g) d\vec{F} = \int_K d(g \cdot d\vec{s}) = \int_{\partial K} g \cdot d\vec{s}$$

Wir nehmen nun an, dass  $\partial K$  wie im Beispiel durch Kurvenintegrale durch eine Karte parametrisiert wird. Wir haben (hier:  $I = \mathbb{S}^1 \simeq \mathbb{R} \setminus \mathbb{Z}$ )

$$\begin{aligned} \int_{\partial K} g d\vec{s} &= \int_{\text{im } \gamma} g d\vec{s} = \int_I I \gamma^*(g \cdot d\vec{s}) = \int_I g(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt \\ &= \int_I g(\gamma(t)) \cdot \underbrace{\frac{\gamma'(t)}{|\gamma'(t)|} |\gamma'(t)|}_{\tau(t)} dt = \int_{\tilde{I}} g(\tilde{\gamma}(s)) \tilde{\tau}(s) ds \end{aligned}$$

wobei wir im letzten Schritt eine Reparametrisierung nach der Bogenlänge vorgenommen haben. Die Reparametrisierung ist ebenfalls eine Parametrisierung von  $\partial K$ , also

$$\int_{\partial K} g d\vec{s} = \int_{\partial K} g \tau dA^1$$

Zu zeigen bleibt

$$\int_K f d\vec{F} = \int_K f \cdot \nu dA^2$$

für integrierbares  $f$ . Dieser Beweis wird hier an dieser Stelle ausgelassen. Mit  $f = \text{rot } g$  folgt die Behauptung.  $\square$

**Satz 5.25 (Satz von Gauß, klassisch)** Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  offen,  $K \subset \Omega$  kompakt mit glattem Rand  $\partial K$  auf dem das äußere Normalenfeld  $\nu$  definiert ist und  $h \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^3)$  ein Vektorfeld. Dann definiert  $\omega = h \cdot d\vec{F}$  eine stetig differenzierbare Differentialform der Ordnung 2 auf  $\Omega$  und wir haben

$$\int_K \text{div } h d\lambda^3 = \int_{\partial K} h \cdot \nu dA^2$$

**Satz 5.26 (Satz von Gauß (Divergenzatz))** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen, ein Vektorfeld  $h \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^n)$ ,  $K \subset \Omega$  kompakt und glattem Rand und äußerem Normalenfeld  $\nu$  gilt:

$$\int_K \text{div } h d\lambda^n = \int_{\partial K} h \cdot \nu dA^{n-1}$$

**Beweis** Offenbar ist  $h \cdot d\vec{F}$  eine differenzierbare Differentialform der Ordnung 2. Ansonsten ist Der erste Satz ein Spezialfall von letzten Satz für  $n = 3$ . Wir verwenden die Differentialform  $d\vec{F} = (dF_1, \dots, dF_n)^T$  mit

$$dF_j = (-1)^{j-1} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_{j-1} \wedge dx_{j+1} \wedge \dots \wedge dx_n$$

und

$$\int_K f \cdot d\vec{F} = \int_K f \cdot \nu dA^{n-1}$$

für integrierbare  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . Wir erhalten:

$$\begin{aligned} \int_K \text{div } h d\lambda^n &= \int_K \text{div } h dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n = \int_K d(h \cdot d\vec{F}) \\ &= \int_{\partial K} h \cdot d\vec{F} = \int_K h \cdot \nu dA^{n-1} \end{aligned} \quad \square$$

**Korollar 5.27 (Partielle Integration)** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $u, v \in C^1(\Omega)$ ,  $K \subset \Omega$  kompakt mit glattem Rand und äußerem Normalenfeld  $\nu$  gilt

$$\int_K \frac{\partial u}{\partial x_j} v d\lambda^n = \int_{\partial K} uv\nu_j dA^{n-1} - \int_K u \frac{\partial v}{\partial x_j} d\lambda^n, \quad j = 1, \dots, N$$

Insbesondere ist auch

$$\int_K \frac{\partial u}{\partial x_j} d\lambda^n = \int_{\partial K} uv_j dA^{n-1}$$

**Beweis** Mit  $h = uv e_j$  erhalten wir aus dem Divergenzatz:

$$\int_K \left( v \frac{\partial u}{\partial x_j} + u \frac{\partial v}{\partial x_j} \right) d\lambda^n = \int_K \operatorname{div} h = \int_{\partial K} h \cdot \nu dA^{n-1} = \int_{\partial K} uv\nu_j dA^{n-1}$$

mit  $\nu \equiv 1$  folgt die 2te Formel. □

**Korollar 5.28 (Green'sche Formeln)** Für  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $u, v \in C^2(\Omega)$ ,  $K \subset \Omega$  kompakt mit glattem Rand und äußerem Normalenfeld  $\nu$  gilt

$$\begin{aligned} \int_K \Delta u d\lambda^n &= \int_{\partial K} \frac{\partial u}{\partial \nu} dA \\ \int_K \nabla u \cdot \nabla v d\lambda^n &= \int_{\partial K} u \frac{\partial v}{\partial \nu} dA - \int_K u \Delta v d\lambda^n \\ \int_K (u \Delta v - v \Delta u) d\lambda^n &= \int_{\partial K} \left( u \frac{\partial v}{\partial \nu} - v \frac{\partial u}{\partial \nu} \right) dA \end{aligned}$$

**Beweis** Wir setzen zunächst  $h = \nabla u$ , dann ist

$$\int_K \Delta u d\lambda^n = \int_K \nabla \nabla u d\lambda^n = \int_K \operatorname{div} \nabla u = \int_{\partial K} \nabla u \cdot \nu dA^{n-1} = \int_{\partial K} \frac{\partial u}{\partial \nu} dA^{n-1}$$

Mit  $h = u \nabla v$  ist

$$\operatorname{div} h = \sum_{j=1}^k \frac{\partial h}{\partial x_j} = \nabla u \cdot \nabla v + u \Delta v$$

woraus sich

$$\int_K (\nabla u \cdot \nabla v + u \Delta v) d\lambda^n = \int_{\partial K} u \underbrace{\nabla v \cdot \nu}_{\frac{\partial v}{\partial \nu}} dA^{n-1}$$

ergibt. Durch Vertauschen von  $u, v$  in der letzten Gleichung und Subtraktion erhalten wir

$$\int_K (u \Delta v - v \Delta u) d\lambda^n = \int_{\partial K} \left( u \frac{\partial v}{\partial \nu} - v \frac{\partial u}{\partial \nu} \right) dA^{n-1} \quad \square$$